

論文紹介

Listing all the minimum spanning
trees in an undirected graph

北大 情報知識ネットワーク研究室
B4 大泉翼

論文概要

- 最小全域木を求める効率的なアルゴリズムは多数存在
 - プリム法^[1]: $O(m + n \log n)$
 - クラスカル法^[2]: $O(m \log n)$
- 最小全域木を全て列挙するアルゴリズムを紹介
 - $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$

[1] Dijkstra, E.W. (1959). A note on two problems in connection with graphs

[2] Joseph. B. Kruskal (1956). On the Shortest Spanning Subtree of a Graph and the Traveling Salesman Problem

目次

- 準備・問題概要
- $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - 愚直な分割法による列挙
- $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - cut-set を用いた効率の良い列挙方法
- $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$
 - 上記アルゴリズムの改良

目次

- 準備・問題概要

- $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$

- 愚直な分割法による列挙

- $ALL_MST_1 : O(Nmn)$

- cut-set を用いた効率の良い列挙方法

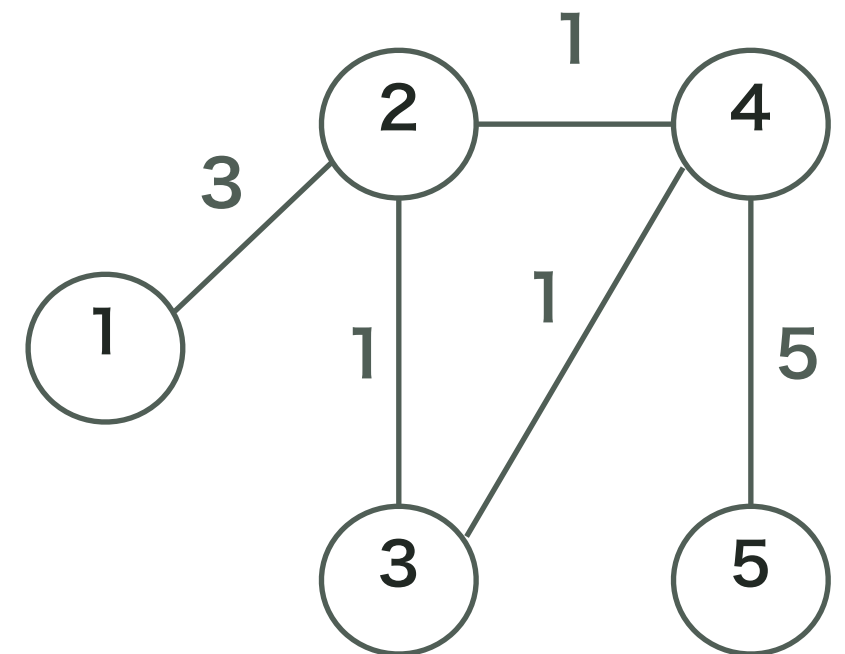
- $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$

- 上記アルゴリズムの改良

準備（用語の定義）（1/2）

- **重み付き無向グラフ**とは $G = (V, E)$ と w との組である
- $V = (v_1, \dots, v_n)$ を**頂点集合**, $E = (e_1, \dots, e_m) \subseteq V \times V$ を**辺集合**とする.
- $w : E \rightarrow \mathbb{N}$ を重み関数とし, $w(e)$ を **e の重み**とする.

重み付き無向グラフの例

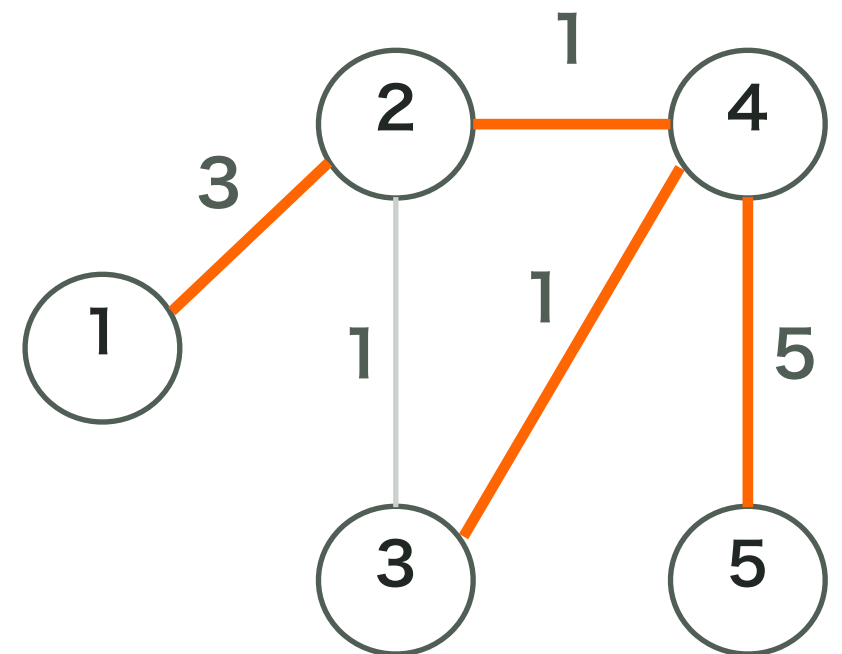


準備（用語の定義）（2/2）

- グラフ G の全域木とは， G の頂点を全て含む部分グラフであり，閉路がなく連結なものである．
- 全域木 T の重み $w(T)$ とは， T の辺の重みの総和である．
- 最小全域木とは，重みが最小の全域木のことを指し，最小全域木の重みを z^* と書く．

最小全域木の例

$$z^* = 10$$



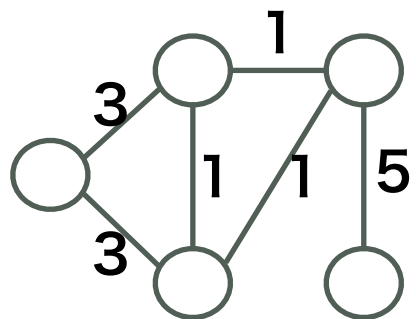
対象とする問題

問題 P : グラフ G の最小全域木の列挙

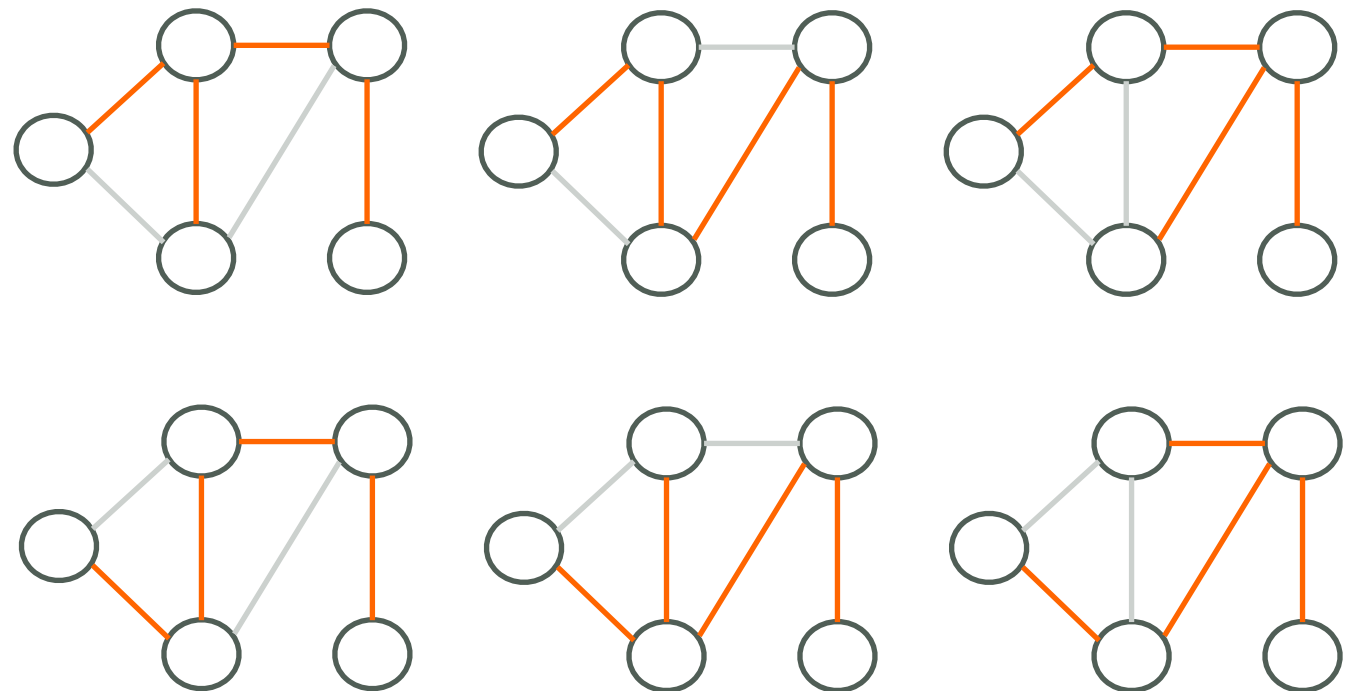
入力: 重み付き無向グラフ $G = (V, E), w$

出力: G に含まれる全ての最小全域木

入力例



出力例



目次

- 準備・問題概要
- $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - 愚直な分割法による列挙
- $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - cut-set を用いた効率の良い列挙方法
- $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$
 - 上記アルゴリズムの改良

部分問題への分割

- G の一つの最小全域木を $T = \{e^1, \dots, e^{n-1}\}$ とする.
- 以下の部分問題を, 全ての $i \in [1, n-1]$ に対して解くことで, 最小全域木を全て列挙できる.

部分問題 $P(\{e^1, \dots, e^{i-1}\}, \{e^i\})$:

$e^1, \dots, e^{i-1}$ を含み, e^i を含まない最小全域木の列挙

e^1	0	0	0	0	1	1	1	1
e^2	0	0	1	1	0	0	1	1
e^3	0	1	0	1	0	1	0	1

0: 含む

1: 含まない

部分問題への分割

- G の一つの最小全域木を $T = \{e^1, \dots, e^{n-1}\}$ とする.
- 以下の部分問題を, 全ての $i \in [1, n-1]$ に対して解くことで, 最小全域木を全て列挙できる.

部分問題 $P(\{e^1, \dots, e^{i-1}\}, \{e^i\})$:

$e^1, \dots, e^{i-1}$ を含み, e^i を含まない最小全域木の列挙

$P(\{\}, \{e^1\})$ で列挙

e^1	0	0	0	0	1	1	1	1
e^2	0	0	1	1	0	0	1	1
e^3	0	1	0	1	0	1	0	1

0: 含む

1: 含まない

部分問題への分割

- G の一つの最小全域木を $T = \{e^1, \dots, e^{n-1}\}$ とする.
- 以下の部分問題を, 全ての $i \in [1, n-1]$ に対して解くことで, 最小全域木を全て列挙できる.

部分問題 $P(\{e^1, \dots, e^{i-1}\}, \{e^i\})$:

$e^1, \dots, e^{i-1}$ を含み, e^i を含まない最小全域木の列挙

$P(\{e^1\}, \{e^2\})$ で列挙

e^1	0	0	0	0	1	1	1	1
e^2	0	0	1	1	0	0	1	1
e^3	0	1	0	1	0	1	0	1

0: 含む

1: 含まない

部分問題への分割

- G の一つの最小全域木を $T = \{e^1, \dots, e^{n-1}\}$ とする.
- 以下の部分問題を, 全ての $i \in [1, n-1]$ に対して解くことで, 最小全域木を全て列挙できる.

部分問題 $P(\{e^1, \dots, e^{i-1}\}, \{e^i\})$:

$e^1, \dots, e^{i-1}$ を含み, e^i を含まない最小全域木の列挙

$P(\{e^1, e^2\}, \{e^3\})$ で列挙

e^1	0	0	0	0	1	1	1	1
e^2	0	0	1	1	0	0	1	1
e^3	0	1	0	1	0	1	0	1

0: 含む

1: 含まない

部分問題への分割

- G の一つの最小全域木を $T = \{e^1, \dots, e^{n-1}\}$ とする.
- 以下の部分問題を, 全ての $i \in [1, n-1]$ に対して解くことで, 最小全域木を全て列挙できる.

部分問題 $P(\{e^1, \dots, e^{i-1}\}, \{e^i\})$:

$e^1, \dots, e^{i-1}$ を含み, e^i を含まない最小全域木の列挙

T そのもの

e^1	0	0	0	0	1	1	1	1
e^2	0	0	1	1	0	0	1	1
e^3	0	1	0	1	0	1	0	1

0: 含む

1: 含まない

部分問題の一般化

- 全域木 T が (F, R) -許容であるとは,
 $F \subseteq T$ かつ $R \cap T = \emptyset$ を満たすことである.
 - ただし, $F, R \subseteq E, F \cap R = \emptyset$.
- より一般的に, 部分問題を以下のように定義する.

部分問題 $P(F, R)$: グラフ G の (F, R) -許容な最小全域木の列挙

直観的な意味: F に含まれる辺は必ず使い

R に含まれる辺は絶対使わないような全域木の列挙

最小全域木を一つ見つける

- $An_MST(F, R)$: (F, R) -許容な最小全域木を1つ見つけるアルゴリズム
 - 見つかった最小全域木を $T^*(F, R)$, 重さを $z^*(F, R)$ とする.
 - (F, R) -許容な全域木がない場合, $z^*(F, R) = \infty$ とする.
- $Prim$ 法を応用することで, 時間計算量 $O(m + n \log n)$
で達成可能

アルゴリズムの概要

- 以下のアルゴリズムに対して $All_MST(\emptyset, \emptyset)$ を実行すると、最小全域木を全列挙できる.
- $F = \{e^1, \dots, e^k\}, T^*(F, R) = F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{n-1}\}$ とする

ALGORITHM $All_MST(F, R)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: $An_MST(F, R)$ を実行し, $T^*(F, R), z^*(F, R)$ を定める

Step 2: if $z^*(F, R) > z^*$ return

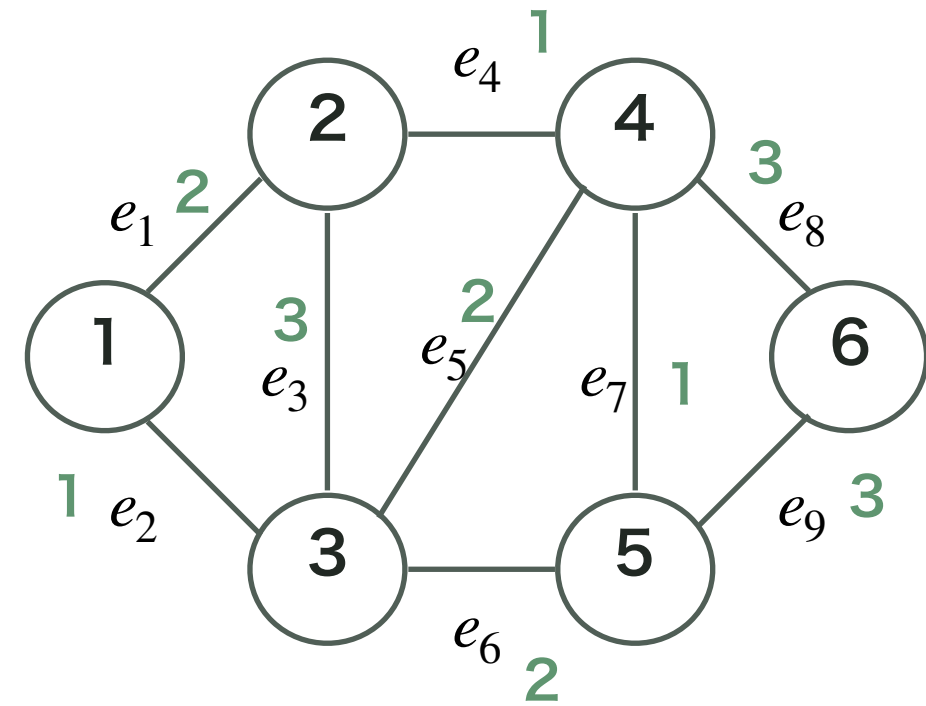
Step 3: $T^*(F, R)$ を出力

Step 4: for $i \in [k+1, n-1]$ do

- $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}, R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- $All_MST(F_i, R_i)$ を再帰呼び出し

アルゴリズムの実行例

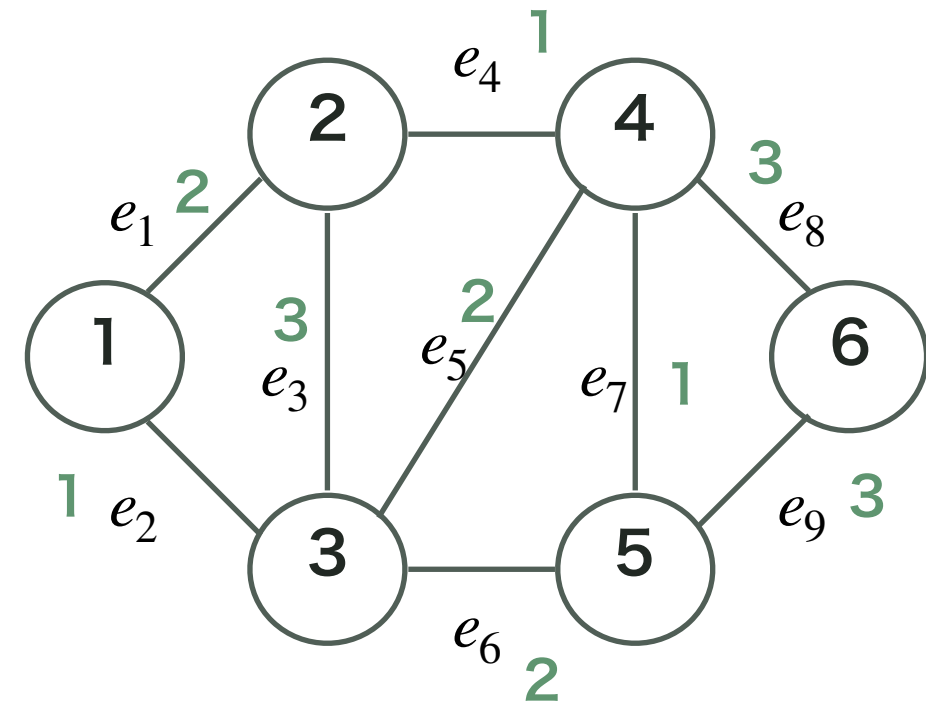
入力グラフ



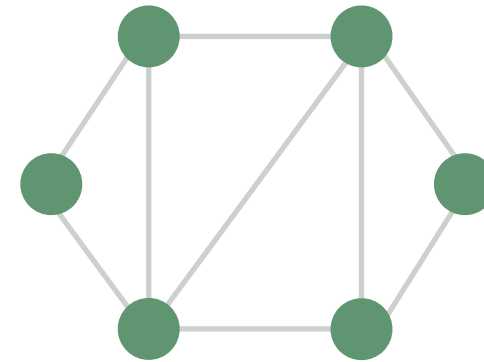
$P(\emptyset, \emptyset)$

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

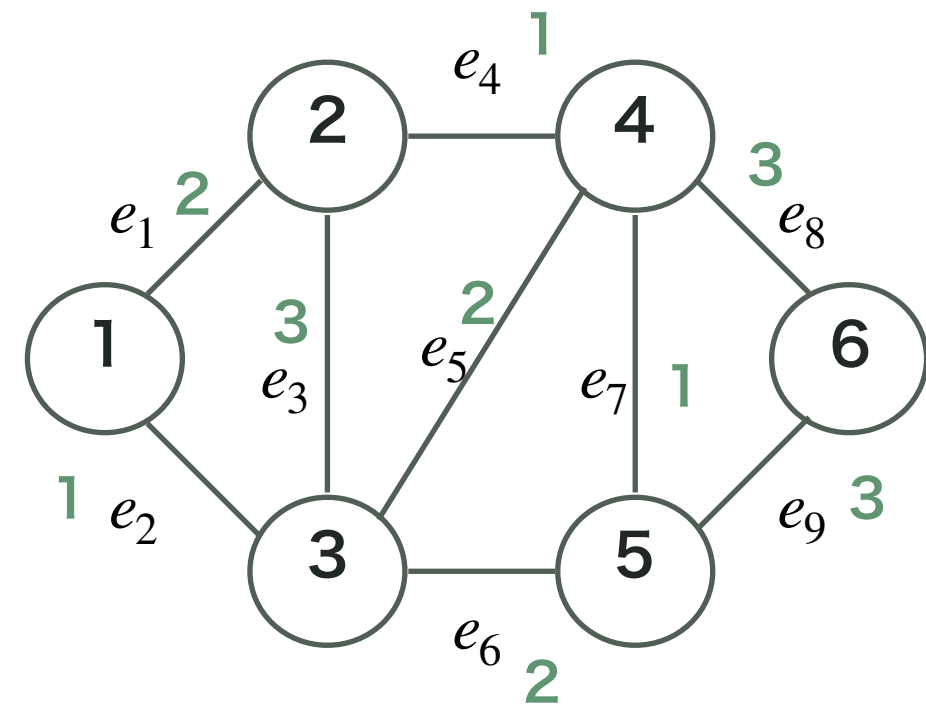


$P(\emptyset, \emptyset)$



アルゴリズムの実行例

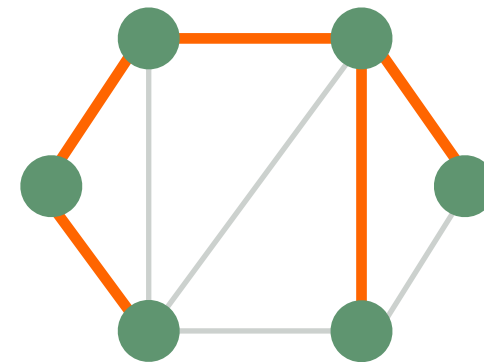
入力グラフ



最小全域木を一つ見つける

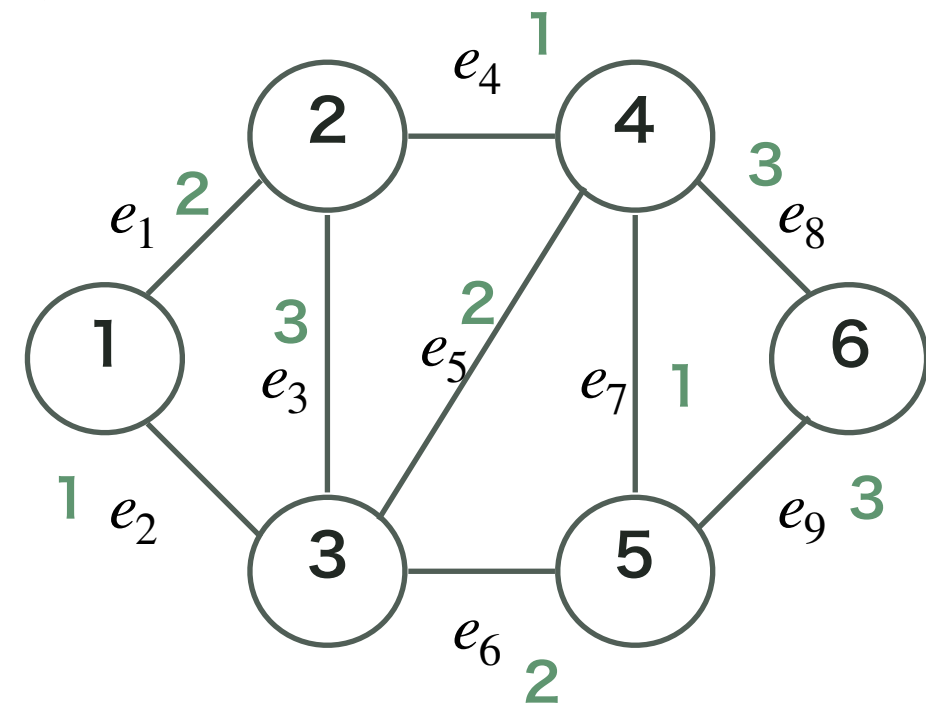
$P(\emptyset, \emptyset)$

$$z^* = 8$$



アルゴリズムの実行例

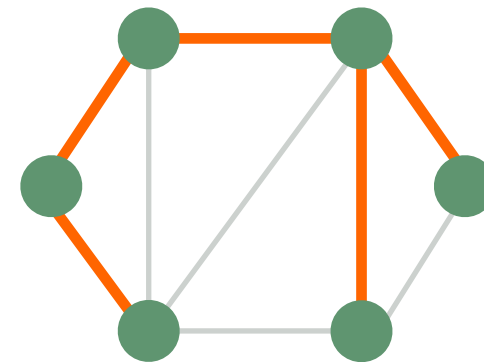
入力グラフ



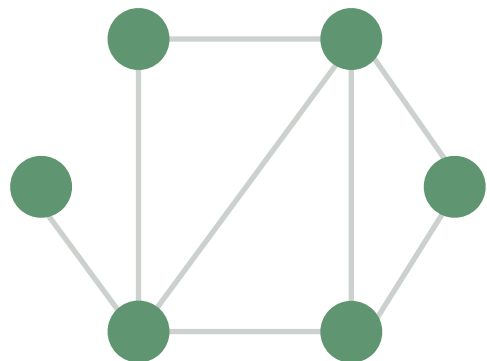
部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

$$z^* = 8$$

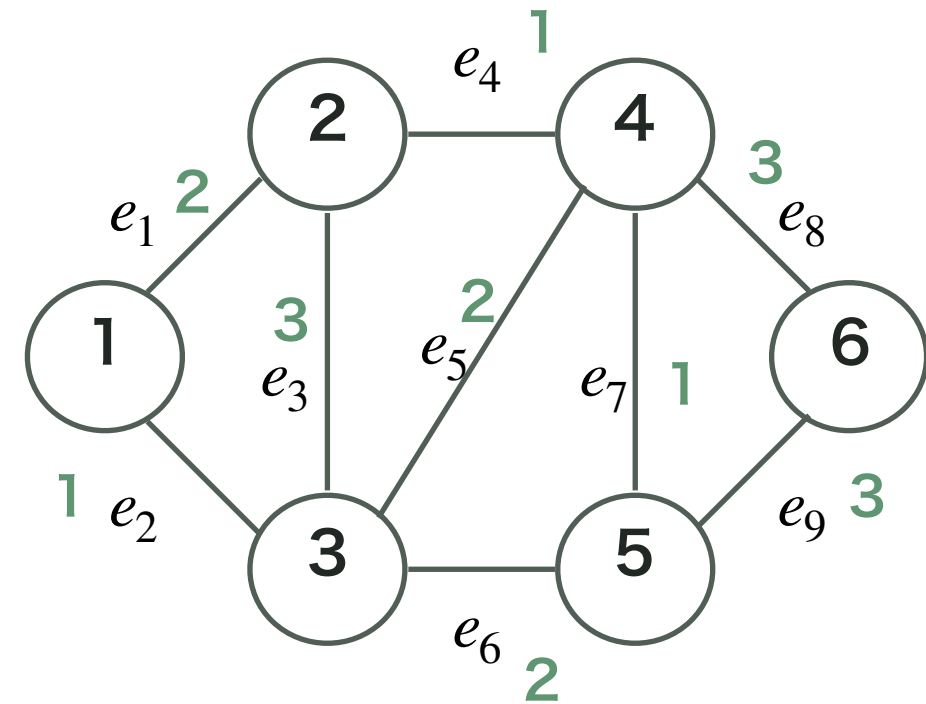


$P(\emptyset, \{e_1\})$



アルゴリズムの実行例

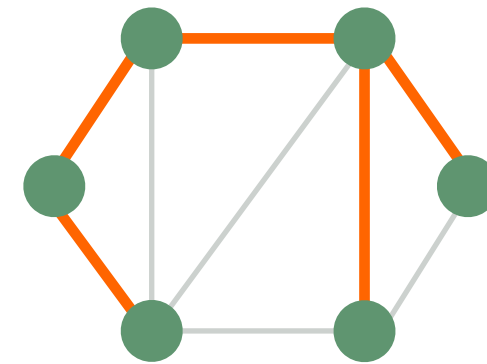
入力グラフ



部分問題に分割

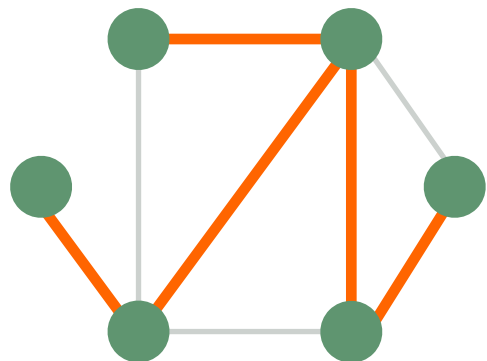
$P(\emptyset, \emptyset)$

$$z^* = 8$$



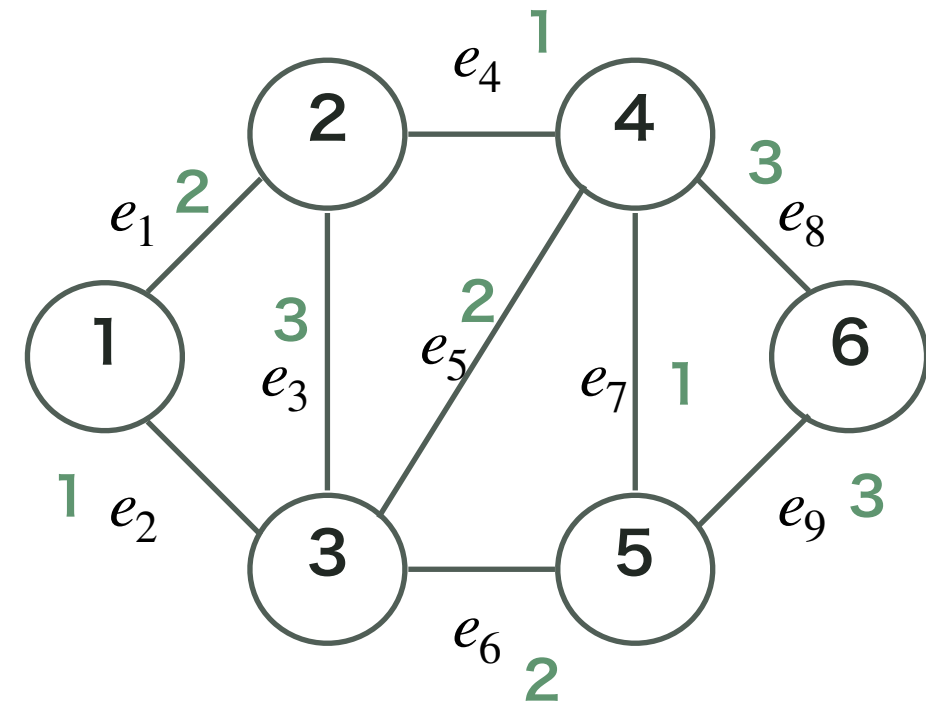
$P(\emptyset, \{e_1\}) \quad z^* = 8$

最小全域木を一つ見つける



アルゴリズムの実行例

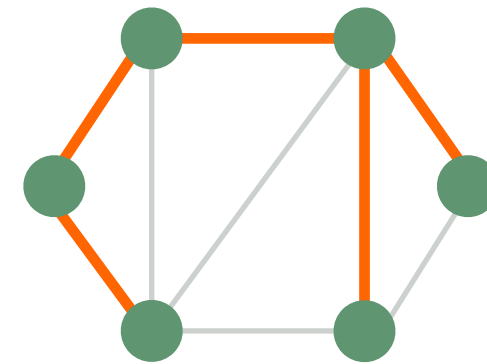
入力グラフ



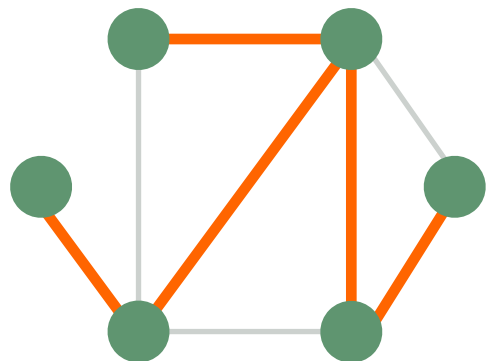
部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

$$z^* = 8$$



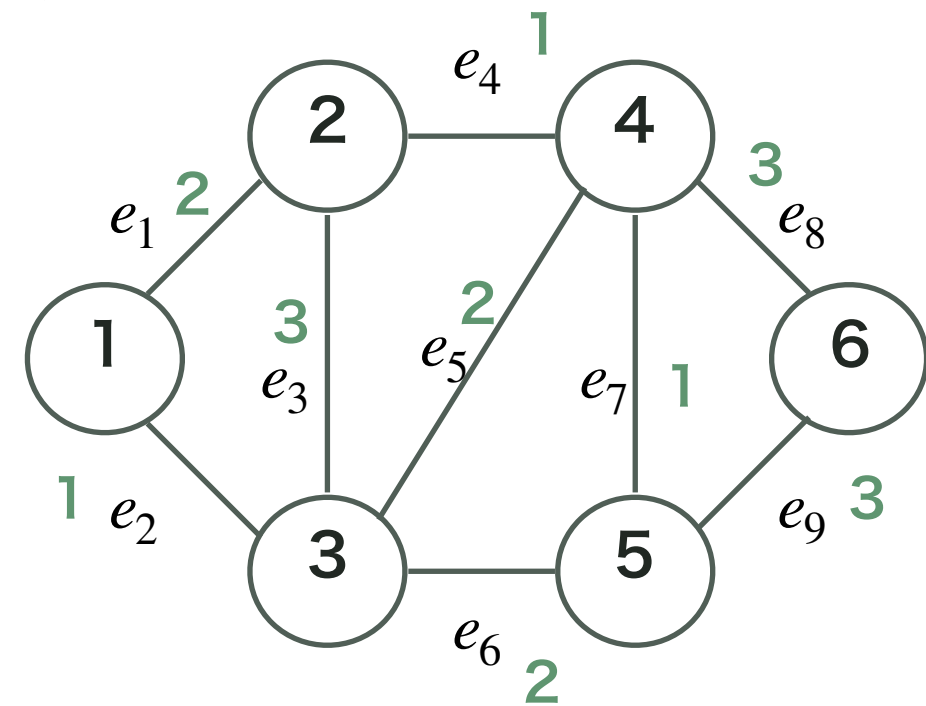
$P(\emptyset, \{e_1\}) \quad z^* = 8$



最小全域木を発見!

アルゴリズムの実行例

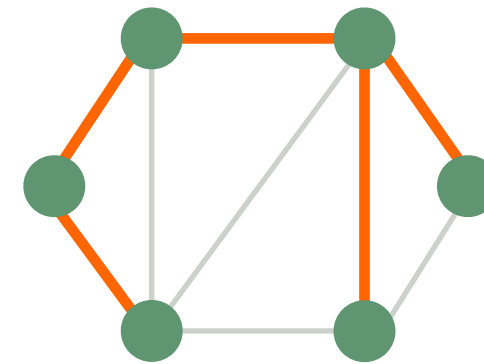
入力グラフ



部分問題に分割

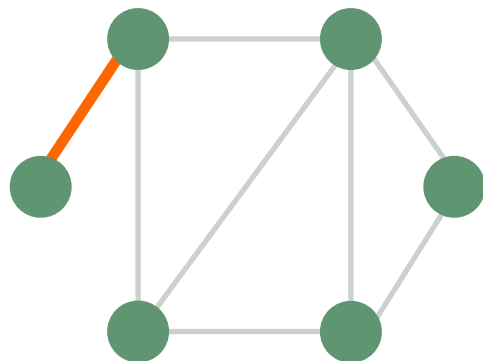
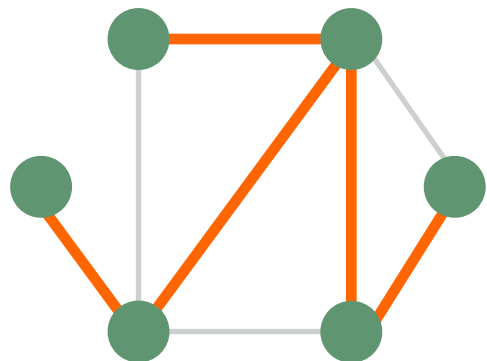
$P(\emptyset, \emptyset)$

$$z^* = 8$$



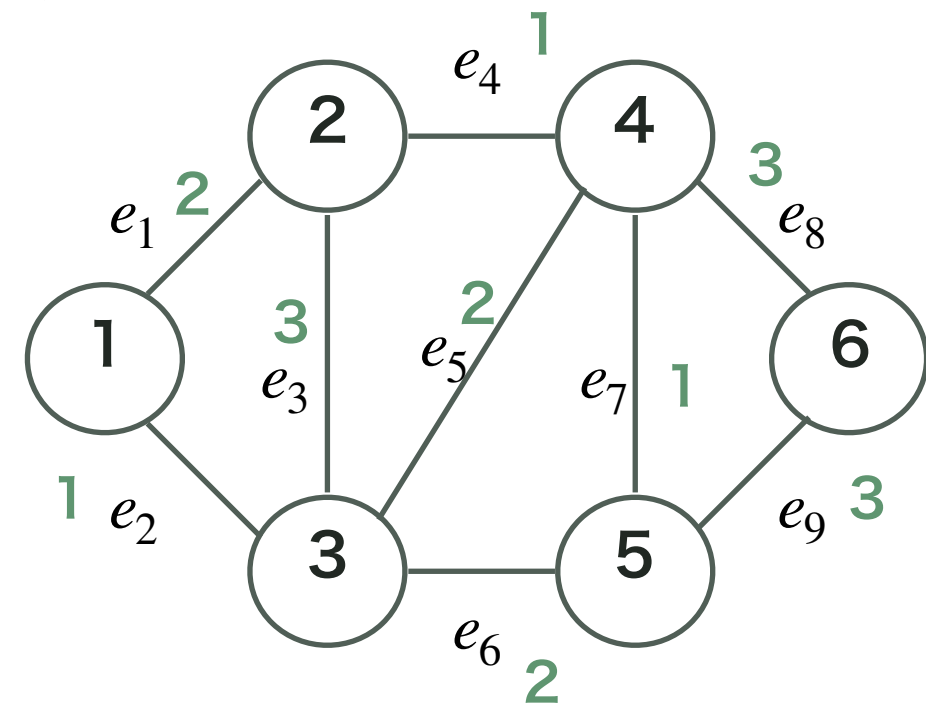
$P(\emptyset, \{e_1\})$

$P(\{e_1\}, \{e_2\})$



アルゴリズムの実行例

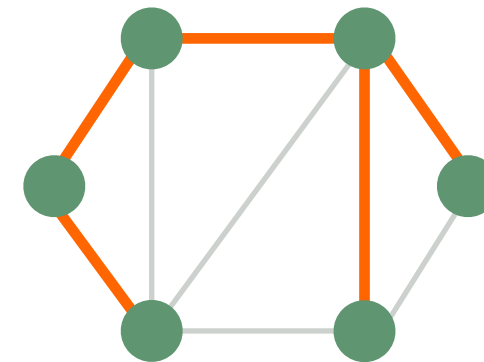
入力グラフ



部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

$z^* = 8$

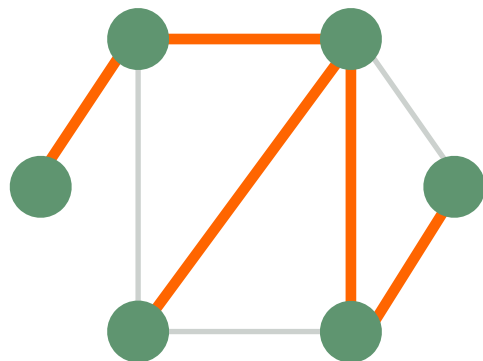
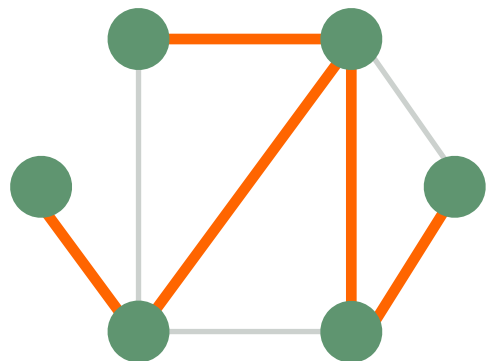


$z^* = 9$

$P(\emptyset, \{e_1\})$

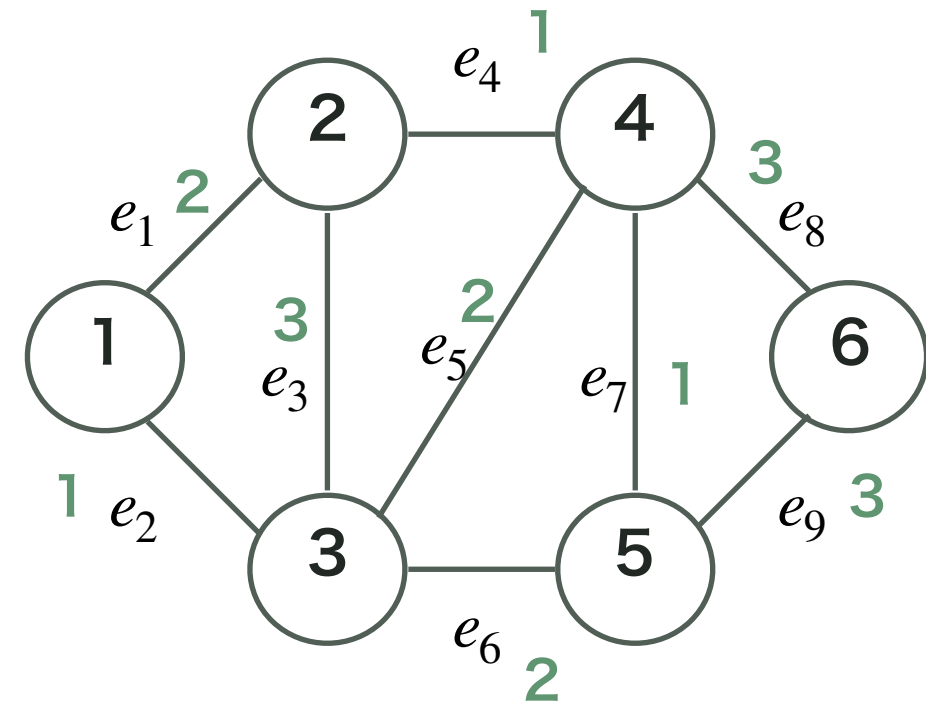
$P(\{e_1\}, \{e_2\})$

最小全域木を一つ見つける



アルゴリズムの実行例

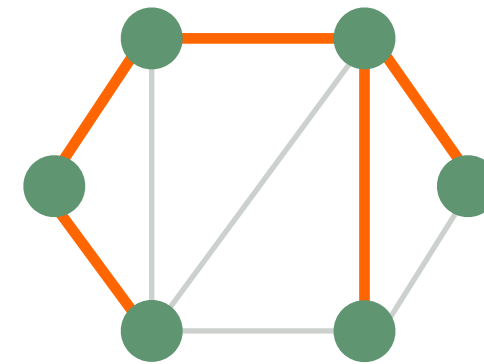
入力グラフ



部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

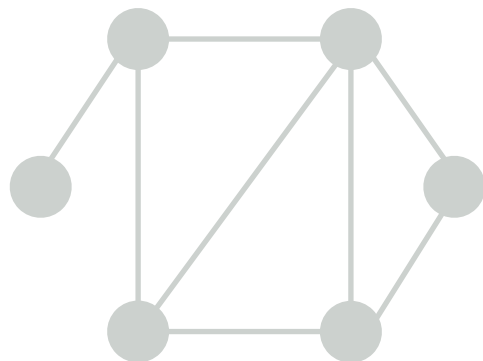
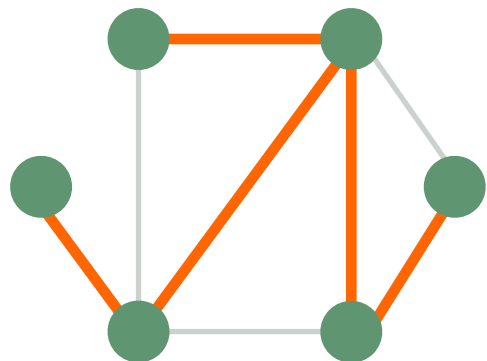
$z^* = 8$



$z^* = 9$

$P(\emptyset, \{e_1\})$

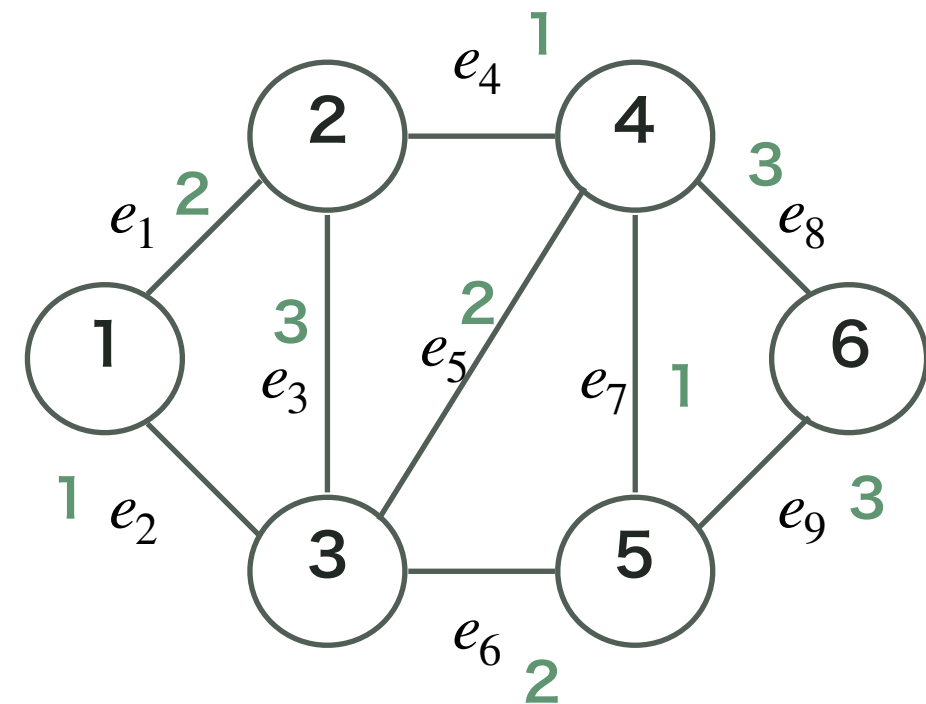
$P(\{e_1\}, \{e_2\})$



プログラム終了...

アルゴリズムの実行例

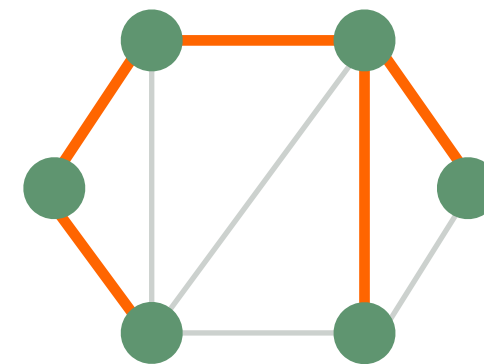
入力グラフ



部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

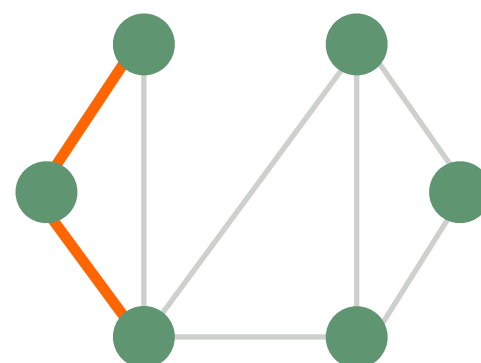
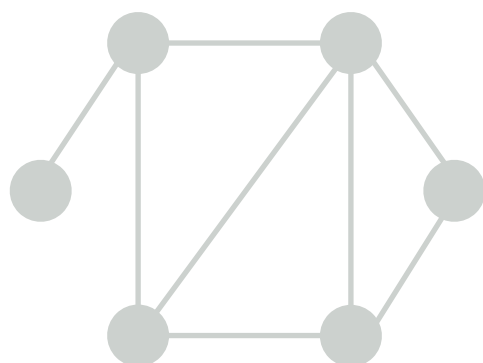
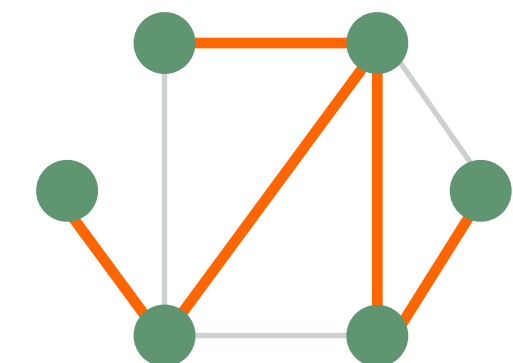
$z^* = 8$



$P(\emptyset, \{e_1\})$

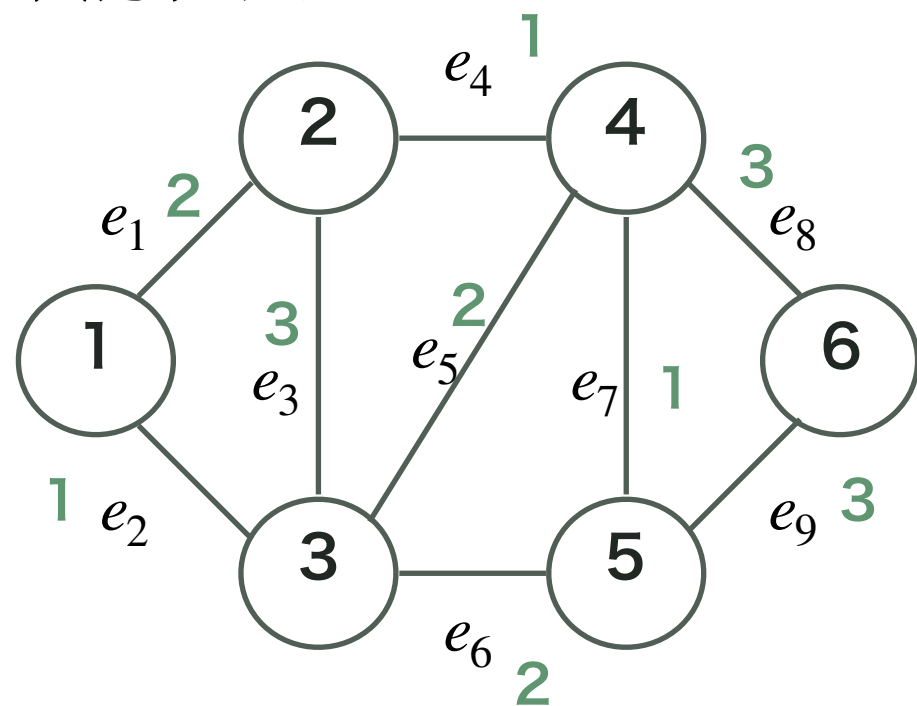
$P(\{e_1\}, \{e_2\})$

$P(\{e_1, e_2\}, \{e_4\})$



アルゴリズムの実行例

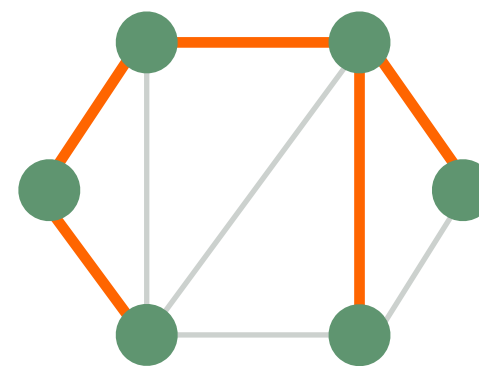
入力グラフ



部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

$z^* = 8$



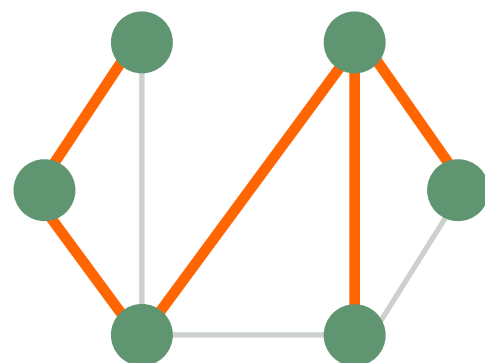
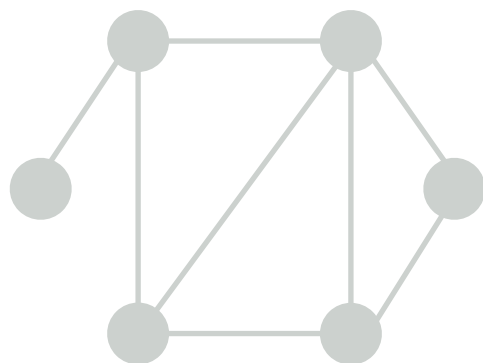
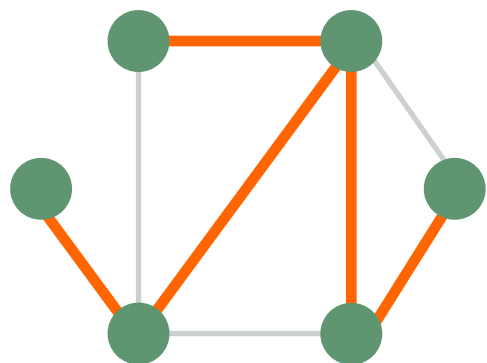
$z^* = 9$

$P(\emptyset, \{e_1\})$

$P(\{e_1\}, \{e_2\})$

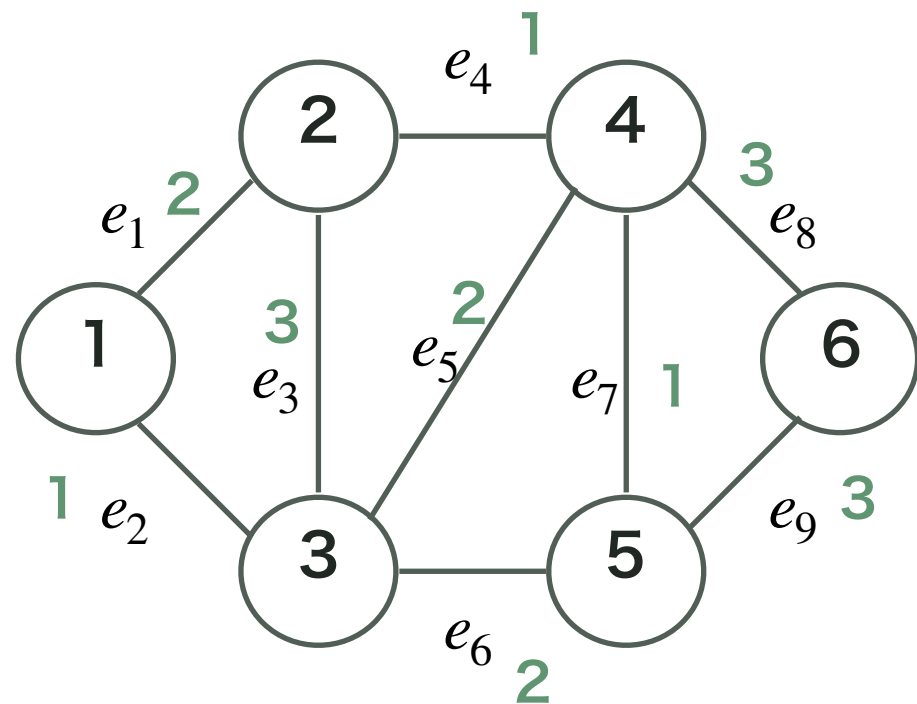
$P(\{e_1, e_2\}, \{e_4\})$

最小全域木を一つ見つける



アルゴリズムの実行例

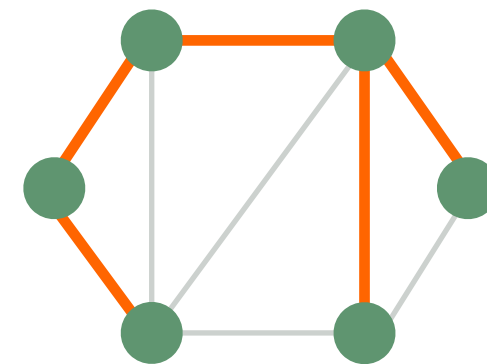
入力グラフ



部分問題に分割

$P(\emptyset, \emptyset)$

$z^* = 8$

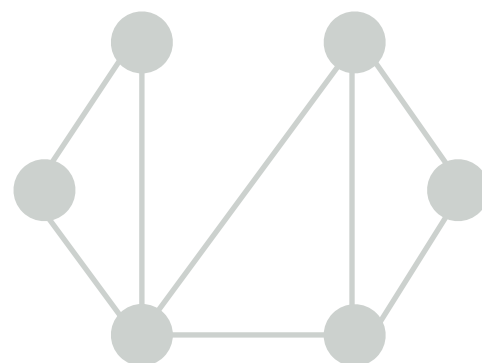
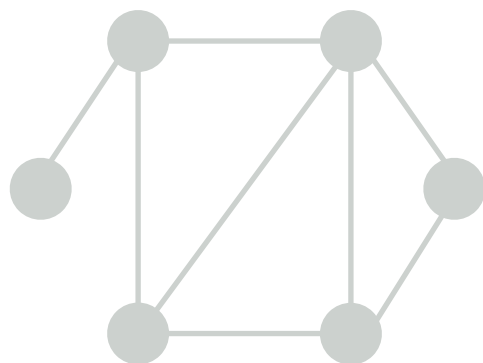
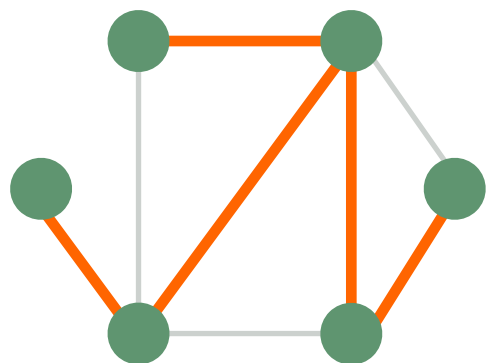


$z^* = 9$

$P(\emptyset, \{e_1\})$

$P(\{e_1\}, \{e_2\})$

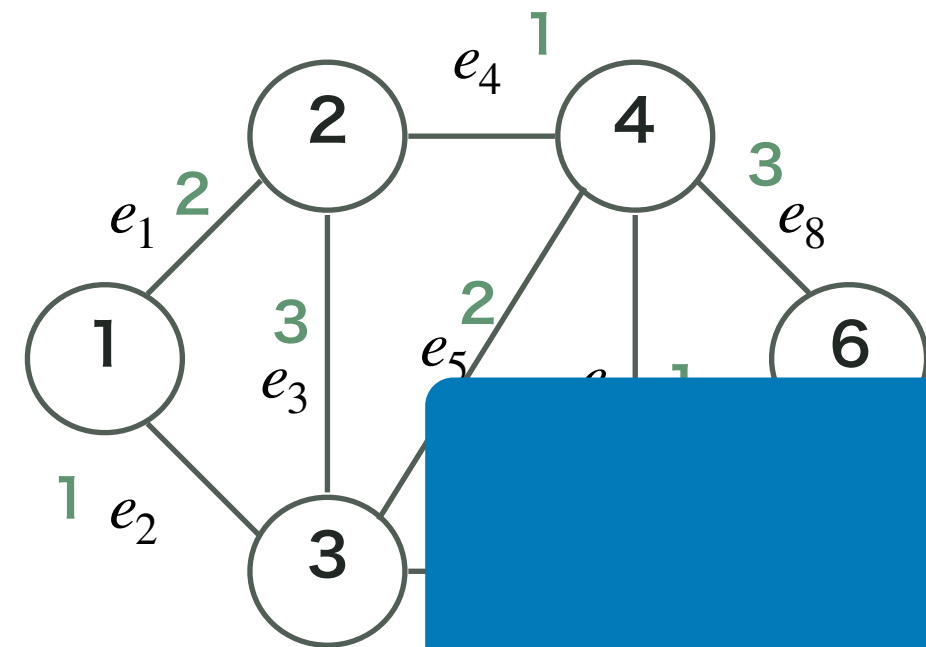
$P(\{e_1, e_2\}, \{e_4\})$



プログラム終了...

アルゴリズムの実行例

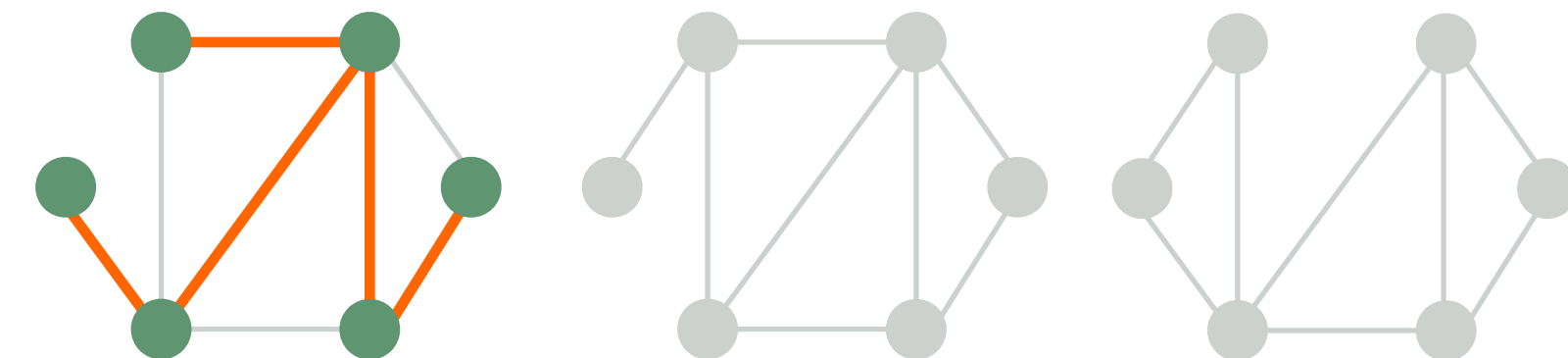
入力グラフ



$P(\emptyset, \emptyset)$

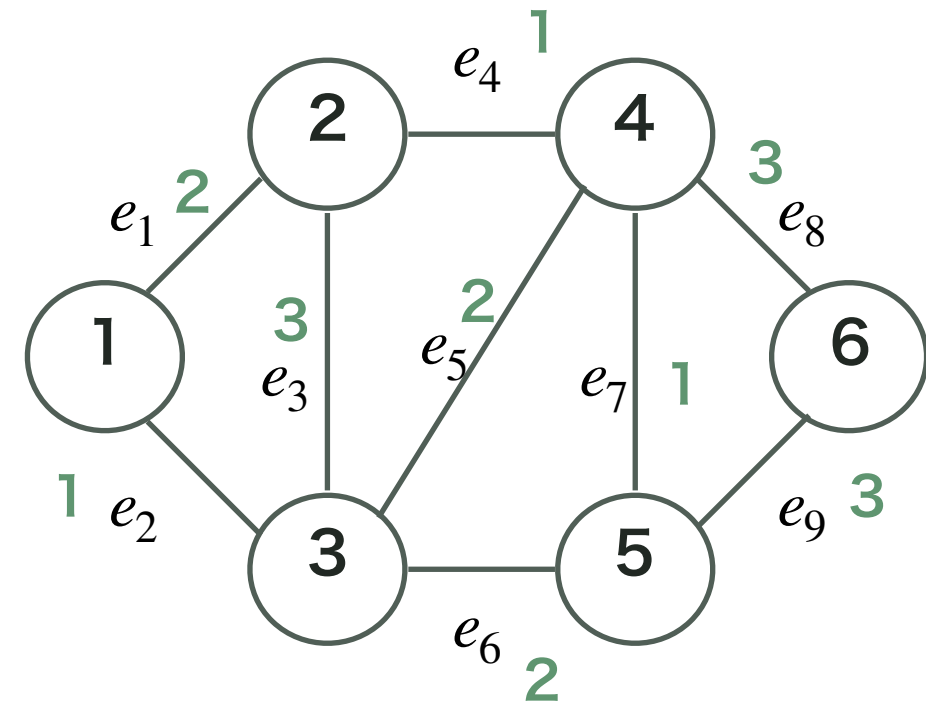
省略

$P(\emptyset, \{e_1\})$

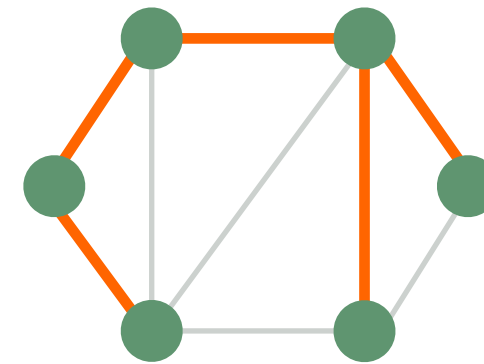


アルゴリズムの実行例

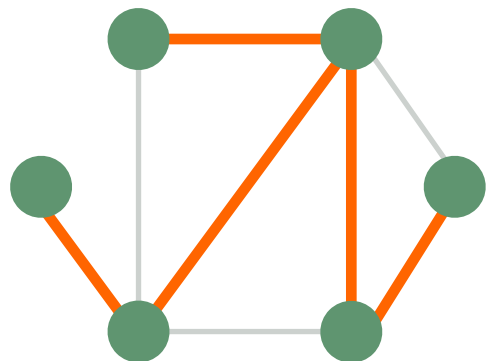
入力グラフ



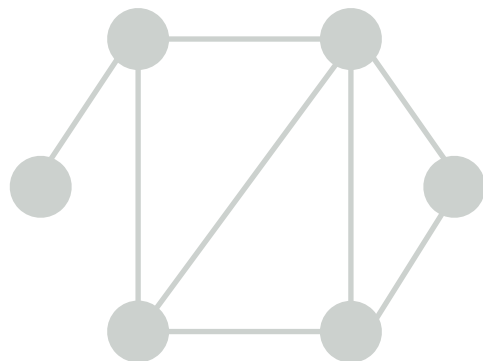
$P(\emptyset, \emptyset)$



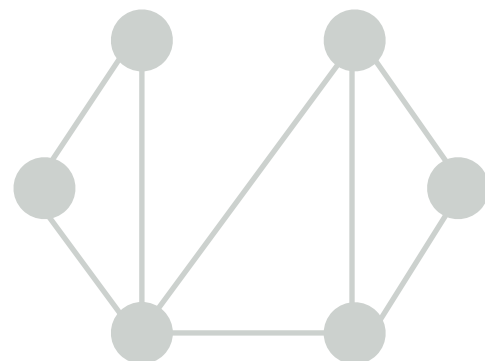
$P(\emptyset, \{e_1\})$



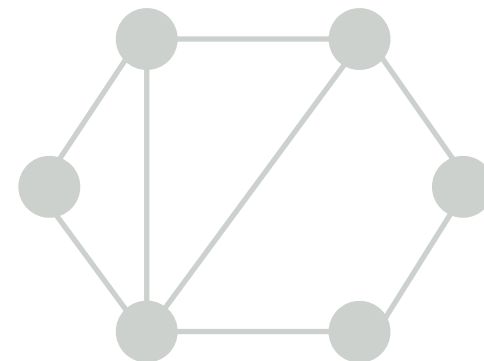
$P(\{e_1\}, \{e_2\})$



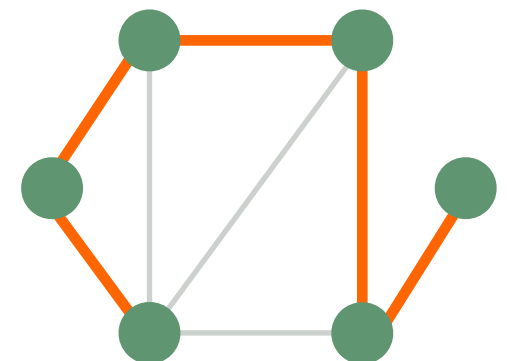
$P(\{e_1, e_2\}, \{e_4\})$



$P(\{e_1, e_2, e_4\}, \{e_7\})$

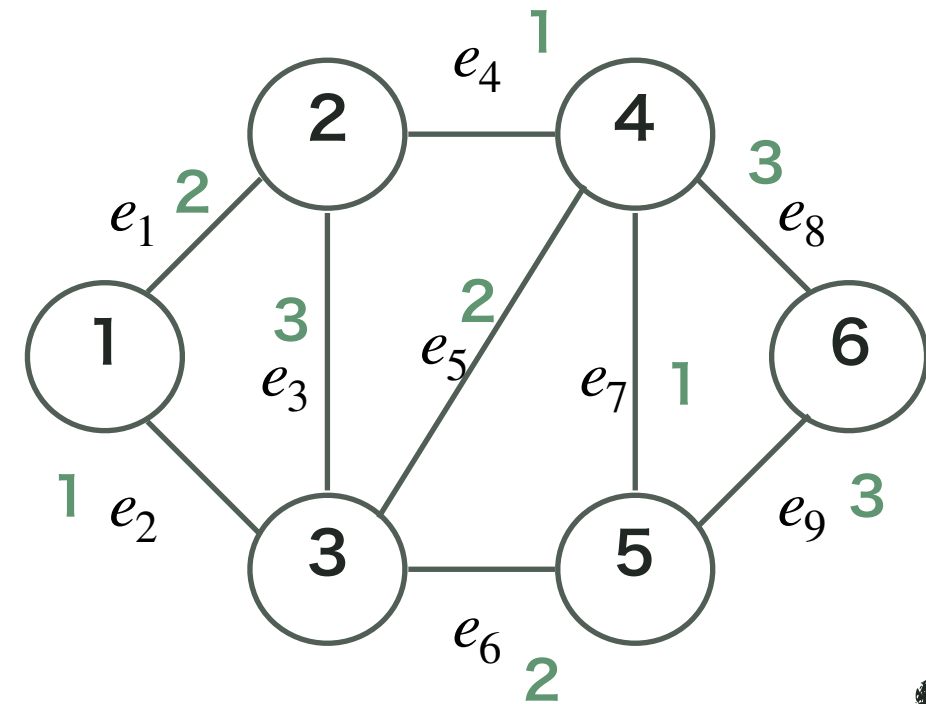


$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

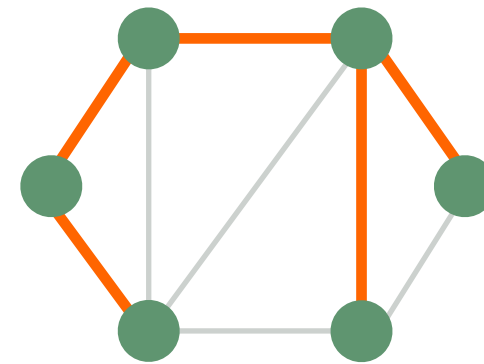


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

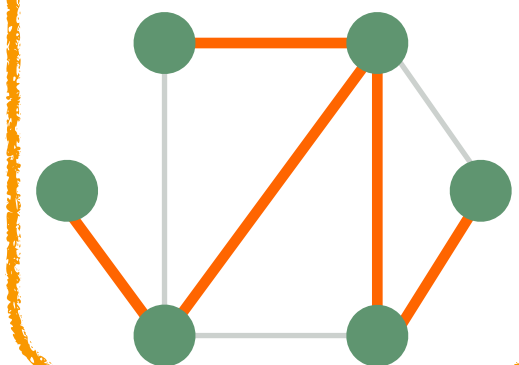


$P(\emptyset, \emptyset)$

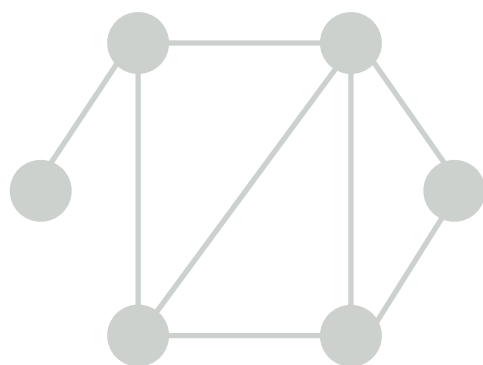


さらに部分問題に分割

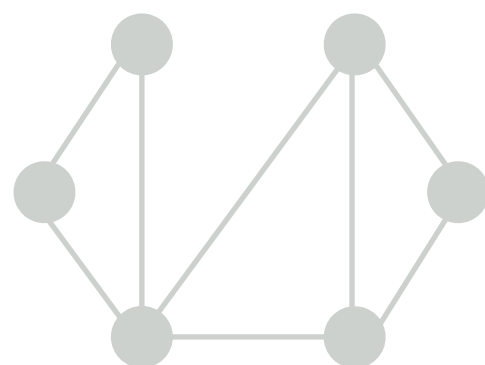
$P(\emptyset, \{e_1\})$



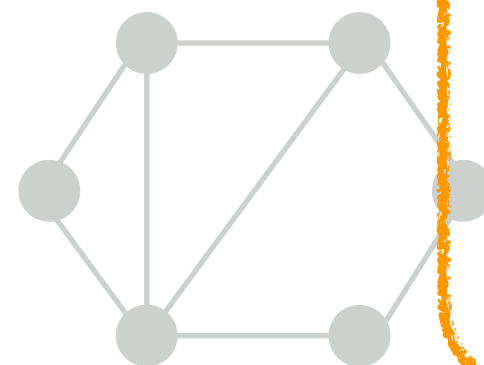
$P(\{e_1\}, \{e_2\})$



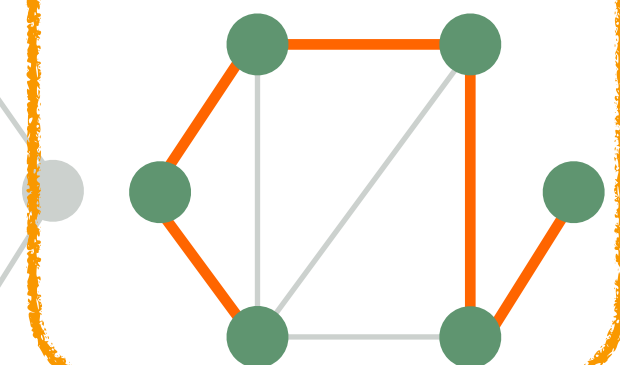
$P(\{e_1, e_2\}, \{e_4\})$



$P(\{e_1, e_2, e_4\}, \{e_7\})$



$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$



時間計算量の解析

- All_MST の時間計算量は $O(NnT_{MST}(n, m))$

ALGORITHM $All_MST(F, R)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: $An_MST(F, R)$ を実行し, $T^*(F, R)$, $z^*(F, R)$ を定める.

Step 2: if $z^*(F, R) > z^*$ return.

Step 3: $T^*(F, R)$ を出力

Step 4: for $i \in [k + 1, n - 1]$ do

$F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$

$All_MST(F_i, R_i)$ を再帰呼び出し

時間計算量の解析

- All_MST の時間計算量は $O(NnT_{MST}(n, m))$

ALGORITHM $All_MST(F, R)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: $An_MST(F, R)$ を実行し, $T^*(F, R)$, $z^*(F, R)$ を定める.

Step 2: if $z^*(F, R) > z^*$ return.

Step 3: $T^*(F, R)$ を出力

Step 4: for $i \in [k+1, n-1]$ do

$F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$

$All_MST(F_i, R_i)$ を再帰呼び出し

解 1 つにつき, $O(n)$ 回
再帰呼び出しが行われる

時間計算量の解析

- All_MST の時間計算量は $O(NnT_{MST}(n, m))$

ALGORITHM $All_MST(F, R)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: $An_MST(F, R)$ を実行し, $T^*(F, R)$, $z^*(F, R)$ を定める

Step 2: if $z^*(F, R) > z^*$ return

Step 3: $T^*(F, R)$ を出力

Step 4: for $i \in [k+1, n-1]$ do

$F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}, R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$

$All_MST(F_i, R_i)$ を再帰呼び出し

解 1 つにつき, $O(n)$ 回
再帰呼び出しが行われる

$All_MST(F_i, R_i)$ が全体で
呼ばれる回数は $O(Nn)$ 回

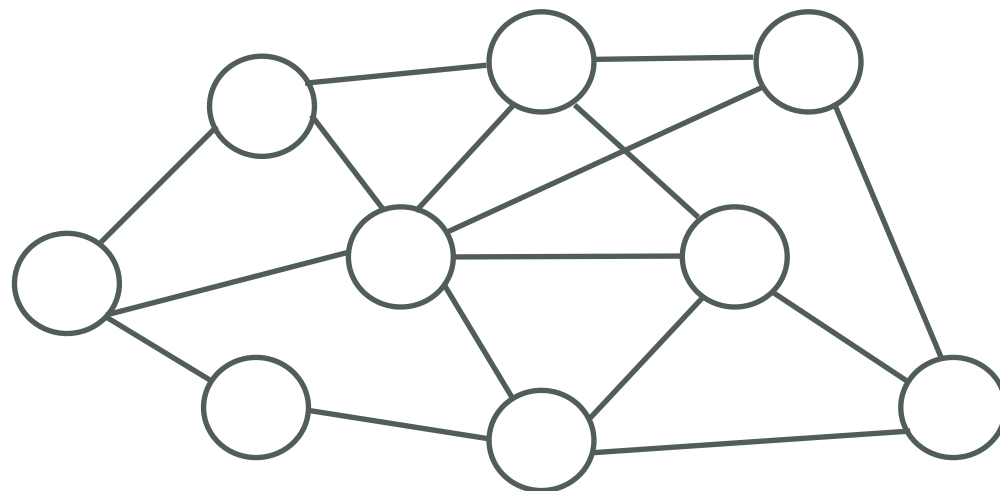
目次

- 準備・問題概要
- $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - 愚直な分割法による列挙
- $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - cut-set を用いた効率の良い列挙方法
- $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$
 - 上記アルゴリズムの改良

カットセット

- 全域木 T から T 上の辺 e を削除すると,
 V は 2 つの連結成分 V_1, V_2 に分かれる.
- e に対して, カットセット $Cut(e)$ を以下のように定める.

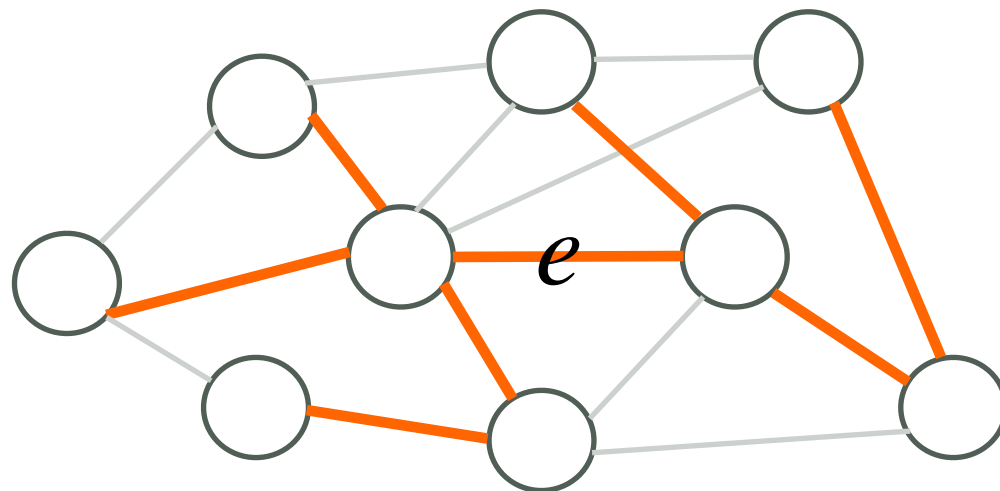
$$Cut(e) := \{e' \in E \mid e' \in (V_1 \times V_2) \cup (V_2 \times V_1)\}$$



カットセット

- 全域木 T から T 上の辺 e を削除すると,
 V は 2 つの連結成分 V_1, V_2 に分かれる.
- e に対して, カットセット $Cut(e)$ を以下のように定める.

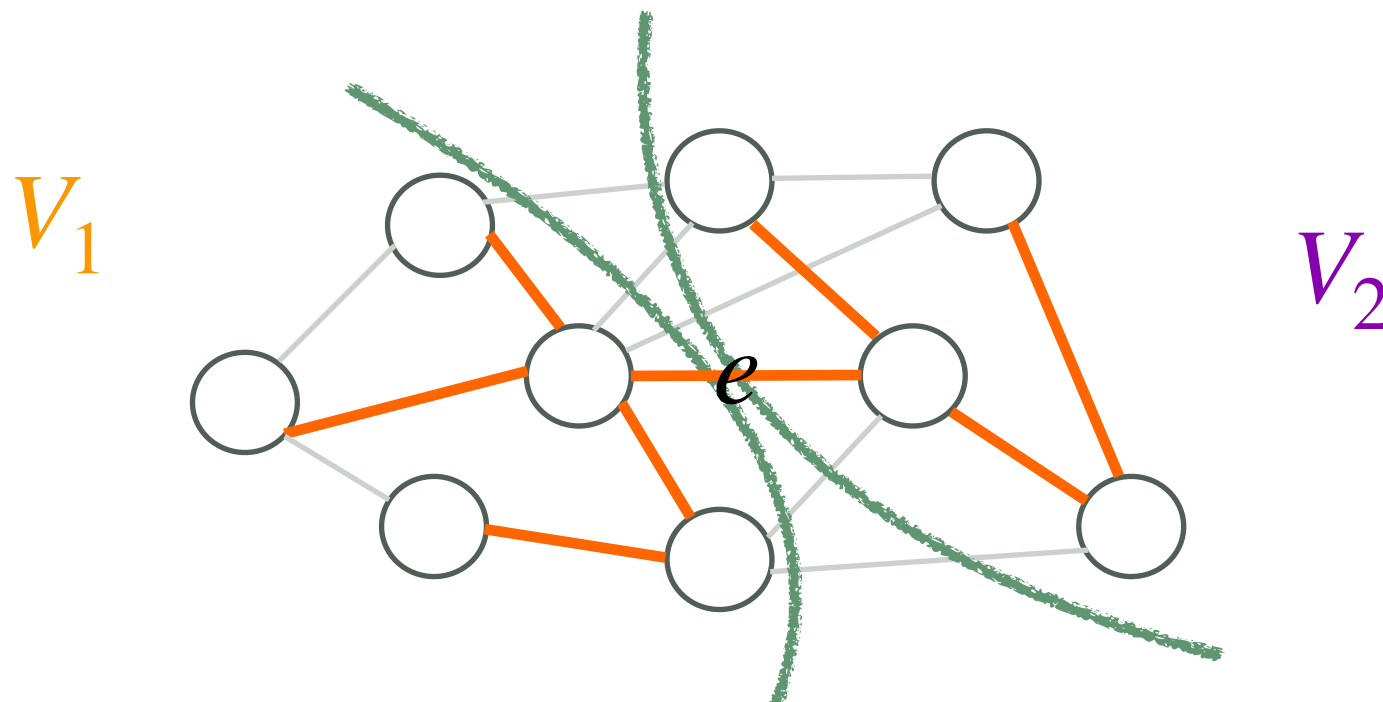
$$Cut(e) := \{e' \in E \mid e' \in (V_1 \times V_2) \cup (V_2 \times V_1)\}$$



カットセット

- 全域木 T から T 上の辺 e を削除すると,
 V は 2 つの連結成分 V_1, V_2 に分かれる.
- e に対して, カットセット $Cut(e)$ を以下のように定める.

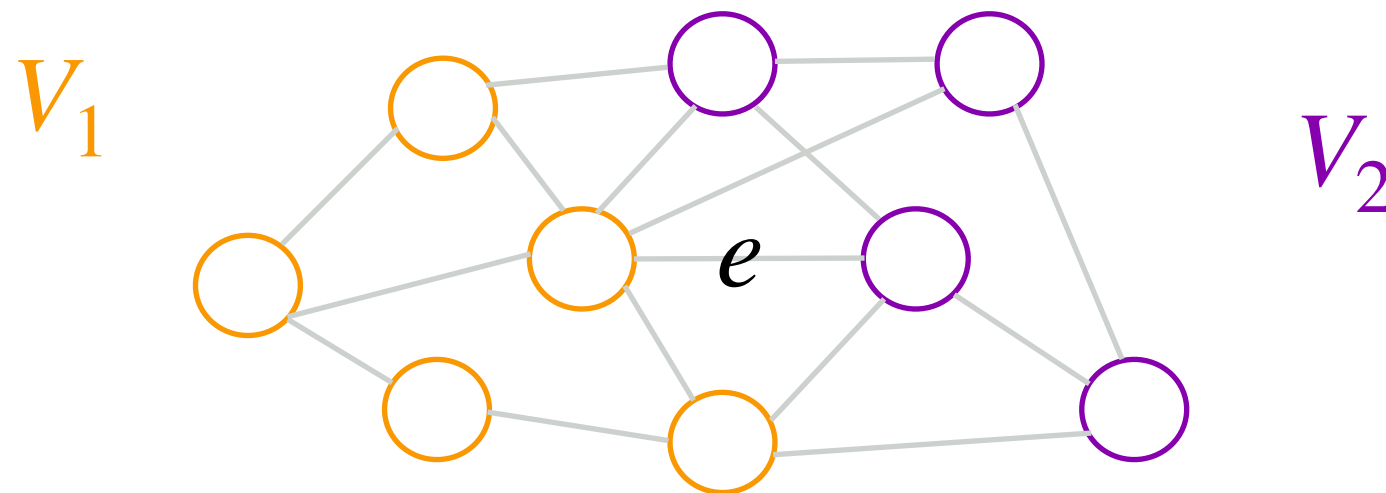
$$Cut(e) := \{e' \in E \mid e' \in (V_1 \times V_2) \cup (V_2 \times V_1)\}$$



カットセット

- 全域木 T から T 上の辺 e を削除すると,
 V は 2 つの連結成分 V_1, V_2 に分かれる.
- e に対して, カットセット $Cut(e)$ を以下のように定める.

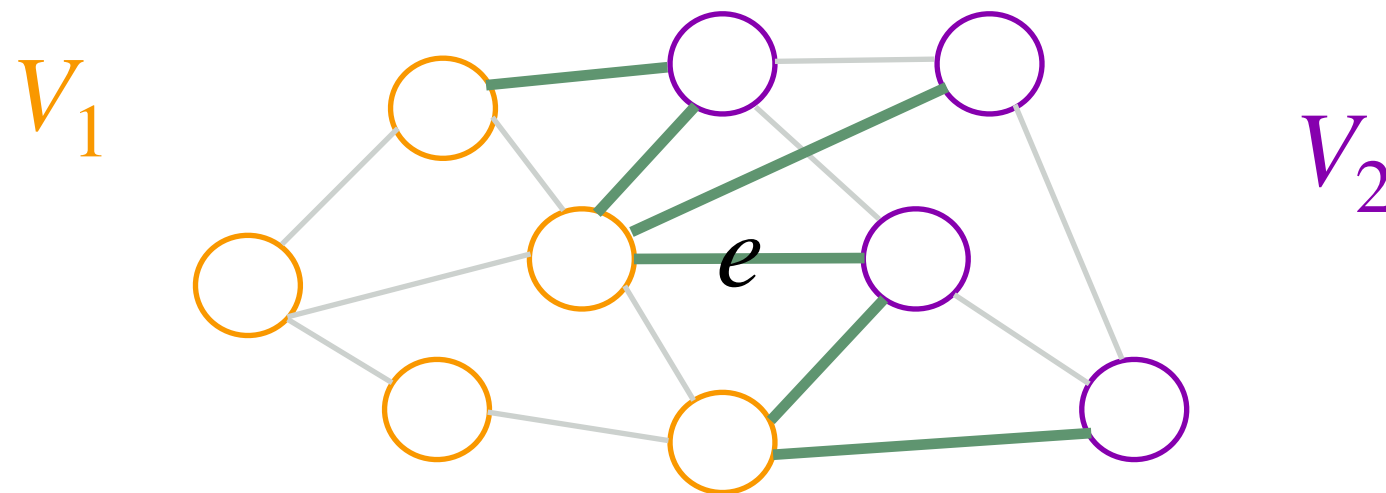
$$Cut(e) := \{e' \in E \mid e' \in (V_1 \times V_2) \cup (V_2 \times V_1)\}$$



カットセット

- 全域木 T から T 上の辺 e を削除すると,
 V は 2 つの連結成分 V_1, V_2 に分かれる.
- e に対して, カットセット $Cut(e)$ を以下のように定める.

$$Cut(e) := \{e' \in E \mid e' \in (V_1 \times V_2) \cup (V_2 \times V_1)\}$$

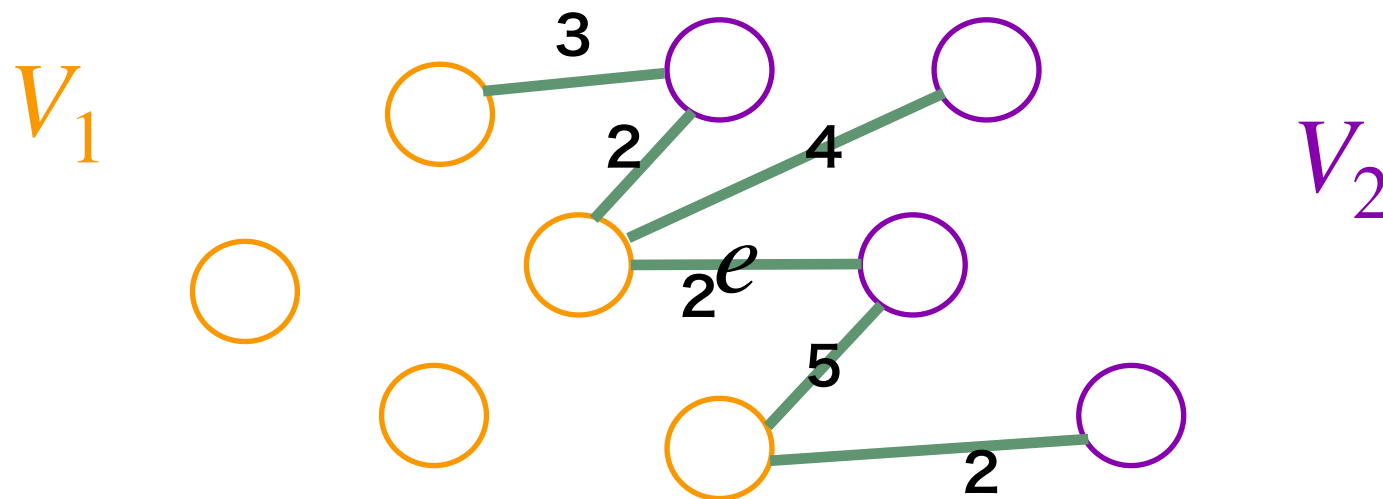


代替辺

- T を全域木, $e \in T$ とする.
- ここで, $S(e)$ を以下のように定める.

$$S(e) := \{\tilde{e} \in \text{Cut}(e) \mid \tilde{e} \neq e, w(\tilde{e}) = w(e)\}$$

- $S(e)$ の要素 (の内の一つ) を e の代替辺と呼ぶ

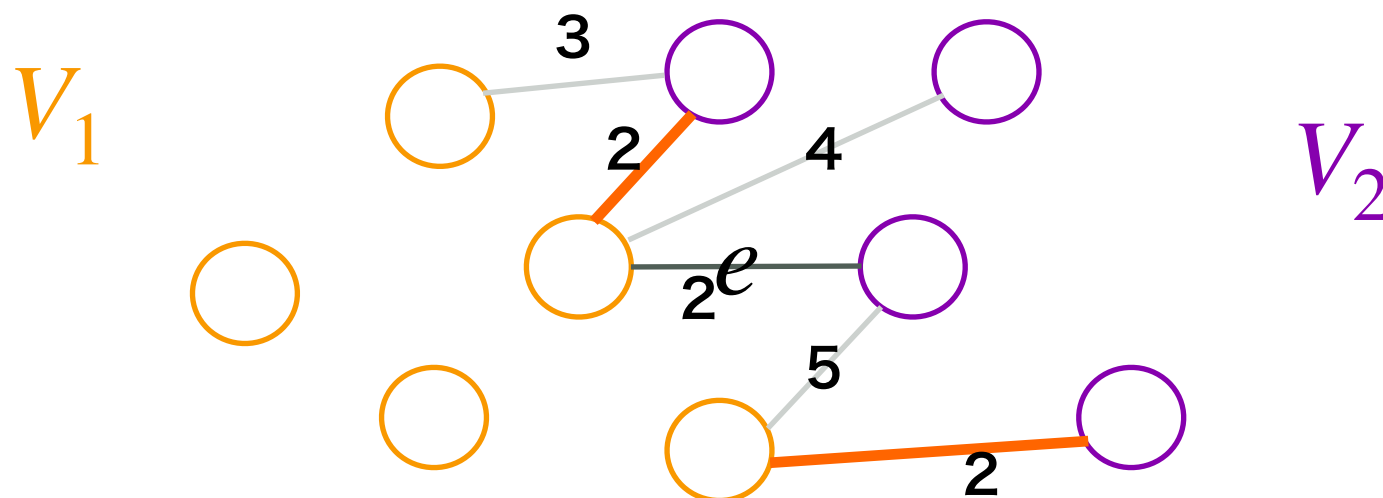


代替辺

- T を全域木, $e \in T$ とする.
- ここで, $S(e)$ を以下のように定める.

$$S(e) := \{\tilde{e} \in \text{Cut}(e) \mid \tilde{e} \neq e, w(\tilde{e}) = w(e)\}$$

- $S(e)$ の要素 (の内の一つ) を e の代替辺と呼ぶ

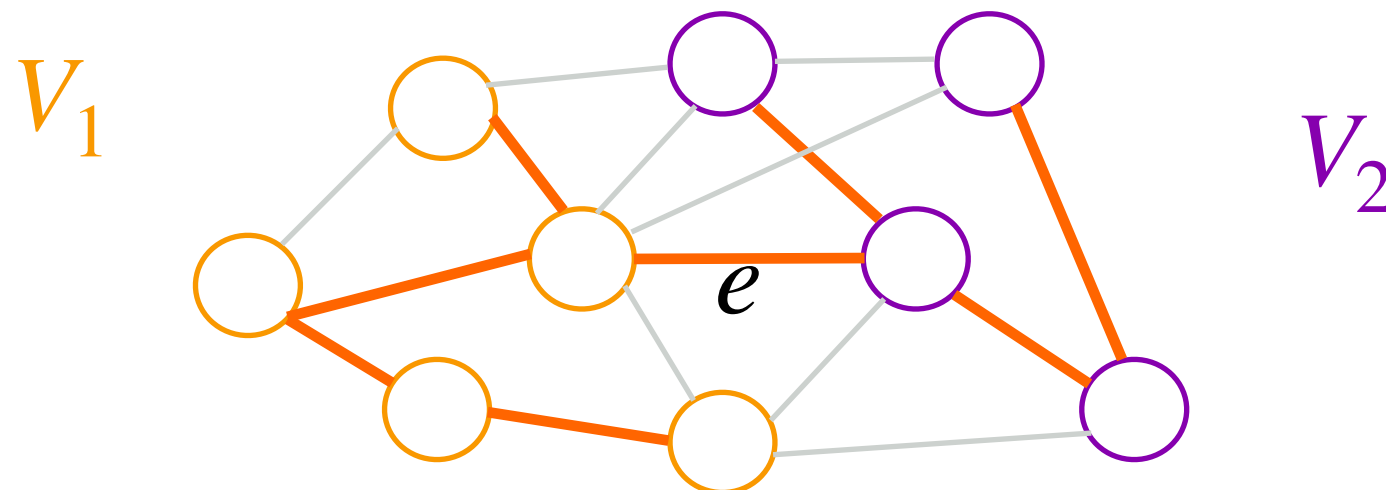


アルゴリズムの構築 (定理1)

[定理 1]

T を最小全域木, $e \in T$ とする.

全ての $e' \in \text{Cut}(e)$ に対して, $w(e') \geq w(e)$ が成立.



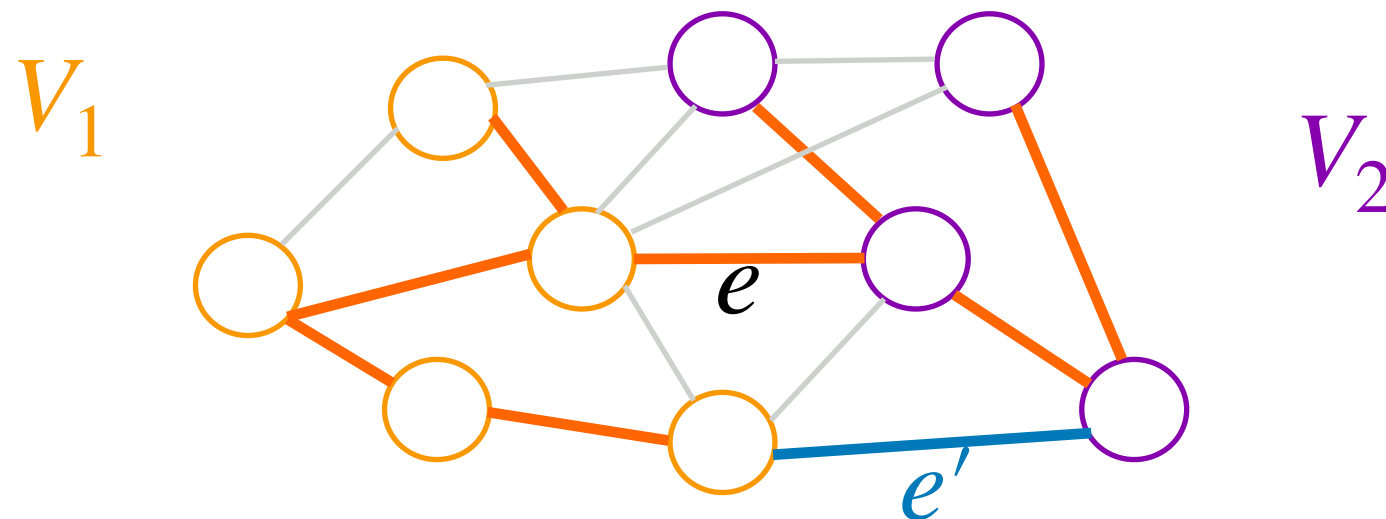
アルゴリズムの構築 (定理1)

[定理 1]

T を最小全域木, $e \in T$ とする.

全ての $e' \in \text{Cut}(e)$ に対して, $w(e') \geq w(e)$ が成立.

- $w(e') < w(e)$ を満たす e' が存在すると仮定する.



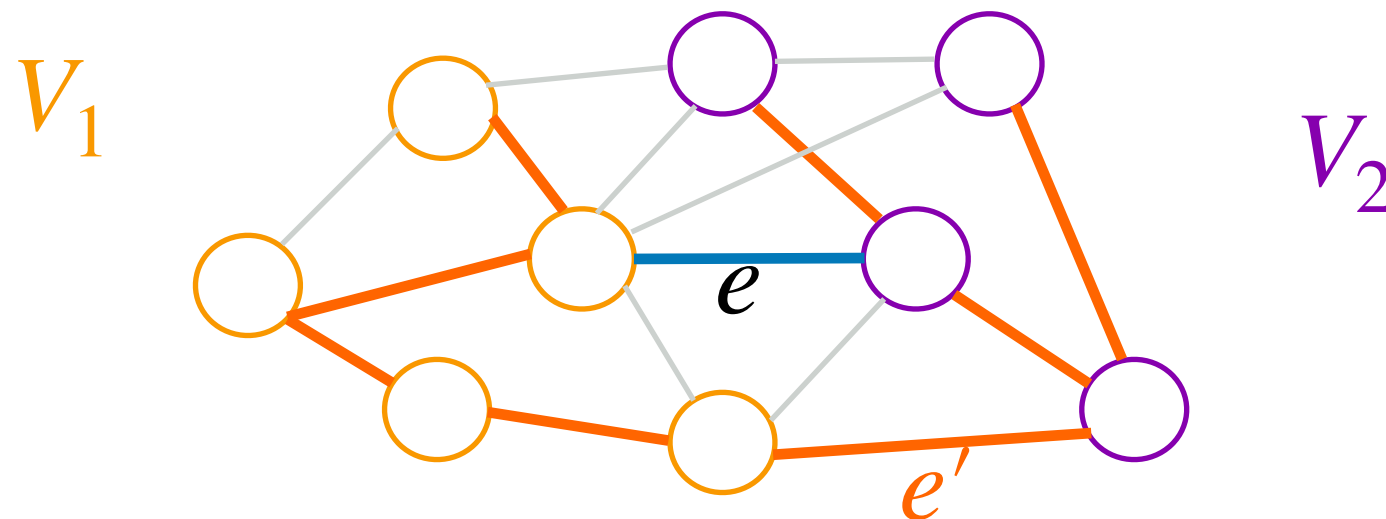
アルゴリズムの構築 (定理1)

[定理 1]

T を最小全域木, $e \in T$ とする.

全ての $e' \in \text{Cut}(e)$ に対して, $w(e') \geq w(e)$ が成立.

- $w(e') < w(e)$ を満たす e' が存在すると仮定する.
- e と e' を入れ替えると, T より重みの小さい全域木が作れる



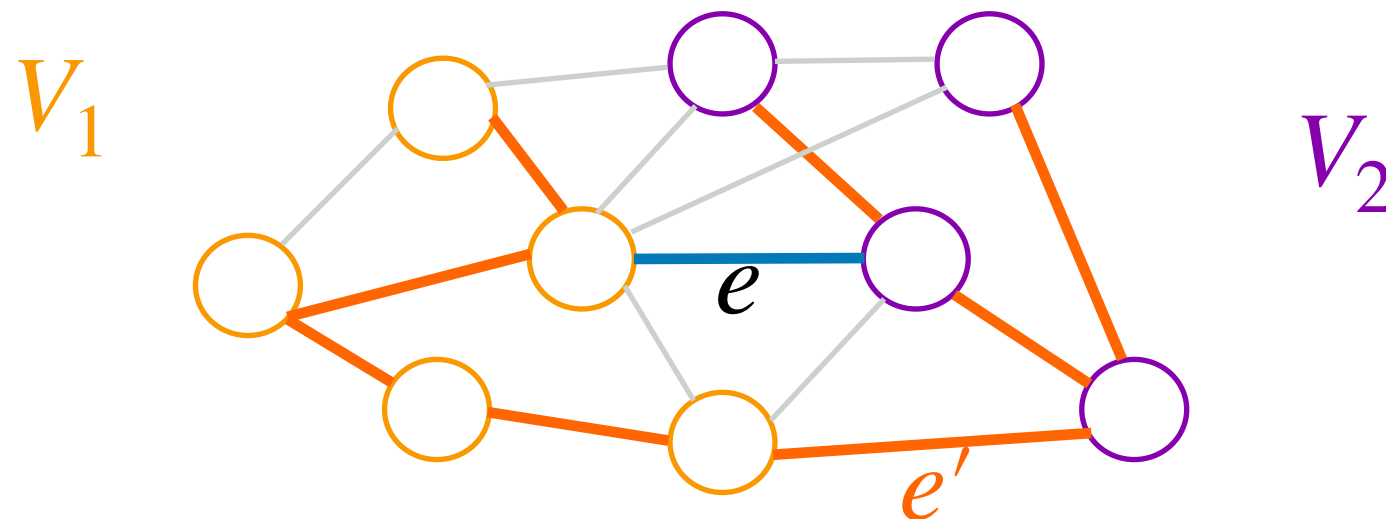
アルゴリズムの構築（定理1）

[定理 1]

T を最小全域木, $e \in T$ とする.

全ての $e' \in \text{Cut}(e)$ に対して, $w(e') \geq w(e)$ が成立.

- $w(e') < w(e)$ を満たす e' が存在すると仮定する.
- e と e' を入れ替えると, T より重みの小さい全域木が作れる
→ T の最小性に矛盾



アルゴリズムの構築（定理2）

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 1 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

- 注意

- $T \cup \{e'\} \setminus \{e\}$ を単に $T \cup e' \setminus e$ と表記する
- G から e を取り除いて得られるグラフを $G^{(e)}$ と表記する

アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

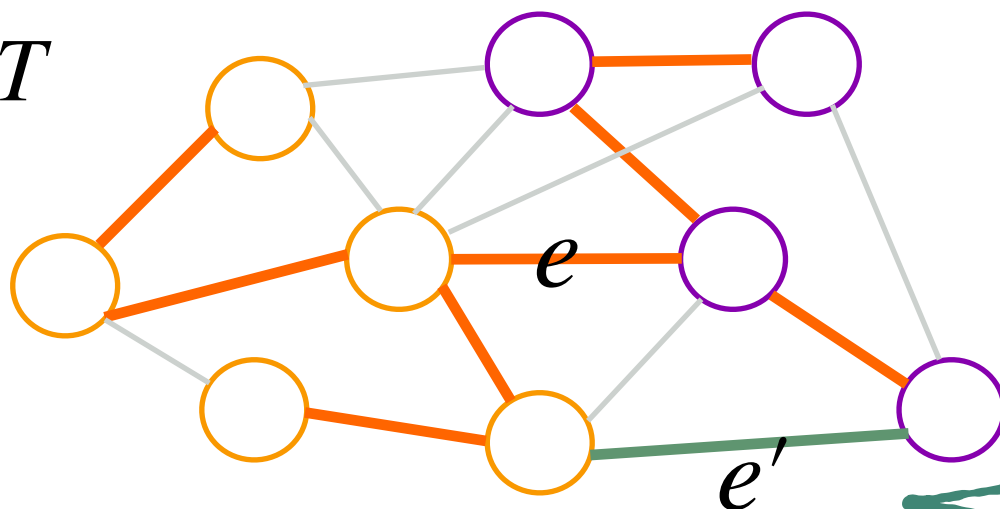
$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

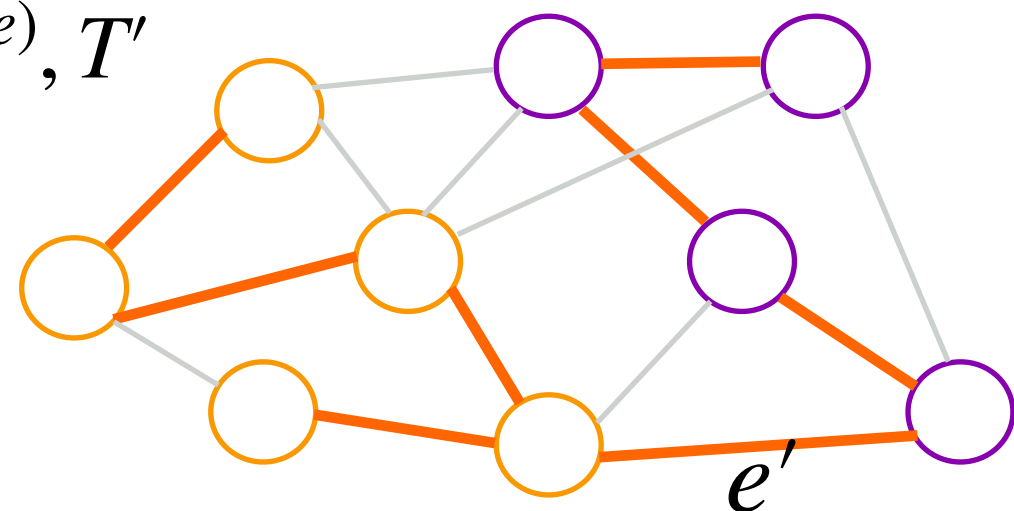
- 直感的な意味

$G^{(e)}$ の最小全域木が T' となる

G, T



$G^{(e)}, T'$



Second minimum in $Cut(e)$

アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

T' が $G^{(e)}$ における最小全域木でないと仮定する.

すなわち, $T'' := T' \cup c \setminus d$ が全域木で $w(c) < w(d)$ を満たす $c \notin T', d \in T'$ が存在.

ここで, $c \in Cut(e)$ であることが言える.

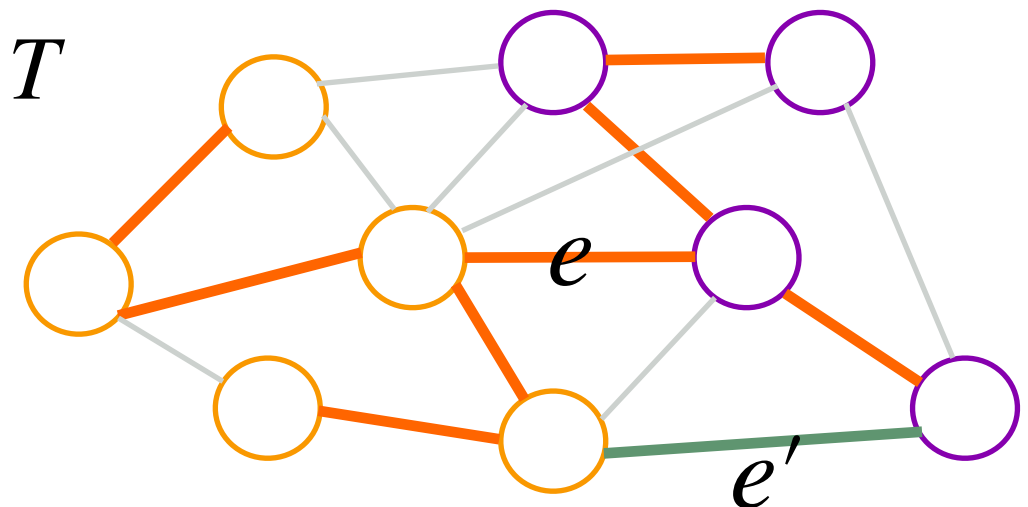
$c \notin Cut(e)$ ならば, $\tilde{T} := T \cup c \setminus d$ が全域木かつ $w(\tilde{T}) < z^*$ となり,

T の最小性に反するからである.

これまでの議論より, 以下の不等式が成り立つ.

$$w(e) \leq w(e') \leq w(c) < w(d) \cdots (1)$$

G, T



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

背理法の仮定

[証明]

T' が $G^{(e)}$ における最小全域木でないと仮定する.

すなわち, $T'' := T' \cup c \setminus d$ が全域木で $w(c) < w(d)$ を満たす $c \notin T', d \in T'$ が存在.

ここで, $c \in Cut(e)$ であることが言える.

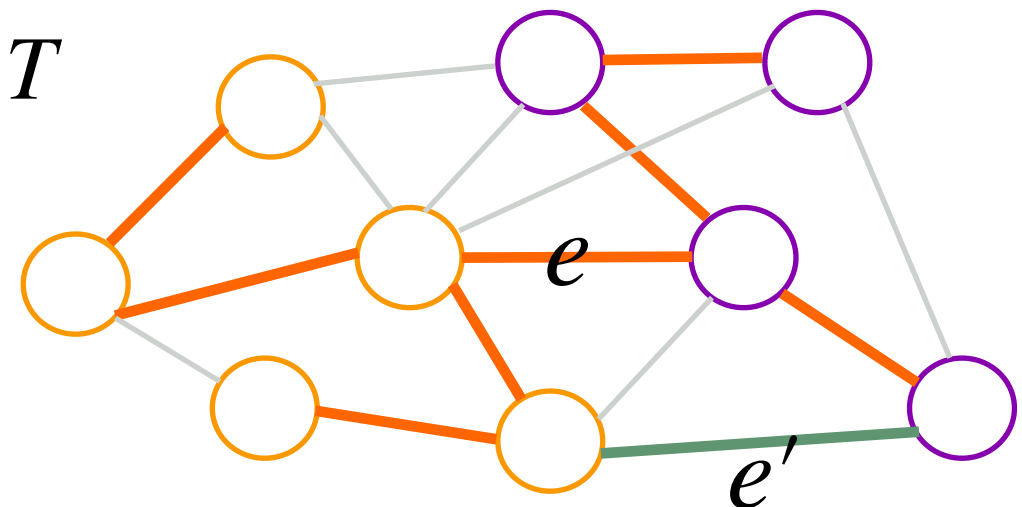
$c \notin Cut(e)$ ならば, $\tilde{T} := T \cup c \setminus d$ が全域木かつ $w(\tilde{T}) < z^*$ となり,

T の最小性に反するからである.

これまでの議論より, 以下の不等式が成り立つ.

$$w(e) \leq w(e') \leq w(c) < w(d) \cdots (1)$$

G, T



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

$c \in Cut(e)$ の証明

[証明]

T' が $G^{(e)}$ における最小全域木でないと仮定する.

すなわち, $T'' := T' \cup c \setminus d$ が全域木で $w(c) < w(d)$ を満たす $c \notin T', d \in T'$ が存在.

ここで, $c \in Cut(e)$ であることが言える.

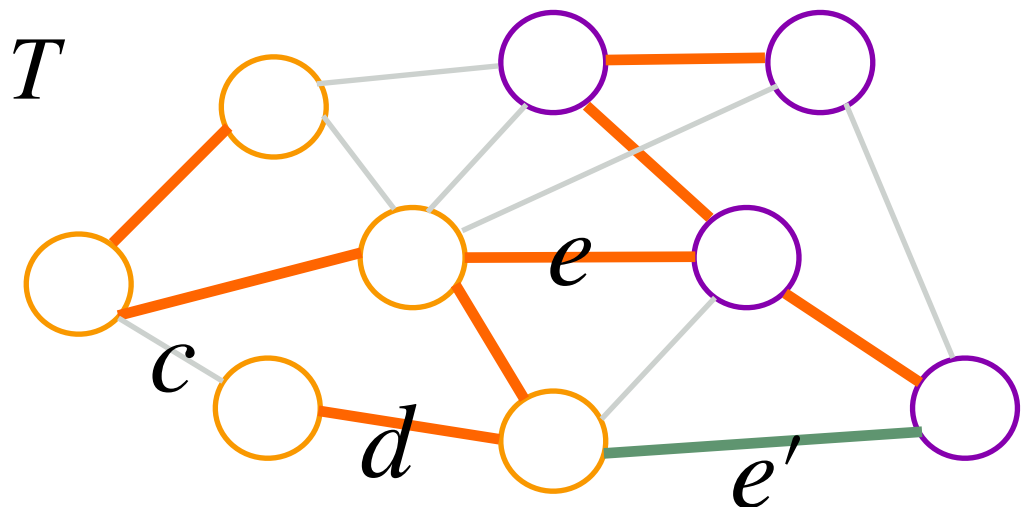
$c \notin Cut(e)$ ならば, $\tilde{T} := T \cup c \setminus d$ が全域木かつ $w(\tilde{T}) < z^*$ となり,

T の最小性に反するからである.

これまでの議論より, 以下の不等式が成り立つ.

$$w(e) \leq w(e') \leq w(c) < w(d) \cdots (1)$$

G, T



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ が言える

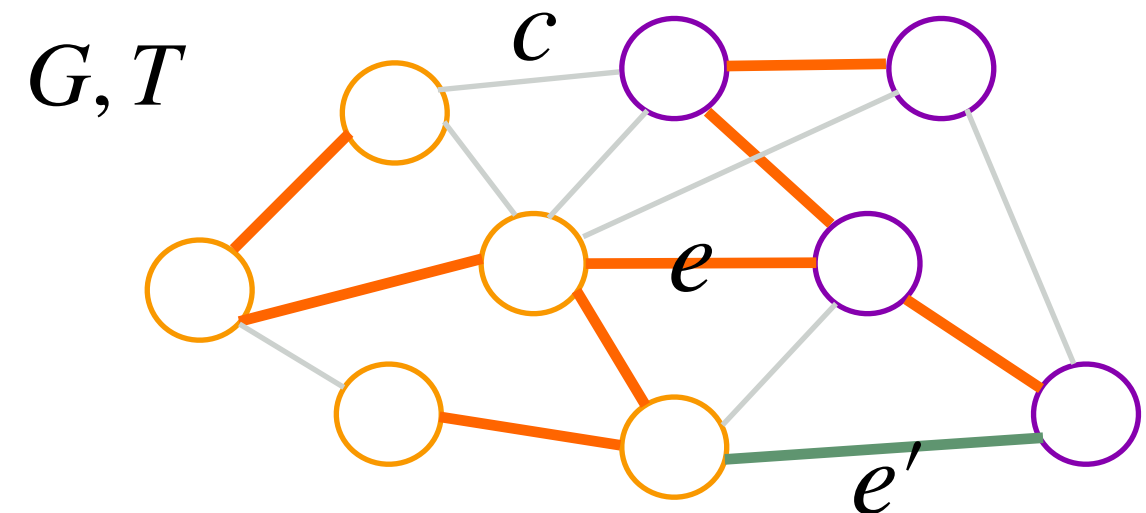
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ と言える

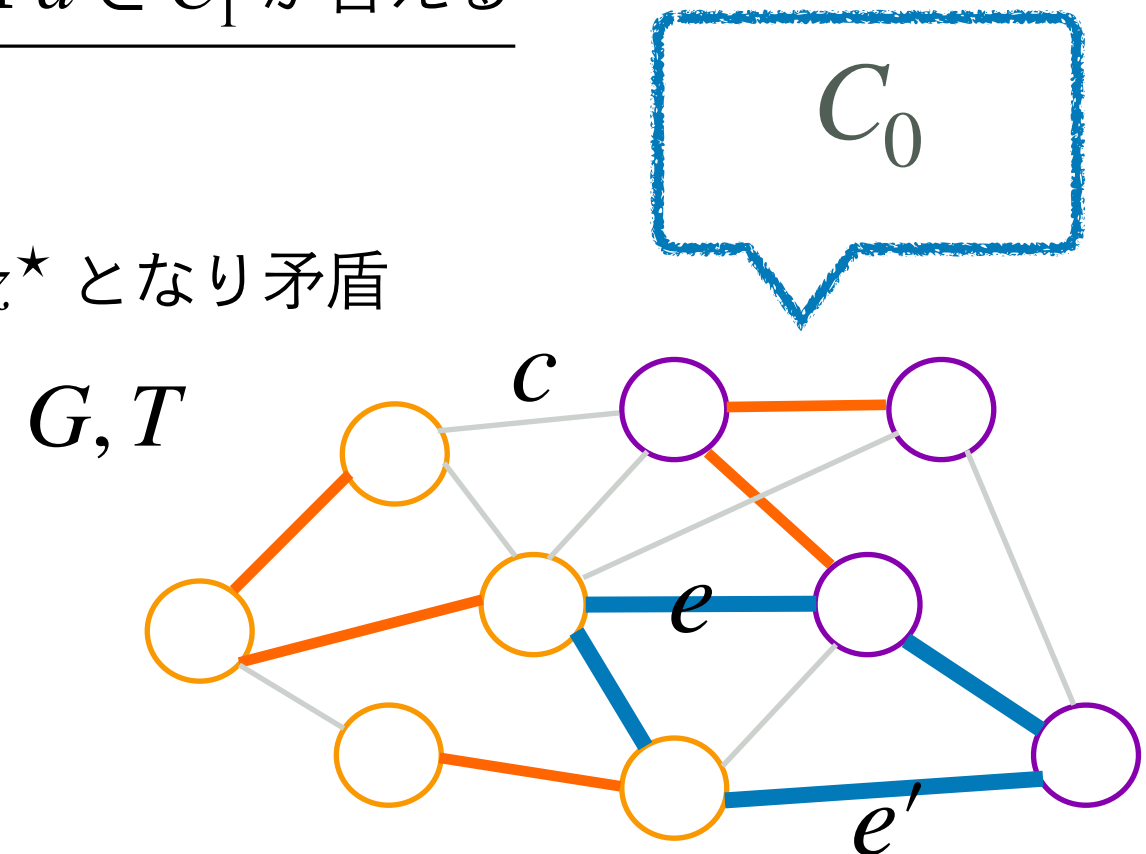
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ が言える

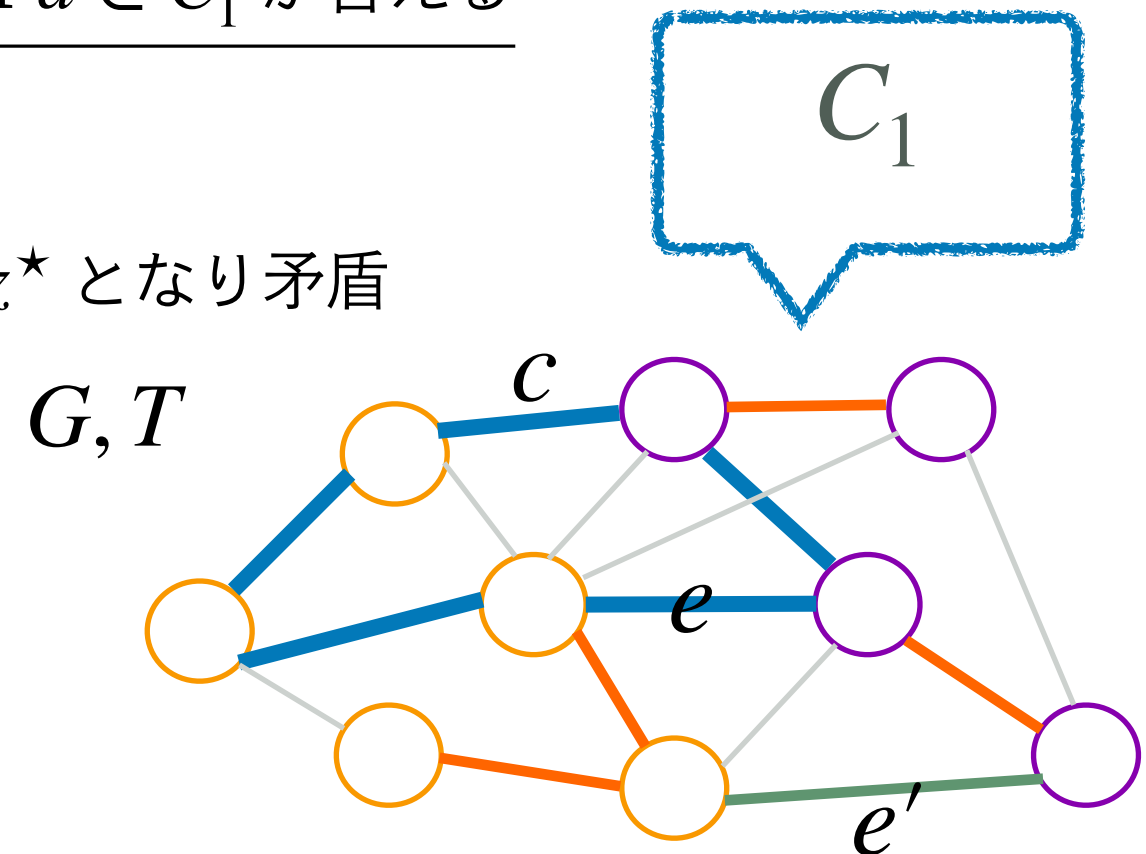
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ が言える

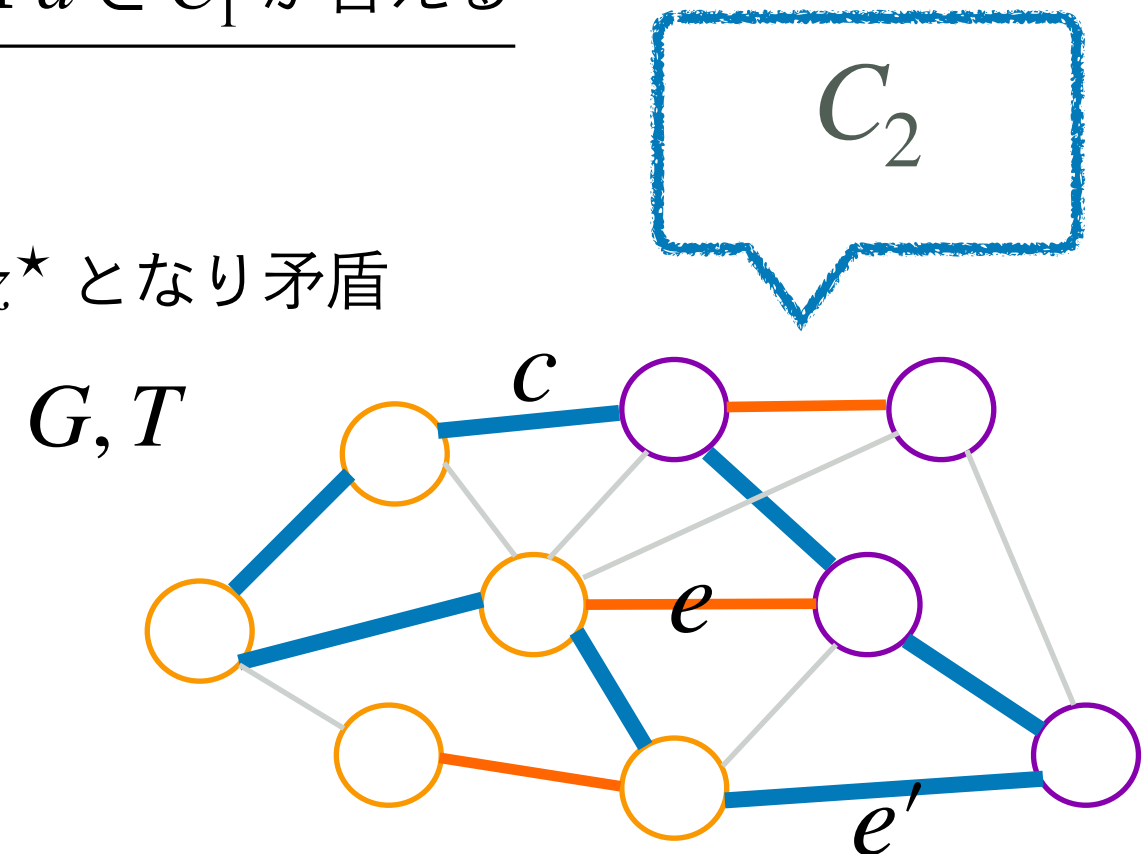
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ が言える

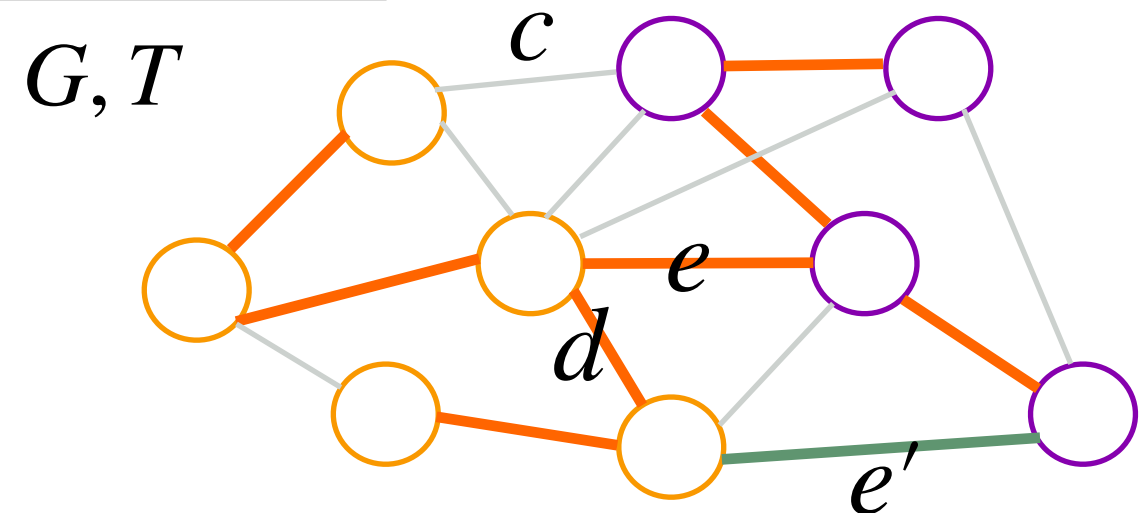
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理2)

[定理 2]

T を最小全域木, $e \in T$,

$e' (\neq e)$ を $Cut(e)$ で 2 番目に重みの小さい辺とする.

この時, $T' := T \cup e' \setminus e$ は $G^{(e)}$ 上での最小全域木となる

[証明]

ここで, サイクル $T \cup \{e'\}$, $T \cup \{c\}$, $T' \cup \{c\}$ をそれぞれ C_0, C_1, C_2 とする

$C_2 = C_0 \oplus C_1$ かつ $d \in C_2$ であるので, $d \in C_0$ or $d \in C_1$ が言える

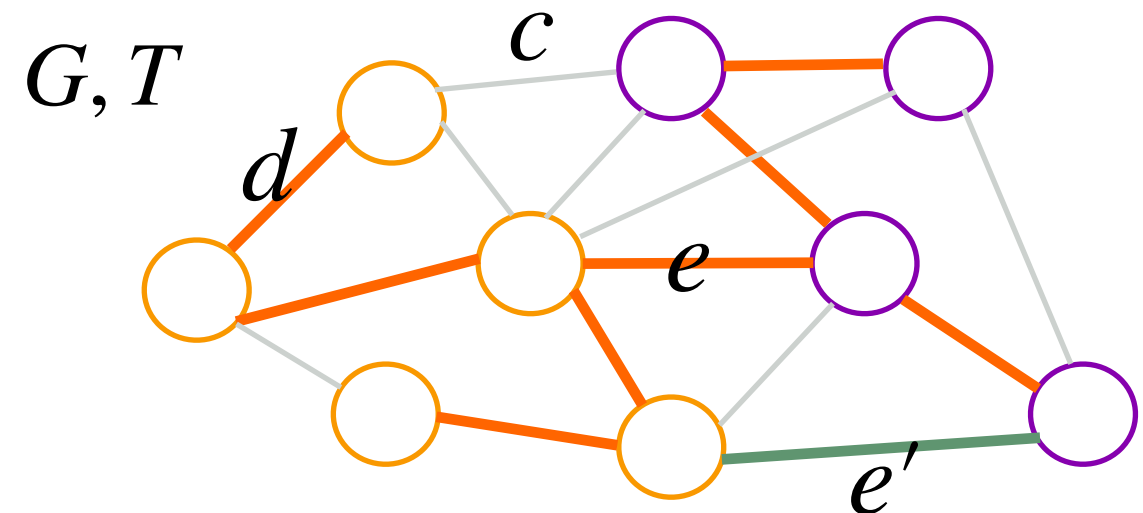
(1) $d \in C_0$ の時,

$\hat{T} = T \cup e' \setminus d$ とすると, $\hat{T}$ は全域木かつ $w(\hat{T}) < z^*$ となり矛盾

(1) $d \in C_1$ の時,

$\hat{T} = T \cup c \setminus d$ とすると, 同様に矛盾

よって, 定理 2 が示された.



アルゴリズムの構築 (定理 3)

- 定理1, 2 より, 以下の定理が導ける

[定理 3]

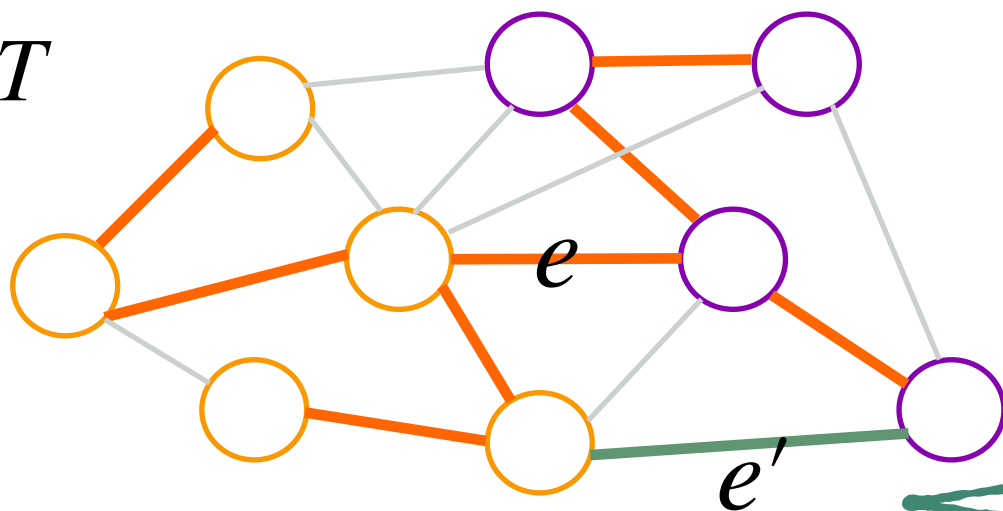
T を最小全域木, $e \in T$, とする.

もし $S(e)$ が空でない場合, その要素を e' として

$T \cup e' \setminus e$ は最小全域木となる.

$S(e)$ が空な場合, $G^{(e)}$ に最小全域木は存在しない.

G, T



もし $w(e') = w(e)$ なら,

$T \cup e' \setminus e$ が最小全域木となる

Second minimum in $Cut(e)$

アルゴリズムの概要

- 以下のアルゴリズムに対して $All_MST1(\emptyset, \emptyset, T)$ を実行すると、最小全域木を全列挙できる.
- $F = \{e^1, \dots, e^k\}, T = F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{n-1}\}$ とする

ALGORITHM $All_MST1(F, R, T)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: for $i \in [k+1, n-1]$ do

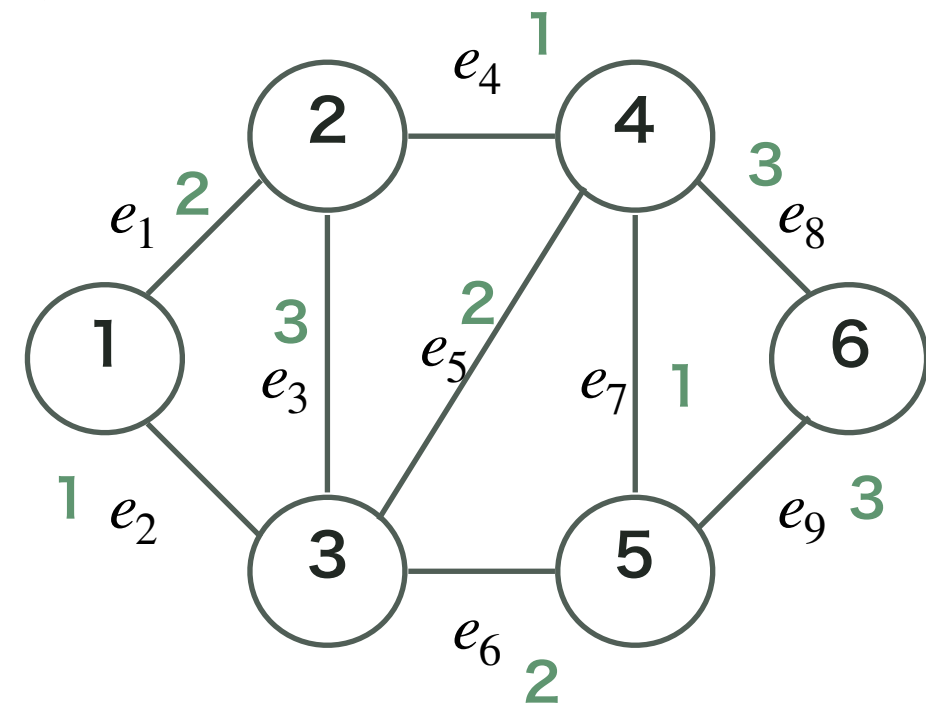
- ・ 代替辺 $\tilde{e}^i \in S(e^i)$ を見つける.

Step 2: for $i \in [k+1, n-1]$, if $\tilde{e}^i$ exists do

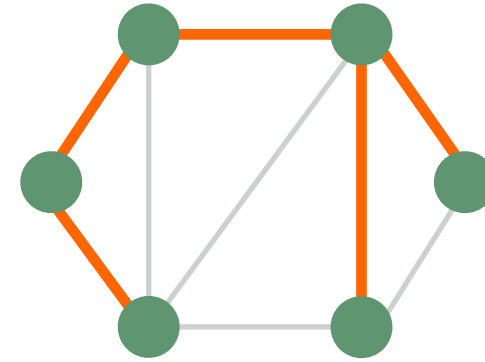
- ・ $T_i \leftarrow T \cup \tilde{e}^i \setminus e^i$, T_i を出力
- ・ $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}, R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- ・ $All_MST1(F_i, R_i, T_i)$ を再帰呼び出し

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

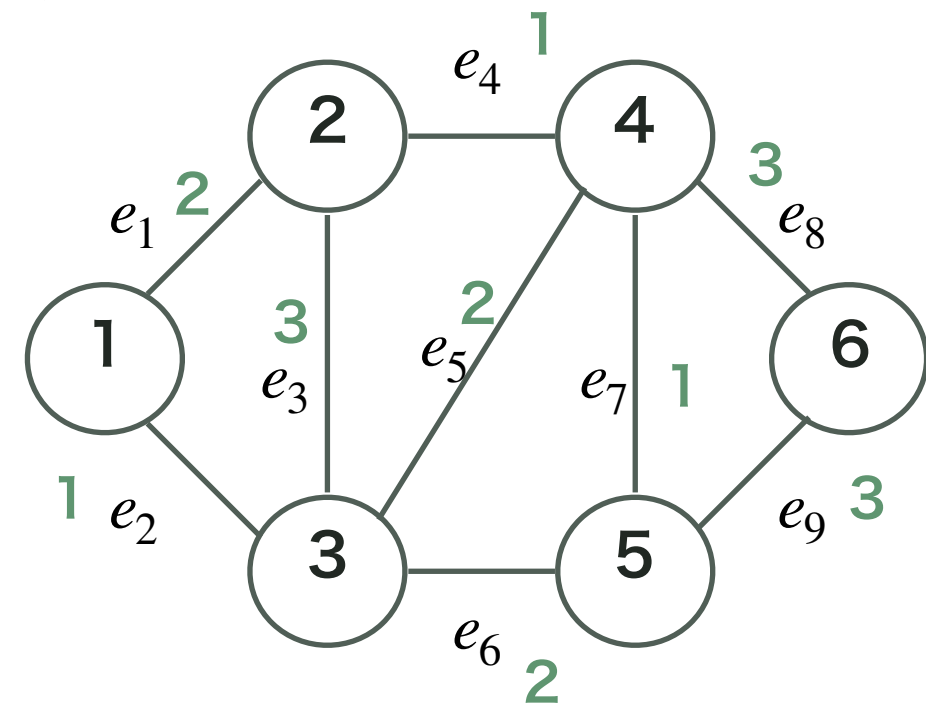


$P(\emptyset, \emptyset)$

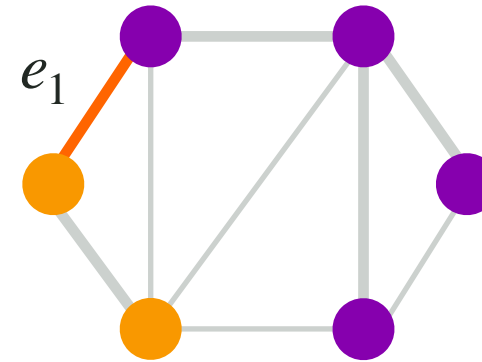


アルゴリズムの実行例

入力グラフ



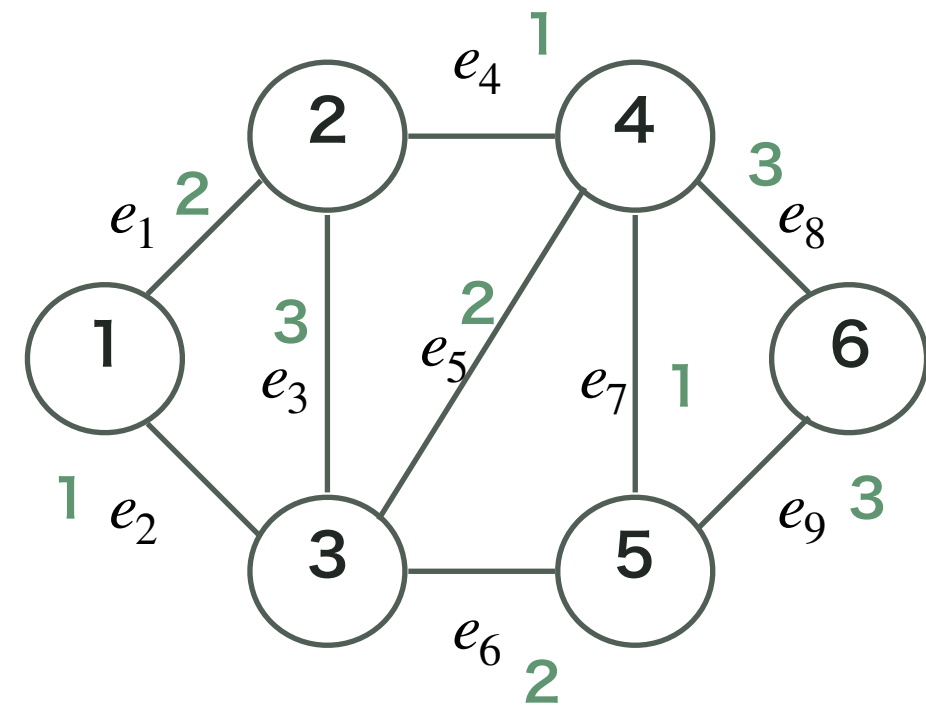
$P(\emptyset, \emptyset)$



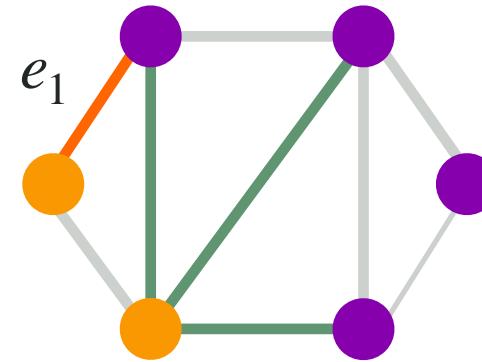
e_1 の代替辺を探す

アルゴリズムの実行例

入力グラフ



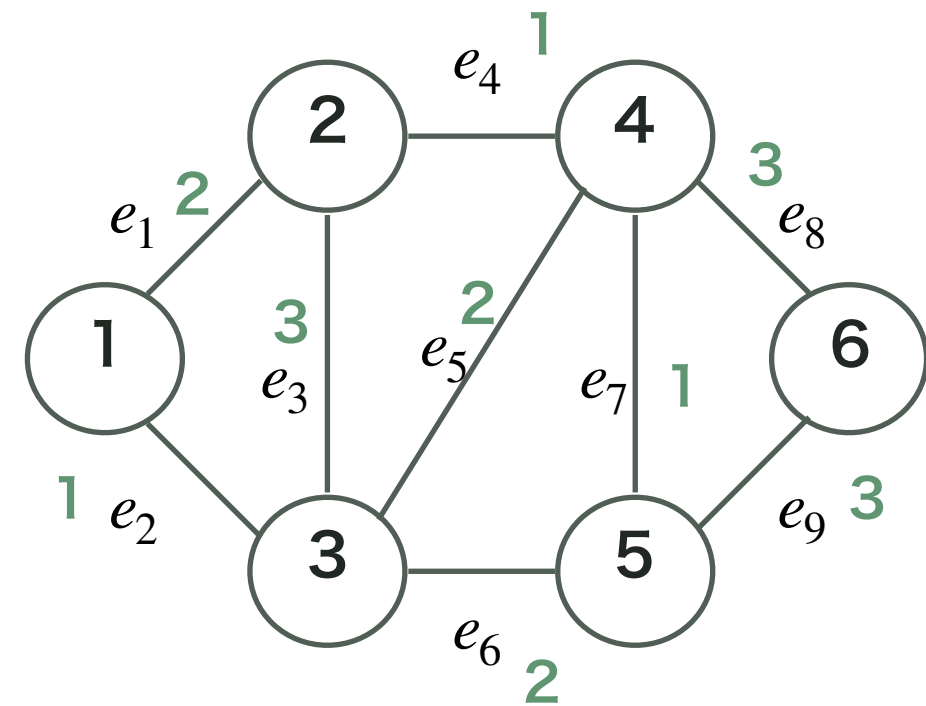
$P(\emptyset, \emptyset)$



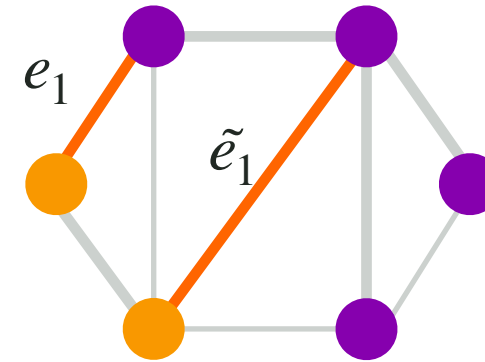
e_1 の代替辺を探す

アルゴリズムの実行例

入力グラフ



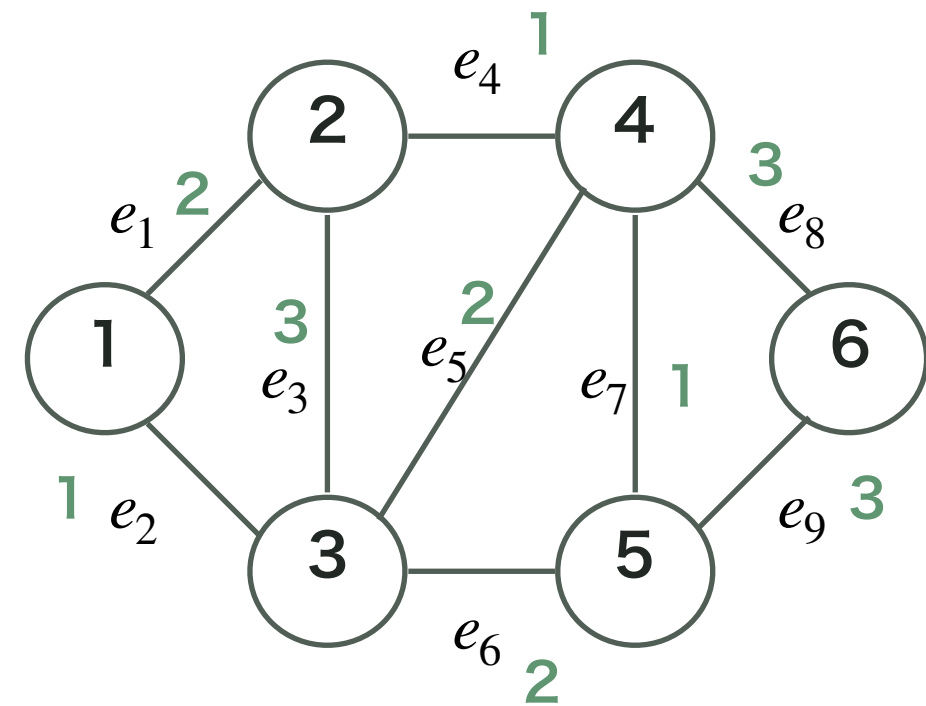
$P(\emptyset, \emptyset)$



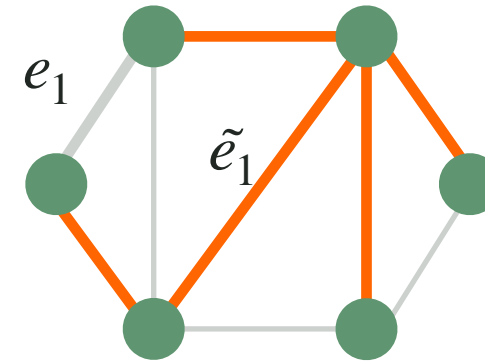
e_1 の代替辺が見つかる

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

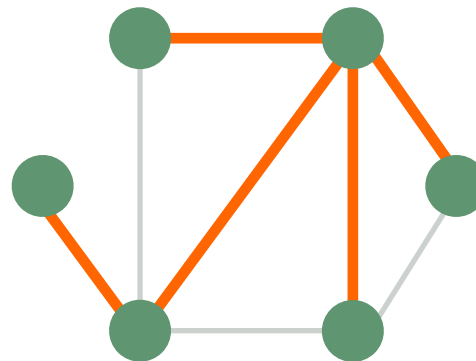


$P(\emptyset, \emptyset)$



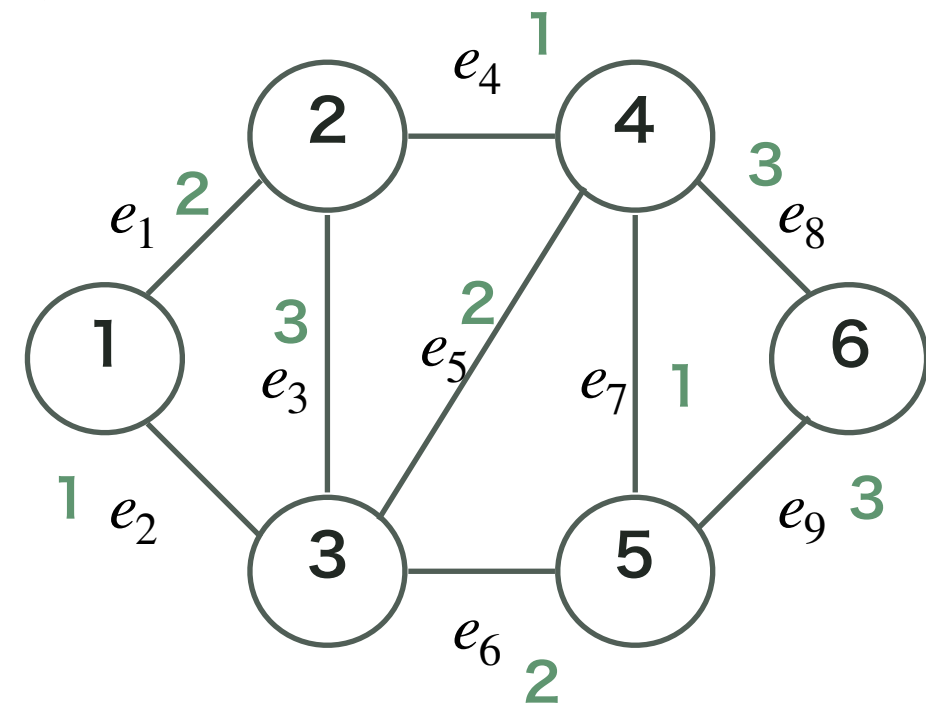
T' を出力して部分問題へ

$P(\emptyset, \{e_1\})$

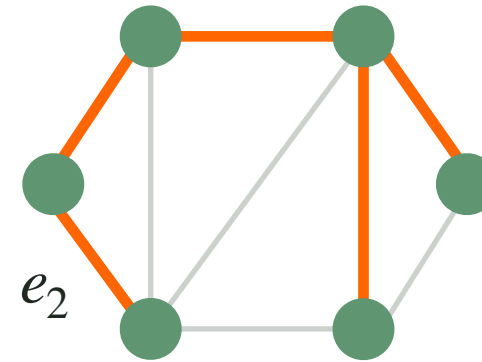


アルゴリズムの実行例

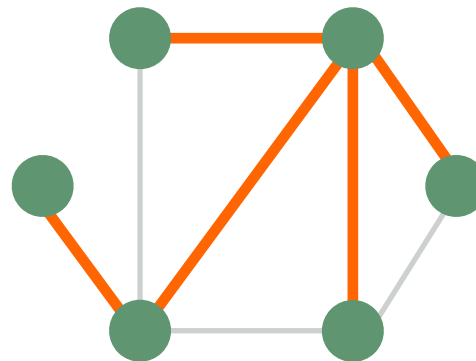
入力グラフ



$P(\emptyset, \emptyset)$



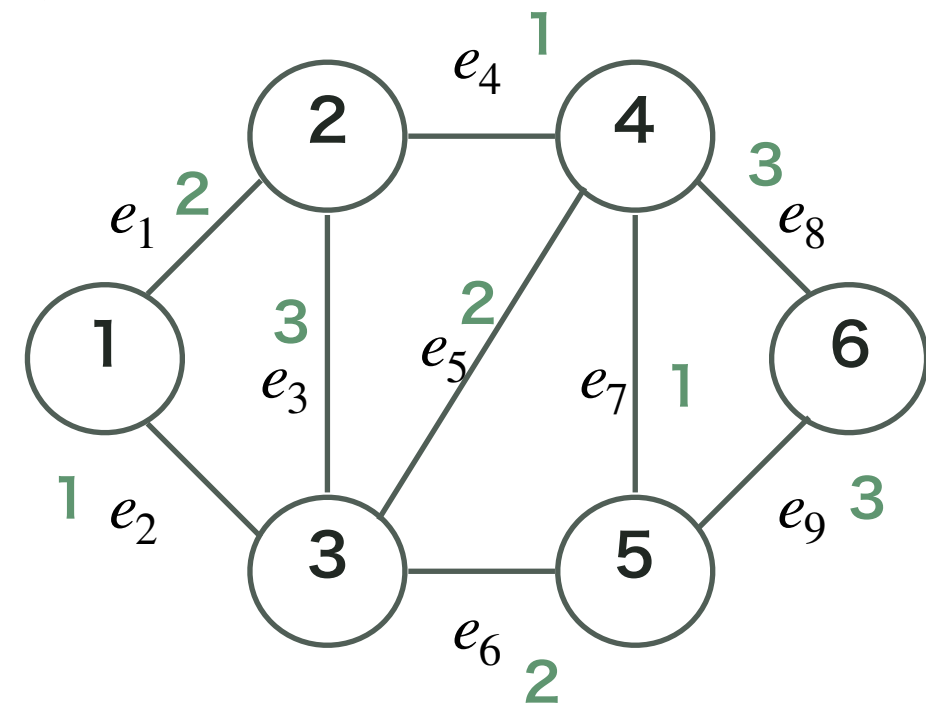
$P(\emptyset, \{e_1\})$



e_2 の代替辺を探すが...

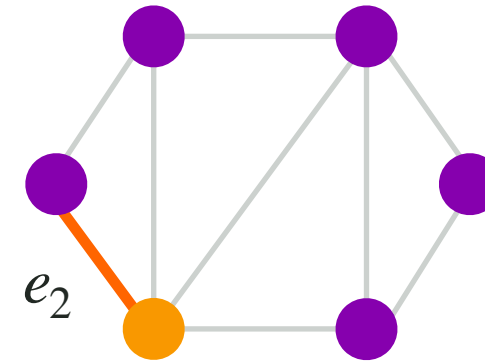
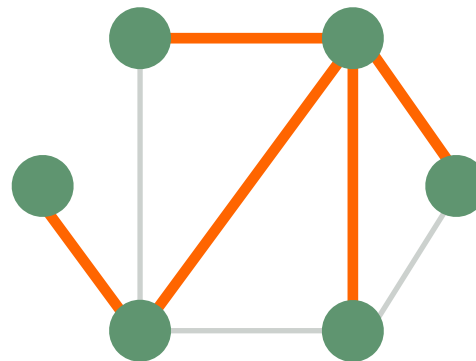
アルゴリズムの実行例

入力グラフ



$P(\emptyset, \emptyset)$

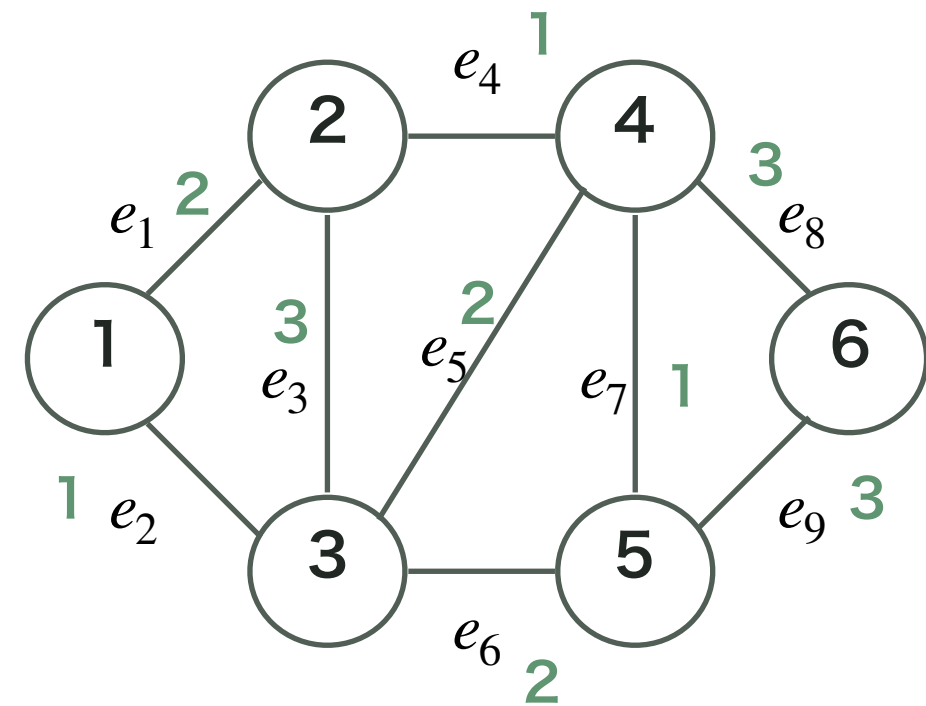
$P(\emptyset, \{e_1\})$



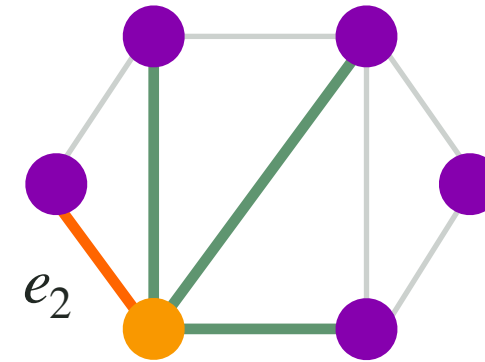
e_2 の代替辺を探す...

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

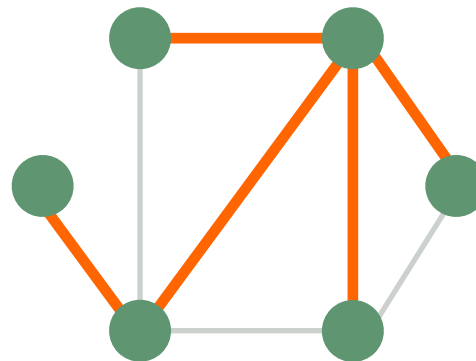


$P(\emptyset, \emptyset)$



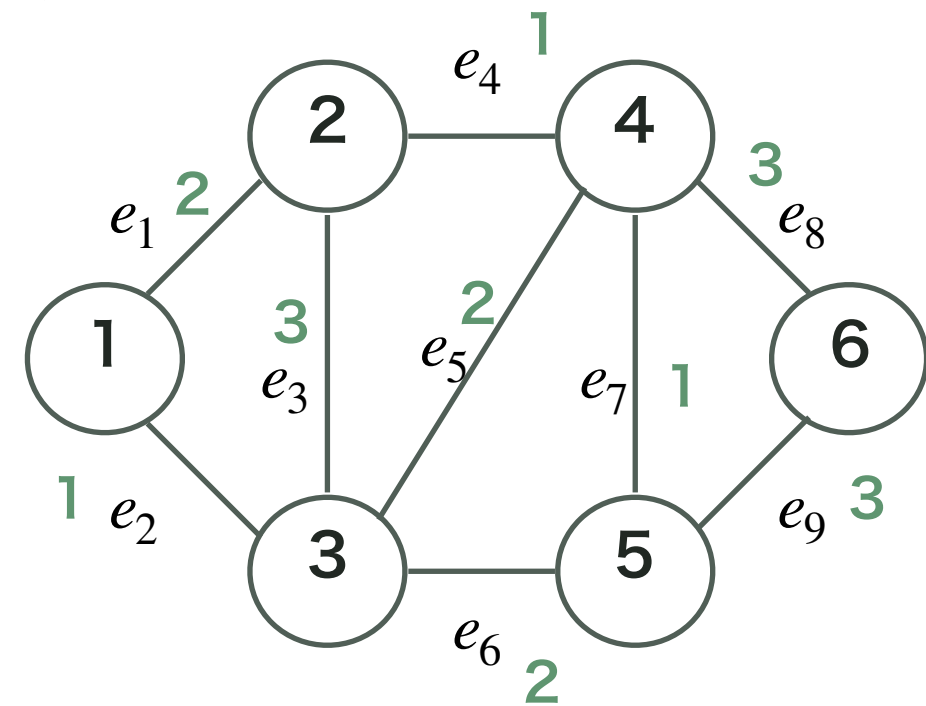
e_2 の代替辺を探すが...

$P(\emptyset, \{e_1\})$

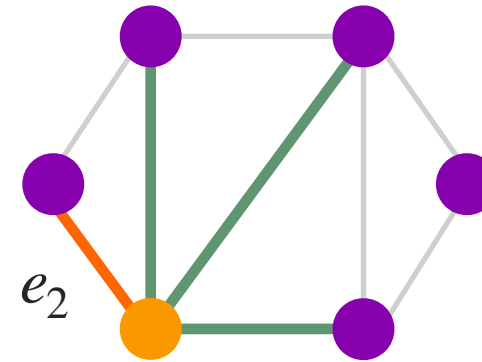


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

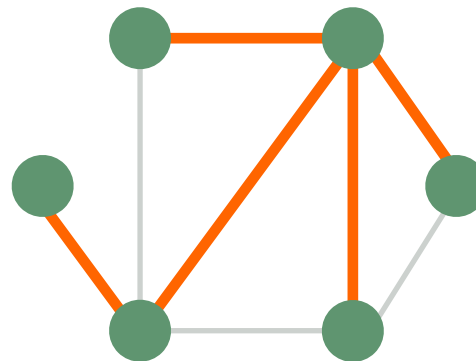


$P(\emptyset, \emptyset)$



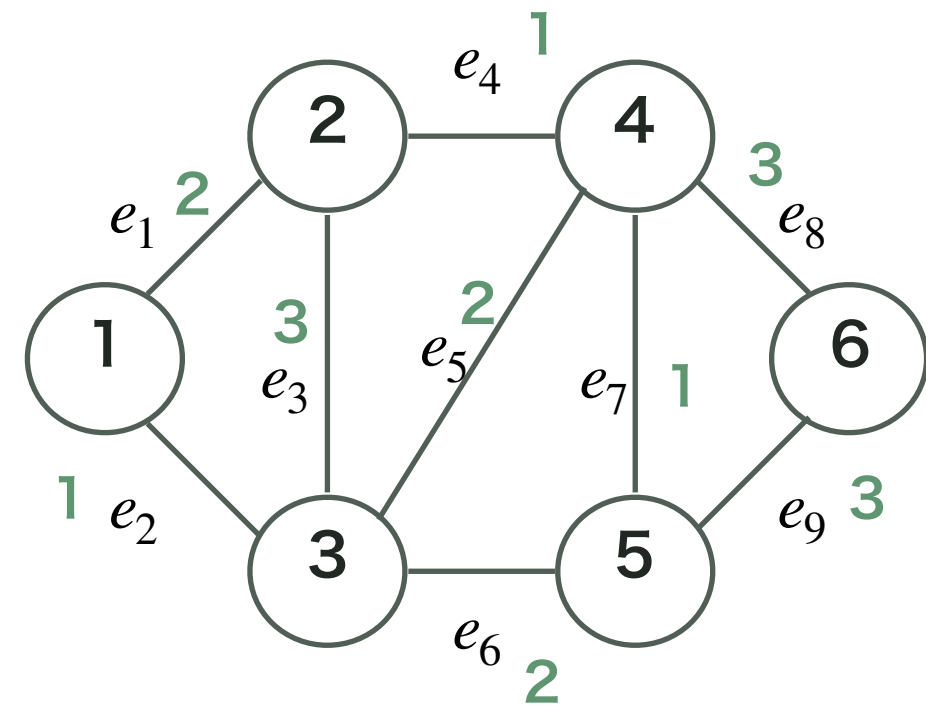
e_2 の代替辺は存在しない

$P(\emptyset, \{e_1\})$

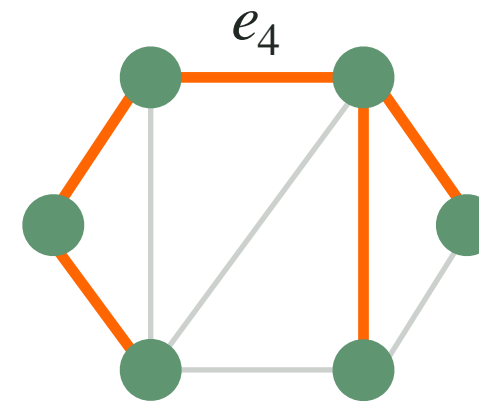


アルゴリズムの実行例

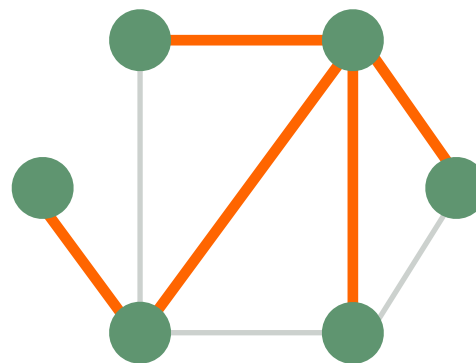
入力グラフ



$P(\emptyset, \emptyset)$



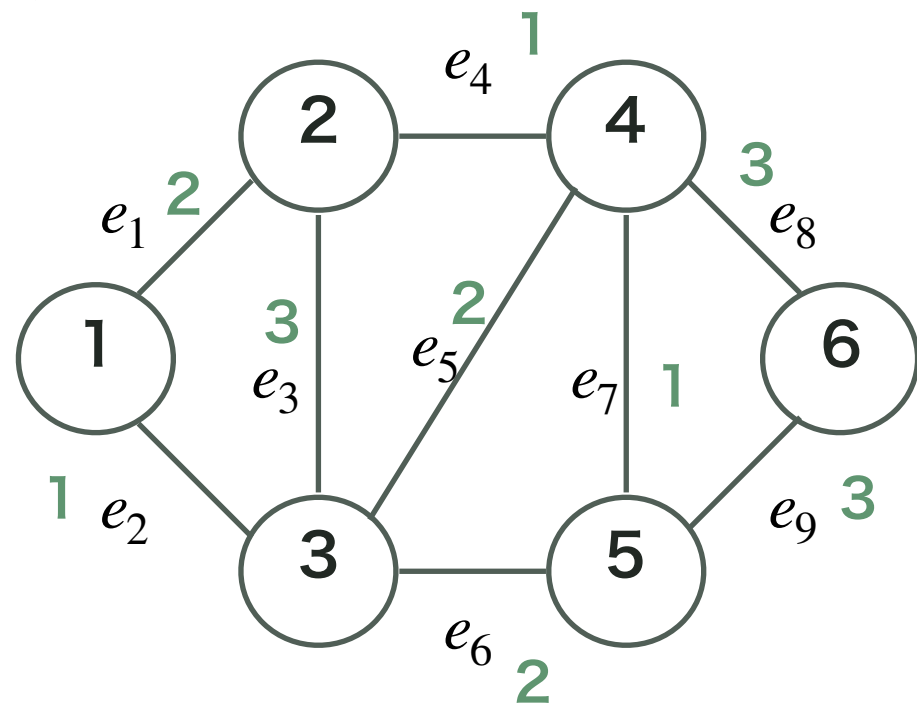
$P(\emptyset, \{e_1\})$



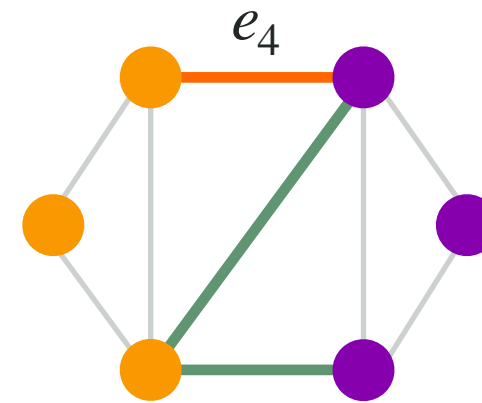
e_4 の代替辺を探す

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

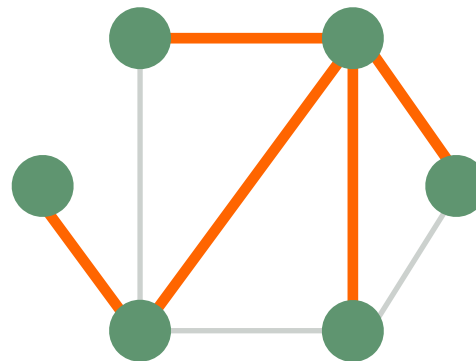


$P(\emptyset, \emptyset)$



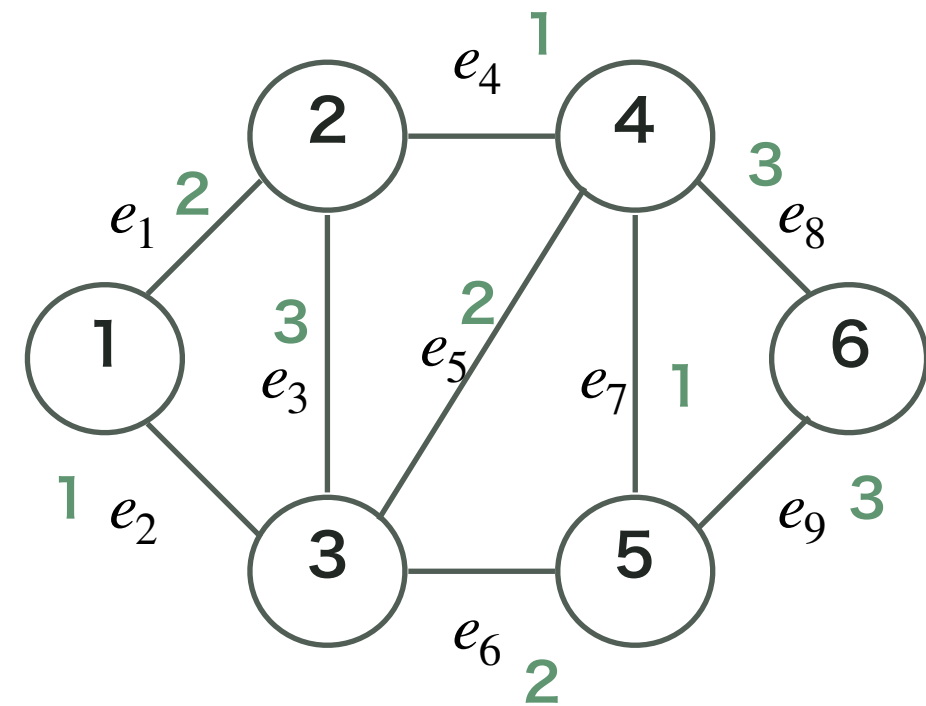
e_4 の代替辺を探す

$P(\emptyset, \{e_1\})$

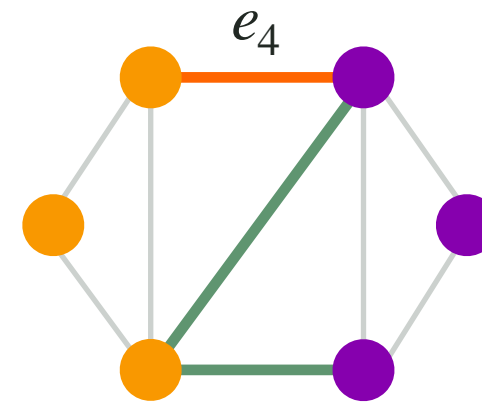


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

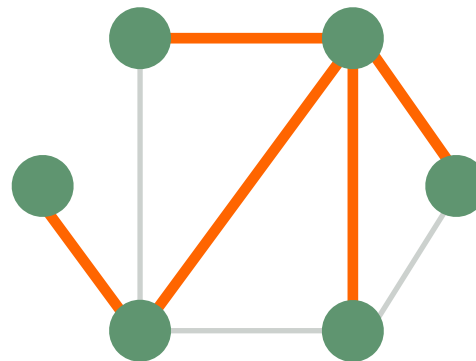


$P(\emptyset, \emptyset)$



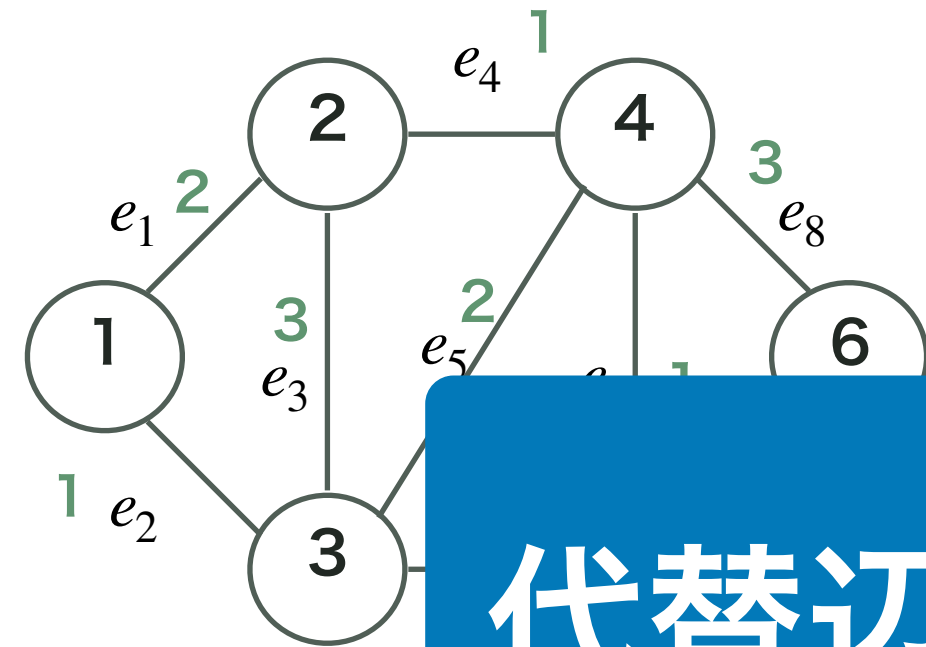
e_4 の代替辺は存在しない

$P(\emptyset, \{e_1\})$

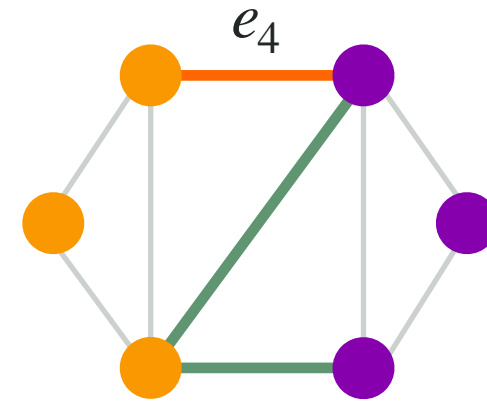


アルゴリズムの実行例

入力グラフ



$P(\emptyset, \emptyset)$

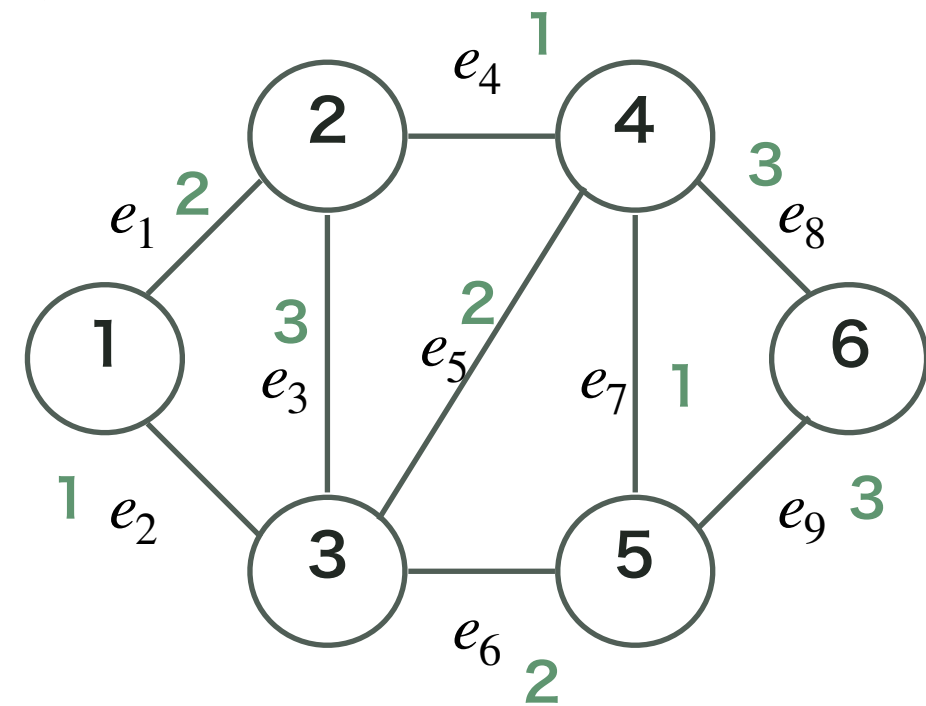


代替辺が存在しない辺は
省略

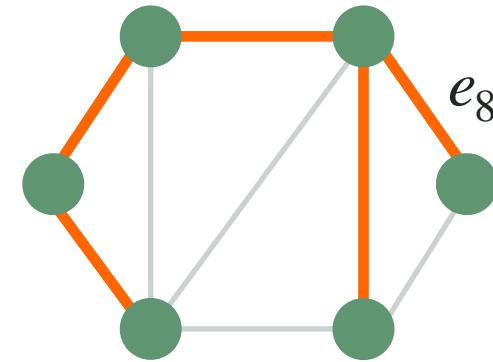
は存在しない

アルゴリズムの実行例

入力グラフ

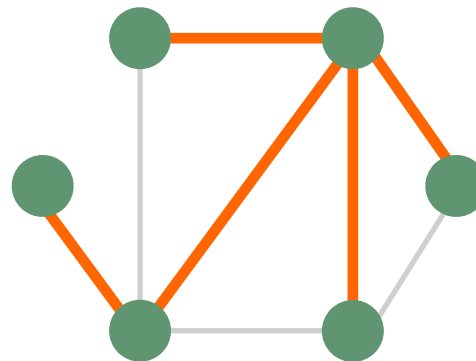


$P(\emptyset, \emptyset)$



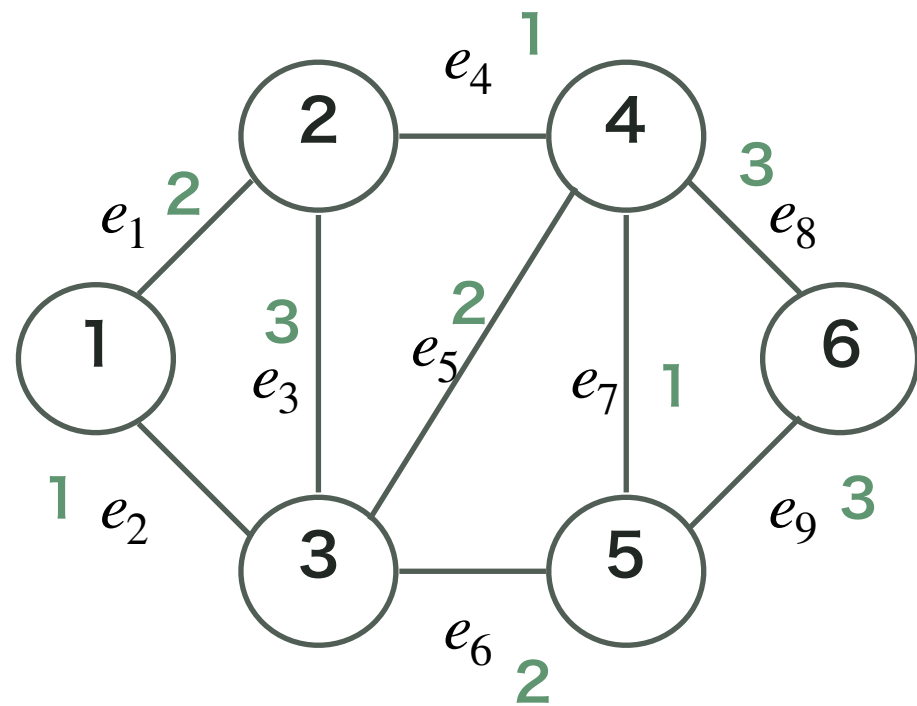
e_8 の代替辺を探す

$P(\emptyset, \{e_1\})$

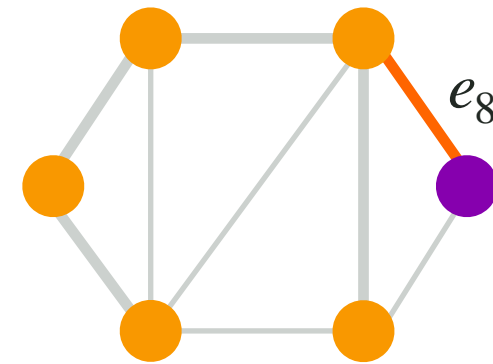


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

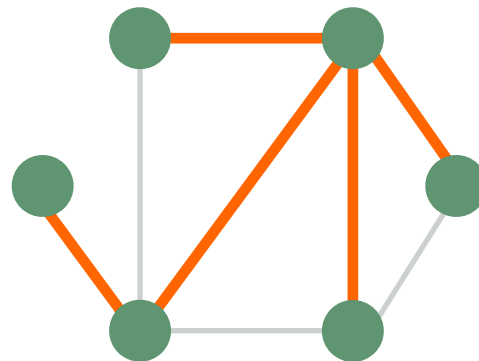


$P(\emptyset, \emptyset)$



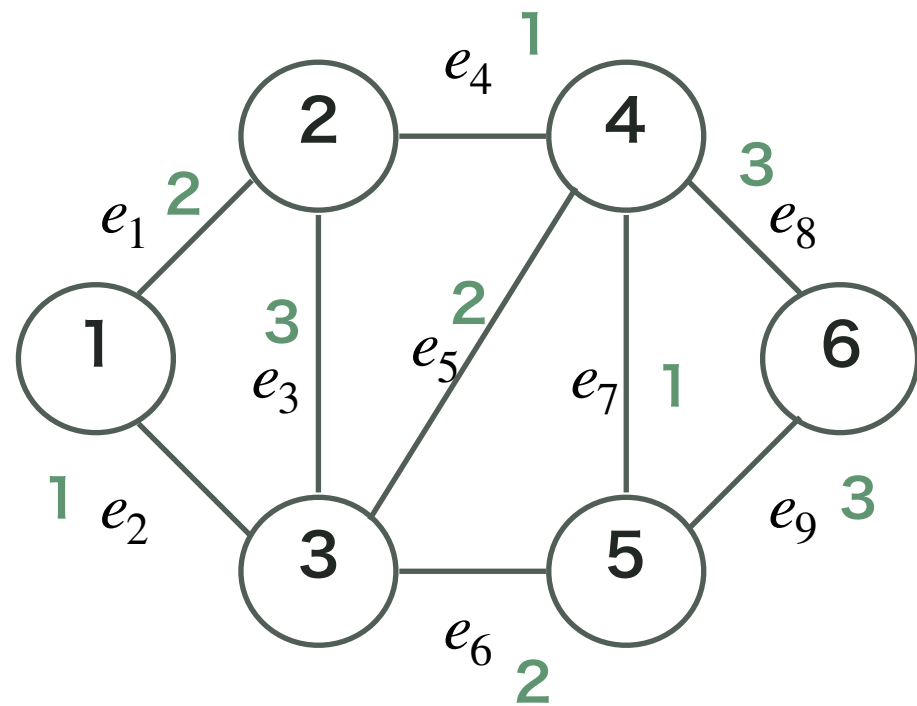
e_8 の代替辺を探す

$P(\emptyset, \{e_1\})$

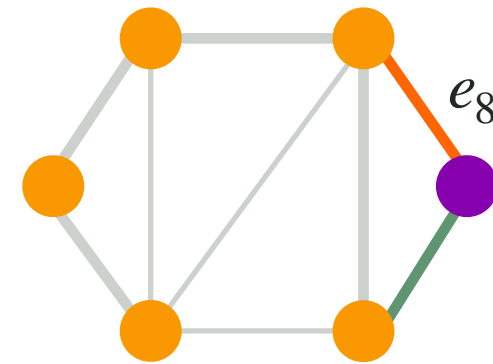


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

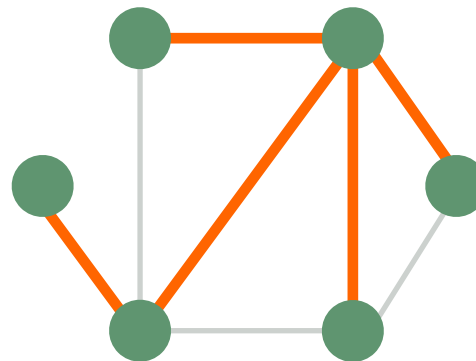


$P(\emptyset, \emptyset)$



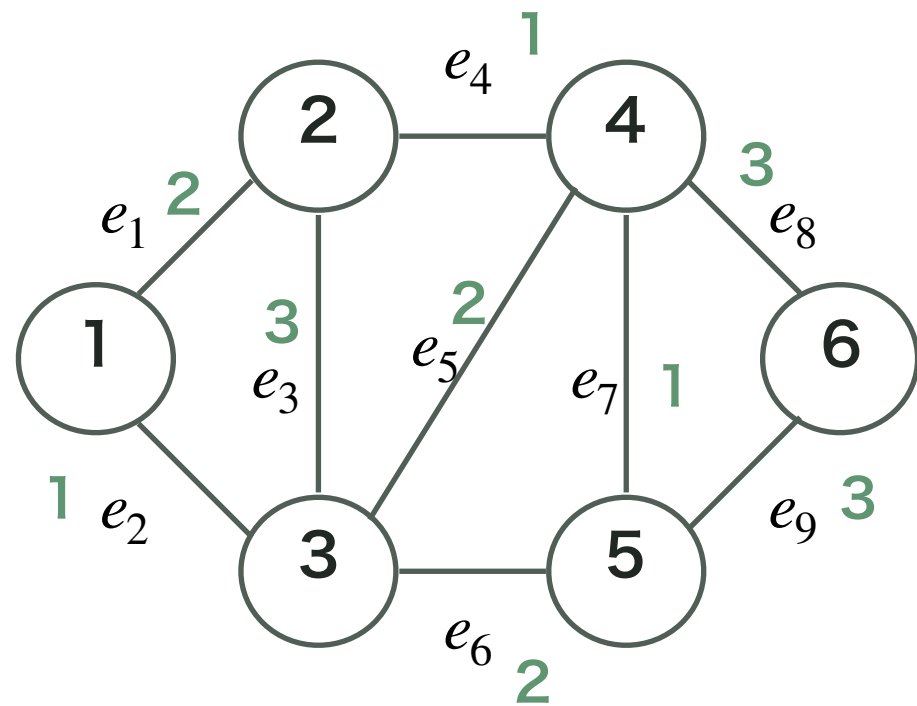
e_8 の代替辺を探す

$P(\emptyset, \{e_1\})$

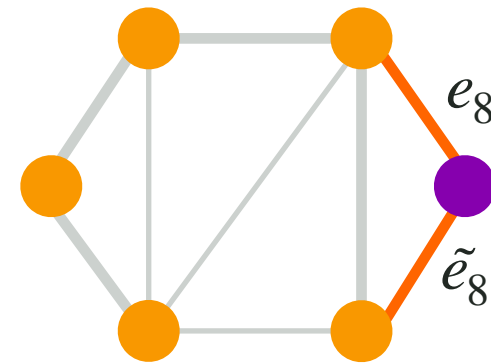


アルゴリズムの実行例

入力グラフ

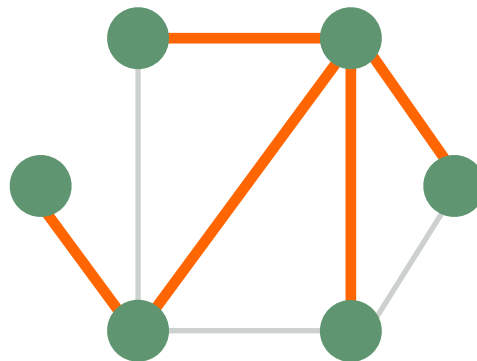


$P(\emptyset, \emptyset)$



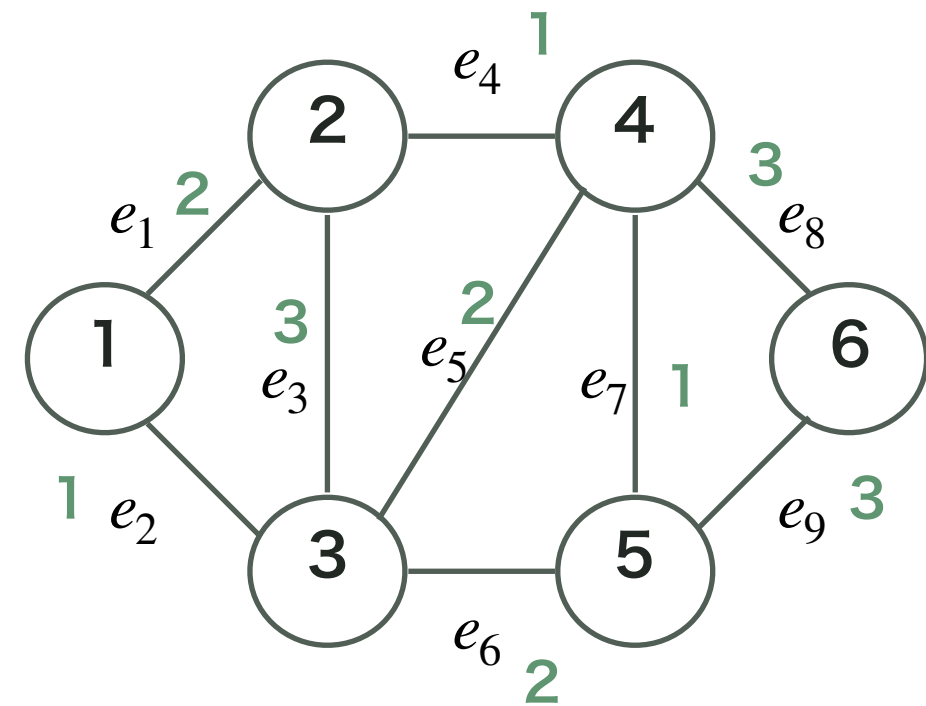
e_8 の代替辺が見つかる

$P(\emptyset, \{e_1\})$

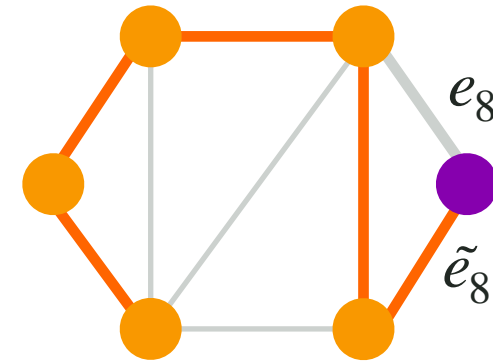


アルゴリズムの実行例

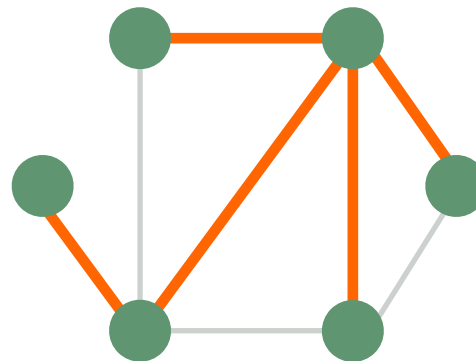
入力グラフ



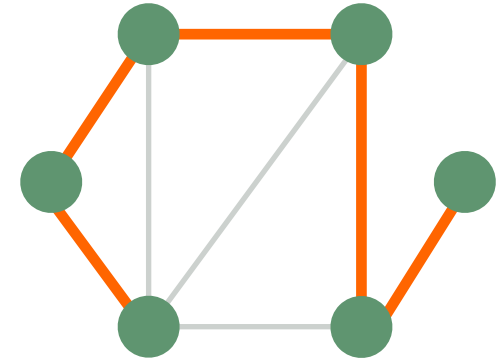
$P(\emptyset, \emptyset)$



$P(\emptyset, \{e_1\})$

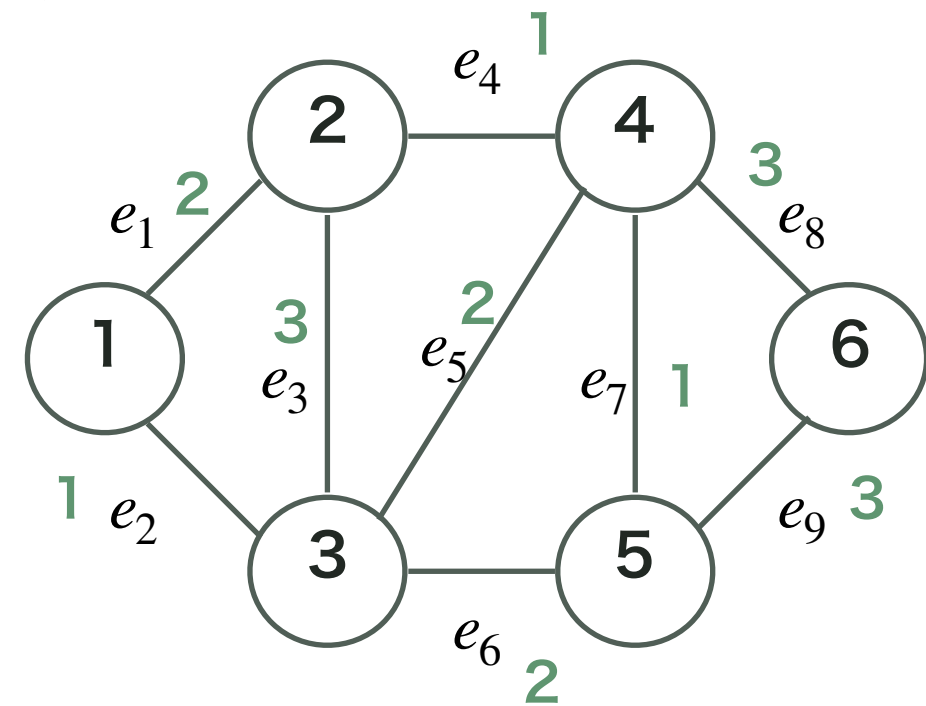


$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

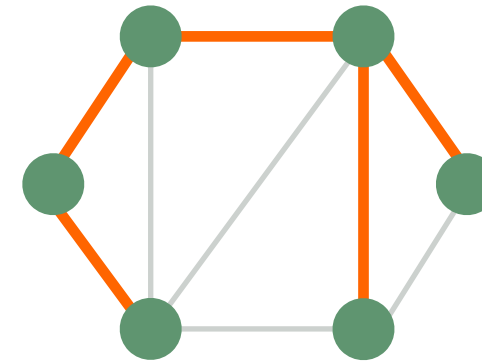


アルゴリズムの実行例

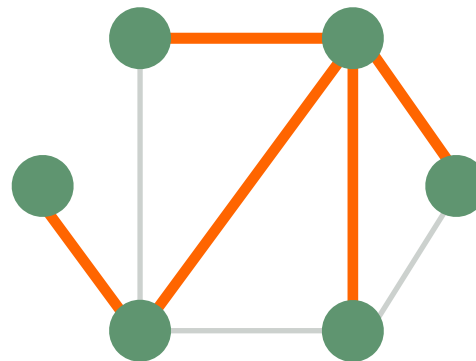
入力グラフ



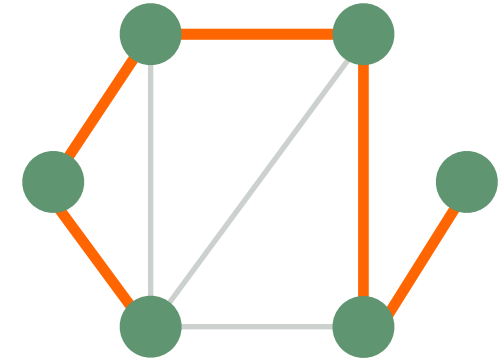
$P(\emptyset, \emptyset)$



$P(\emptyset, \{e_1\})$

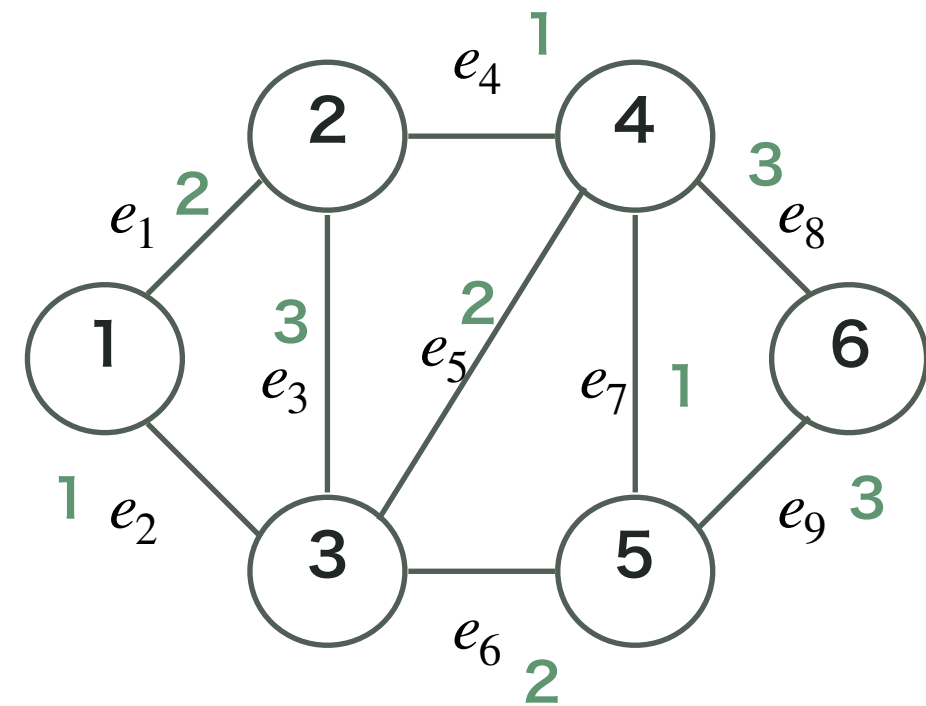


$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

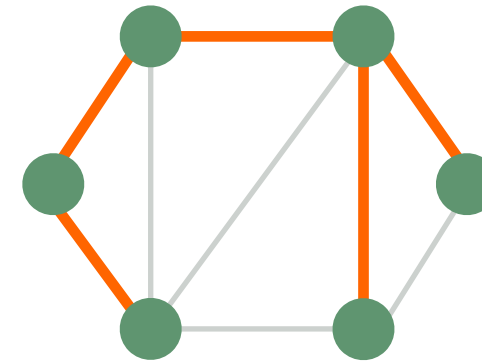


アルゴリズムの実行例

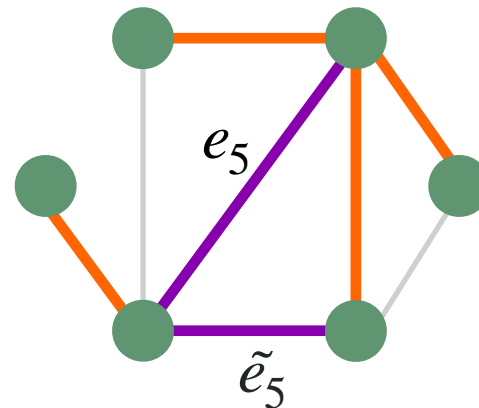
入力グラフ



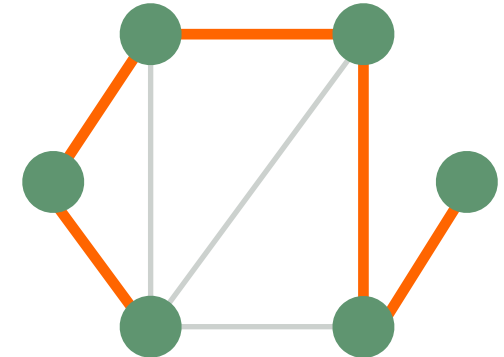
$P(\emptyset, \emptyset)$



$P(\emptyset, \{e_1\})$

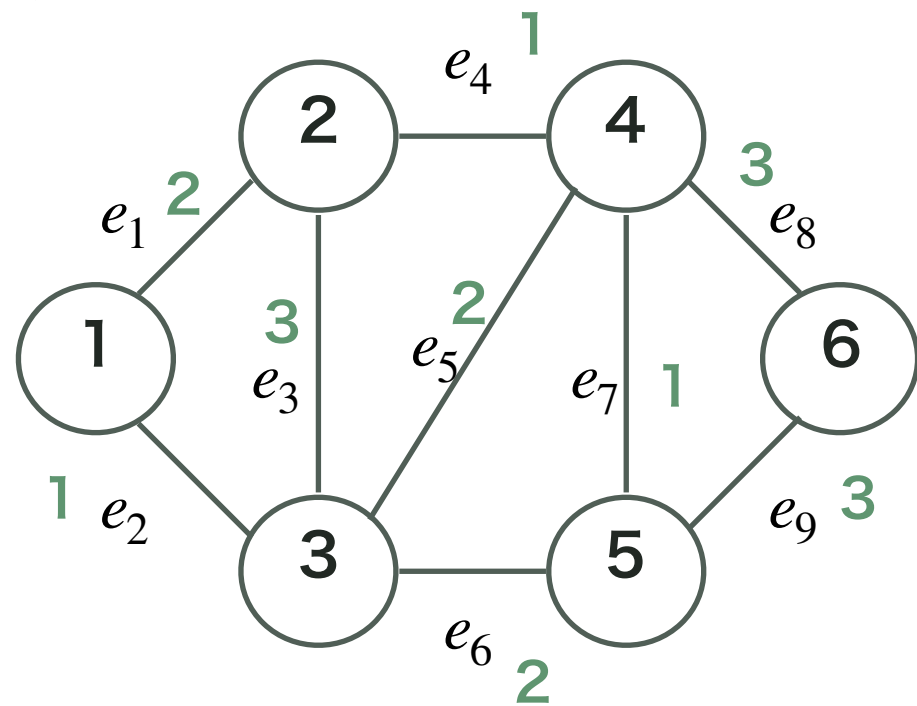


$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

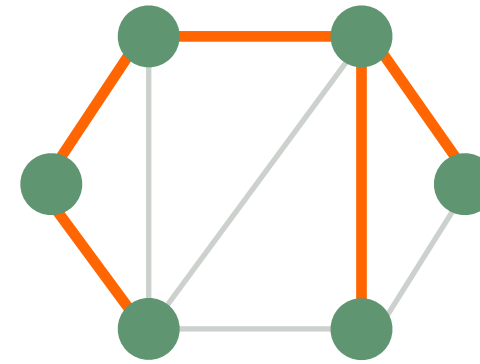


アルゴリズムの実行例

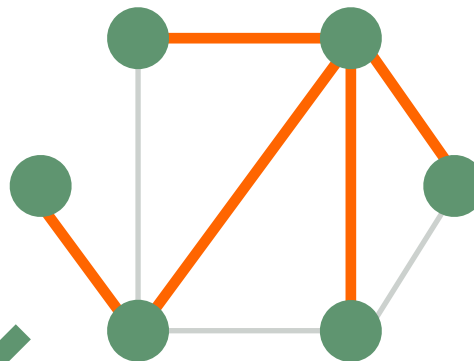
入力グラフ



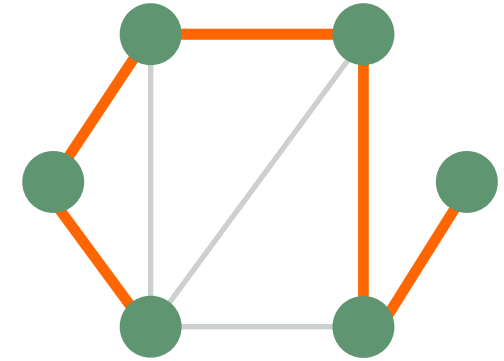
$P(\emptyset, \emptyset)$



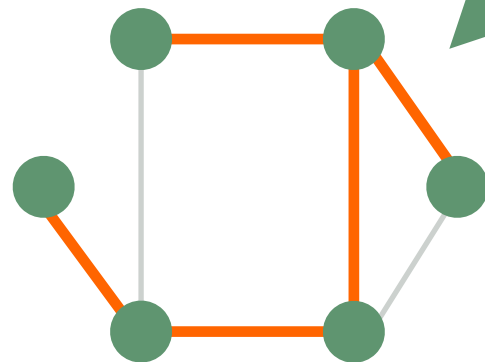
$P(\emptyset, \{e_1\})$



$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

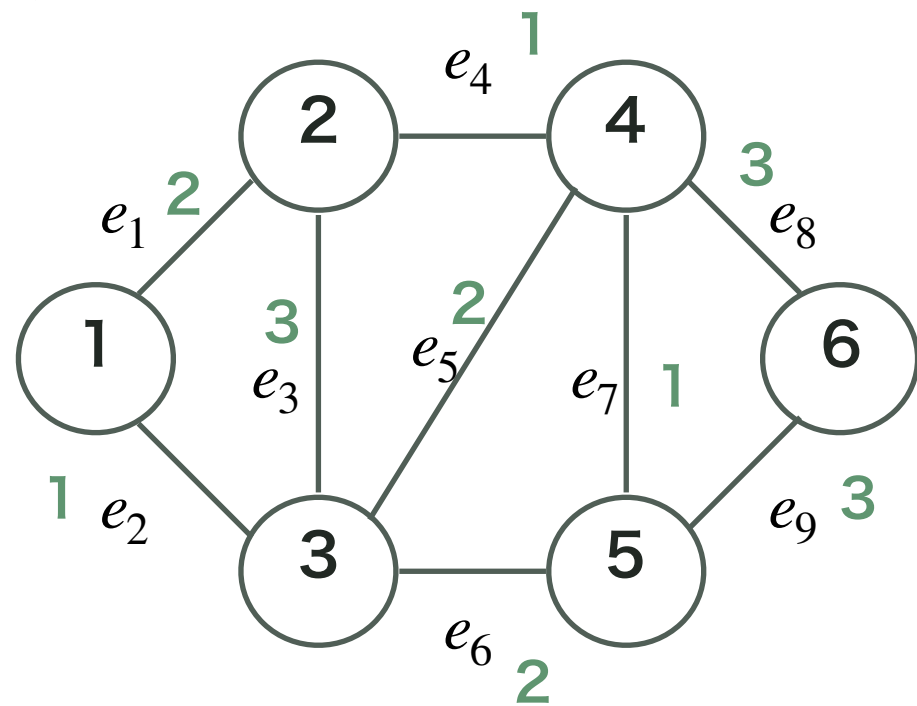


$P(\{e_2\}, \{e_1, e_5\})$

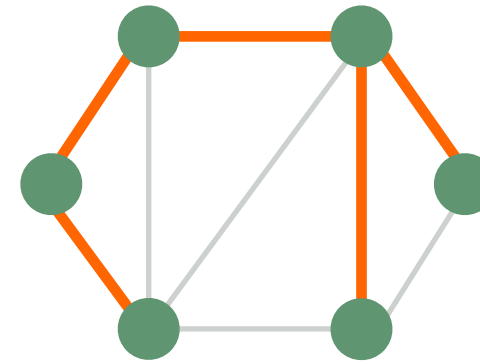


アルゴリズムの実行例

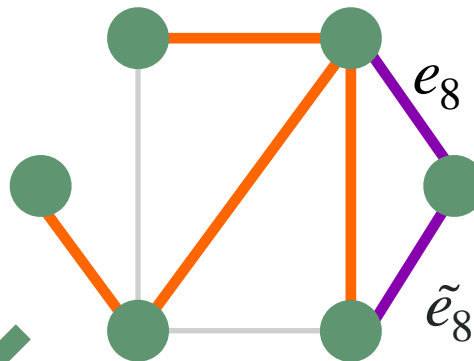
入力グラフ



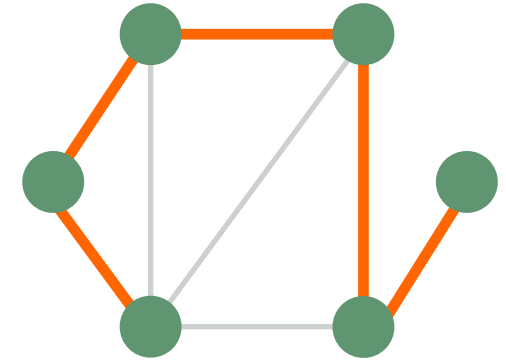
$P(\emptyset, \emptyset)$



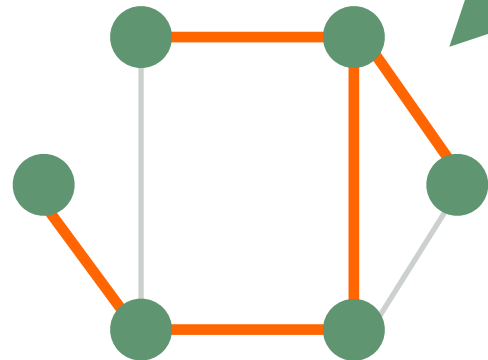
$P(\emptyset, \{e_1\})$



$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$

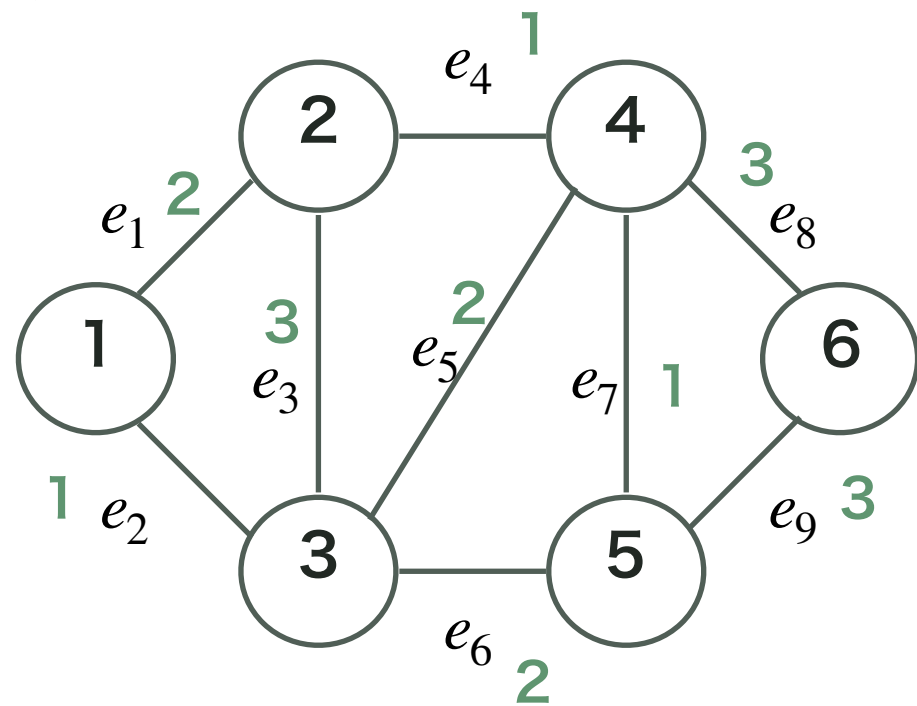


$P(\{e_2\}, \{e_1, e_5\})$

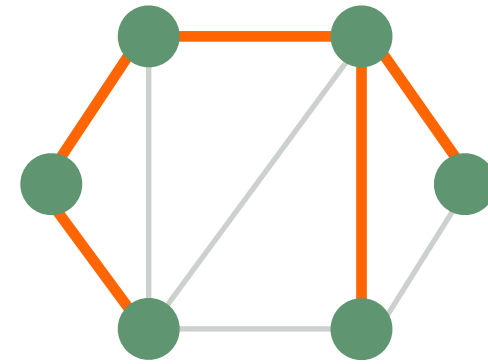


アルゴリズムの実行例

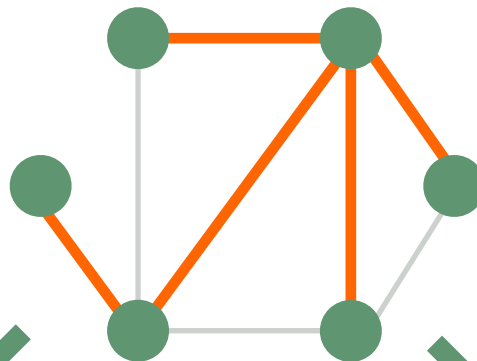
入力グラフ



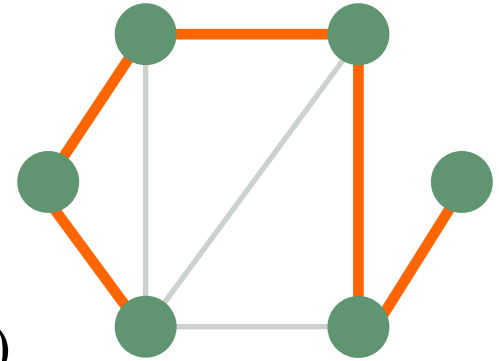
$P(\emptyset, \emptyset)$



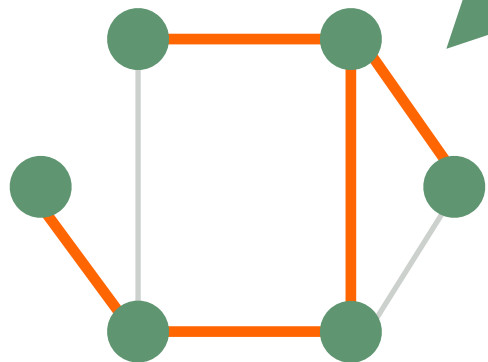
$P(\emptyset, \{e_1\})$



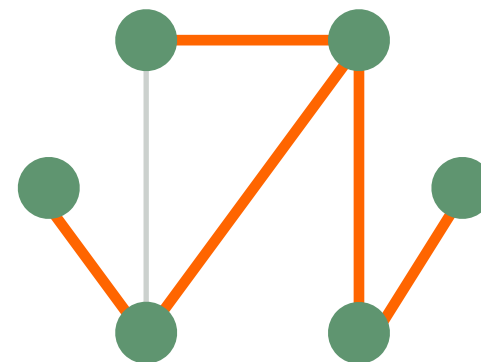
$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$



$P(\{e_2\}, \{e_1, e_5\})$

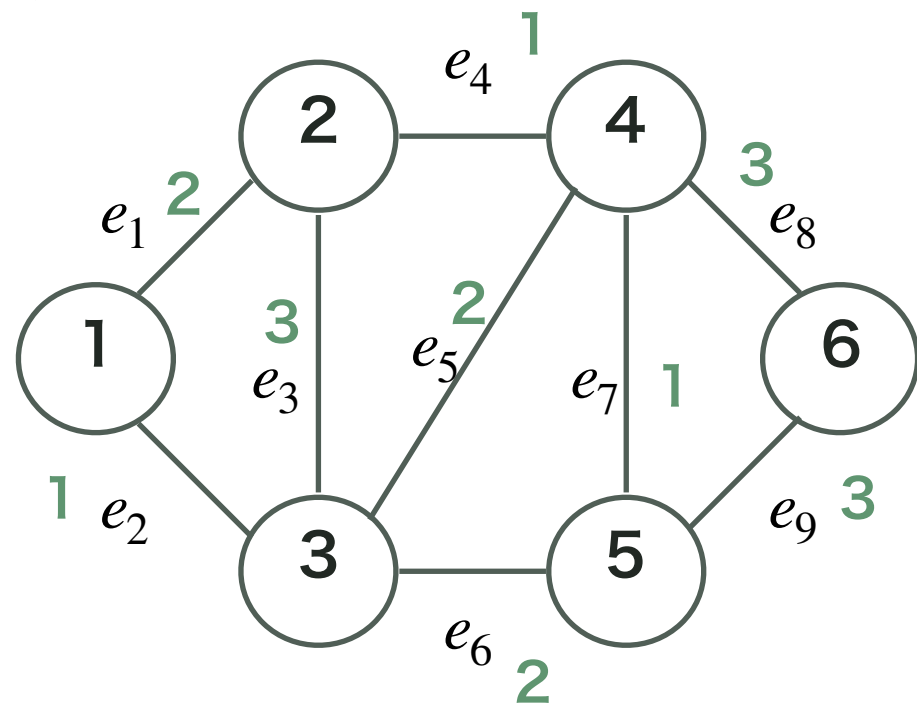


$P(\{e_2, e_4, e_5, e_7\}, \{e_8\})$

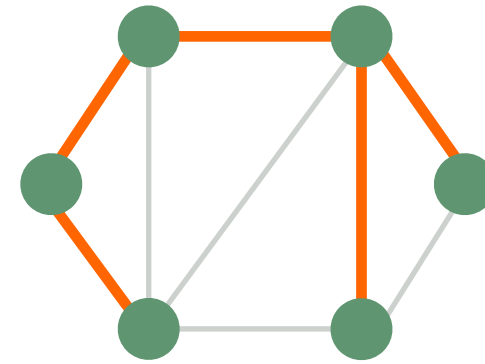


アルゴリズムの実行例

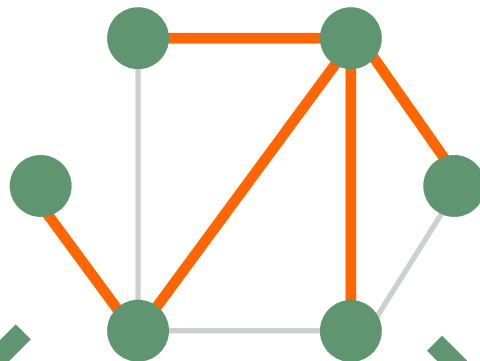
入力グラフ



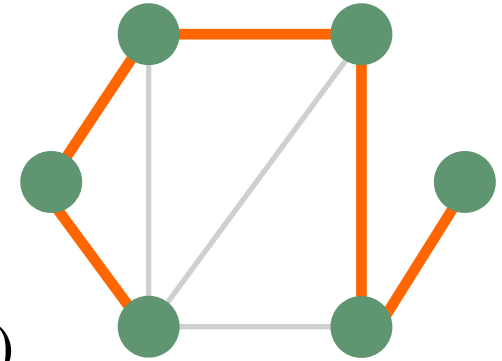
$P(\emptyset, \emptyset)$



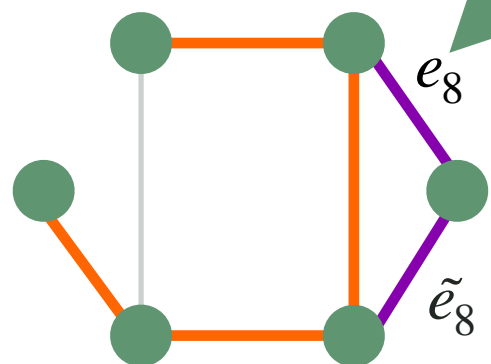
$P(\emptyset, \{e_1\})$



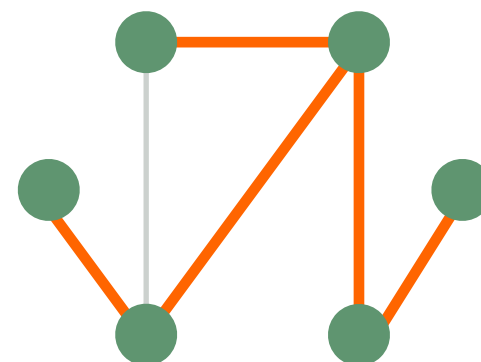
$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$



$P(\{e_2\}, \{e_1, e_5\})$

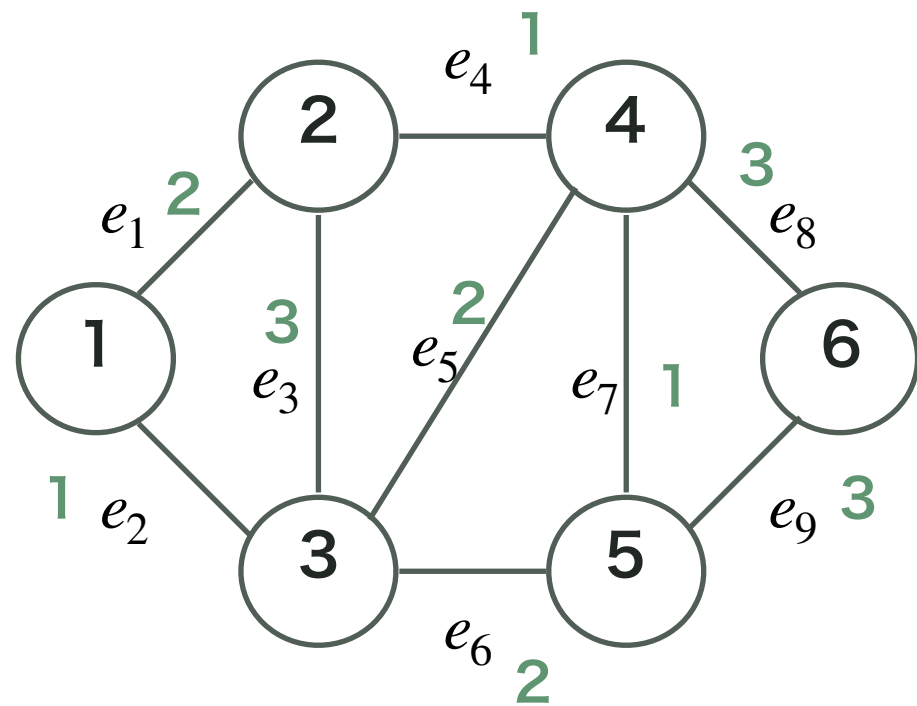


$P(\{e_2, e_4, e_5, e_7\}, \{e_8\})$

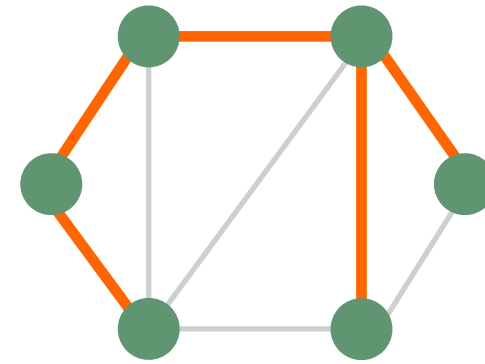


アルゴリズムの実行例

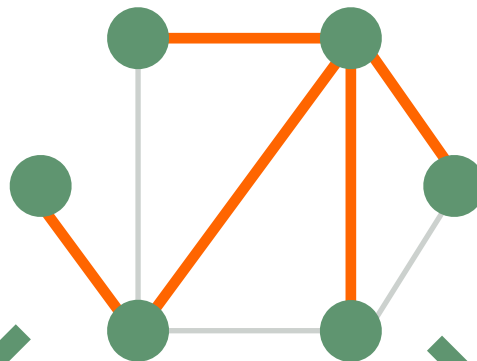
入力グラフ



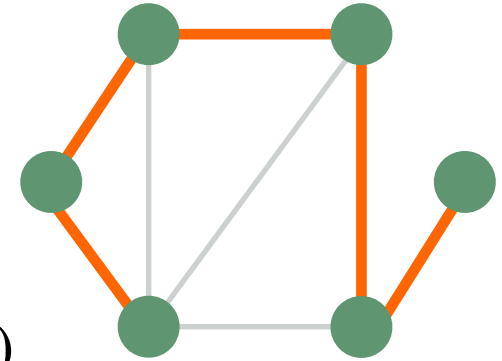
$P(\emptyset, \emptyset)$



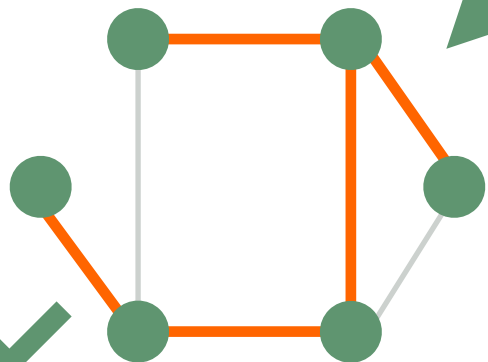
$P(\emptyset, \{e_1\})$



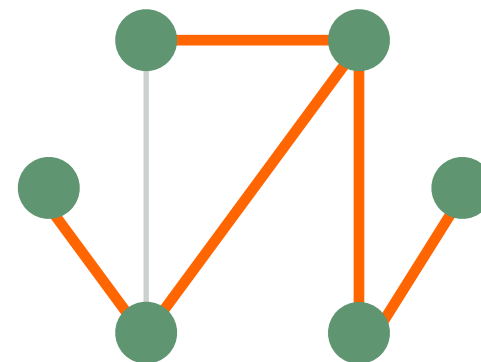
$P(\{e_1, e_2, e_4, e_7\}, \{e_8\})$



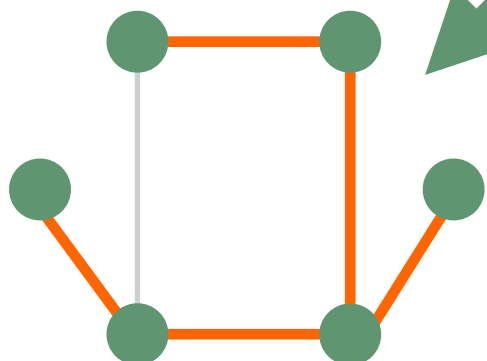
$P(\{e_2\}, \{e_1 \cdot e_5\})$



$P(\{e_2, e_4, e_5, e_7\}, \{e_8\})$



$P(\{e_2, e_4, e_6, e_7\}, \{e_1 \cdot e_5 \cdot e_8\})$



時間計算量解析

- All_MST_1 の時間計算量は $O(Nnm)$

ALGORITHM $All_MST_1(F, R, T)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: for $i \in [k+1, n-1]$ do

- ・ 代替辺 $\tilde{e}^i \in S(e^i)$ を見つける.

Step 2: for $i \in [k+1, n-1]$, if $\tilde{e}^i$ exists do

- ・ $T_i \leftarrow T \cup \tilde{e}^i \setminus e^i$, T_i を出力
- ・ $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- ・ $All_MST_1(F_i, R_i, T_i)$ を再帰呼び出し

時間計算量解析

- All_MST_1 の時間計算量は $O(Nnm)$

ALGORITHM $All_MST_1(F, R, T)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: for $i \in [k+1, n-1]$ do

- ・ 代替辺 $\tilde{e}^i \in S(e^i)$ を見つける.

ここで $O(nm)$ かかる

Step 2: for $i \in [k+1, n-1]$, if $\tilde{e}^i$ exists do

- ・ $T_i \leftarrow T \cup \tilde{e}^i \setminus e^i$, T_i を出力
- ・ $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- ・ $All_MST_1(F_i, R_i, T_i)$ を再帰呼び出し

時間計算量解析

- All_MST_1 の時間計算量は $O(Nnm)$

ALGORITHM $All_MST_1(F, R, T)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: for $i \in [k+1, n-1]$ do

- ・ 代替辺 $\tilde{e}^i \in S(e^i)$ を見つける.

Step 2: for $i \in [k+1, n-1]$, if $\tilde{e}^i$ exists do

- ・ $T_i \leftarrow T \cup \tilde{e}^i \setminus e^i$, T_i を出力
- ・ $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- ・ $All_MST_1(F_i, R_i, T_i)$ を再帰呼び出し

ここで $O(nm)$ かかる

ここは $O(1)$

時間計算量解析

- All_MST_1 の時間計算量は $O(Nnm)$

ALGORITHM $All_MST_1(F, R, T)$

// (F, R) -許容な最小全域木を全て列挙する

Step 1: for $i \in [k+1, n-1]$ do

- ・ 代替辺 $\tilde{e}^i \in S(e^i)$ を見つける.

Step 2: for $i \in [k+1, n-1]$, if $\tilde{e}^i$ exists do

- ・ $T_i \leftarrow T \cup \tilde{e}^i \setminus e^i$, T_i を出力
- ・ $F_i \leftarrow F \cup \{e^{k+1}, \dots, e^{i-1}\}$, $R_i \leftarrow R \cup \{e^i\}$
- ・ $All_MST_1(F_i, R_i, T_i)$ を再帰呼び出し

ここで $O(nm)$ かかる

ここは $O(1)$

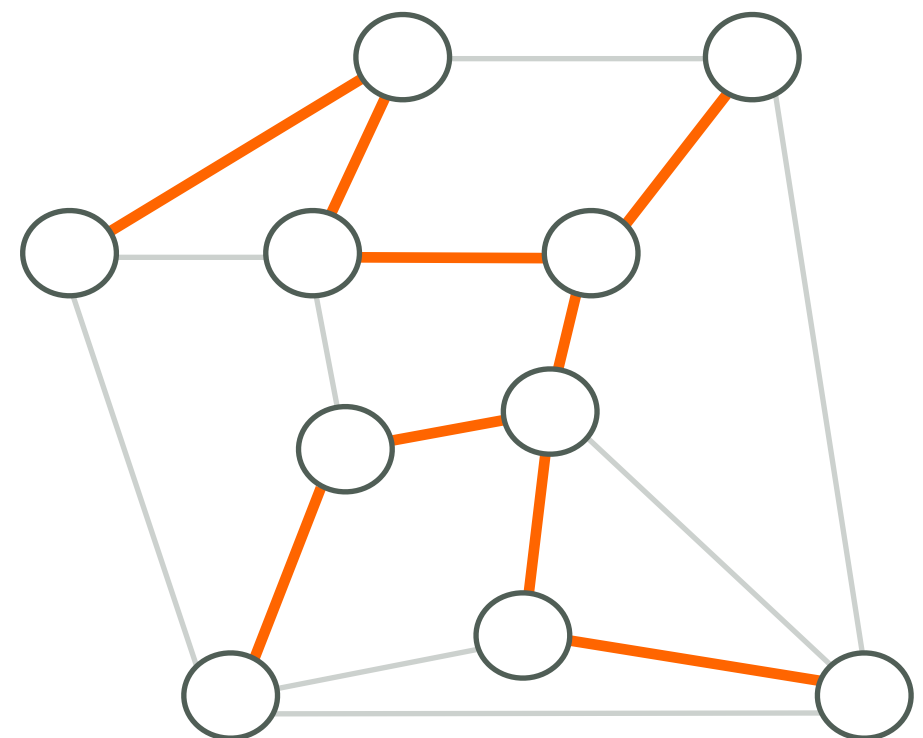
必ず解を 1 つ出力する

目次

- 準備・問題概要
- $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - 愚直な分割法による列挙
- $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - cut-set を用いた効率の良い列挙方法
- $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$
 - 上記アルゴリズムの改良

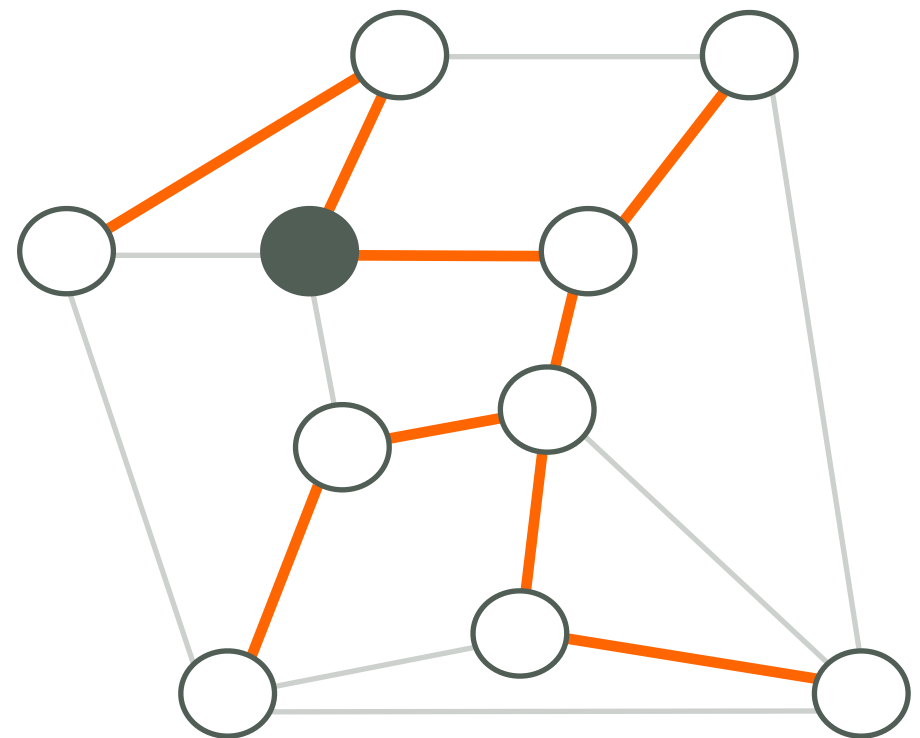
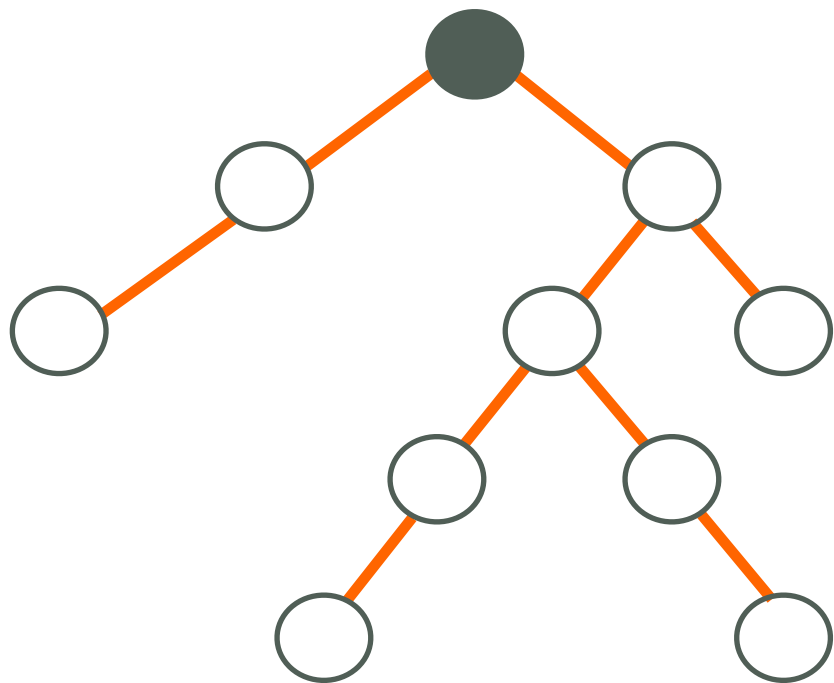
計算量改善の概要

- 前章では、各 $e^i \in T$ に対して 代替辺 $\tilde{e}^i$ を見つけるのに $O(m)$ かかり、全体で $O(nm)$ かかっていた。
- 代替辺になり得る辺の集合を AVL 木で管理し、全ての e^i に対する代替辺 $\tilde{e}^i$ を $O(m \log n)$ で構築。
- AVL 木: 集合に対して
値の挿入, 削除, 検索が
 $O(\log k)$ で達成可能なデータ構造
 - $k :=$ 集合のサイズ



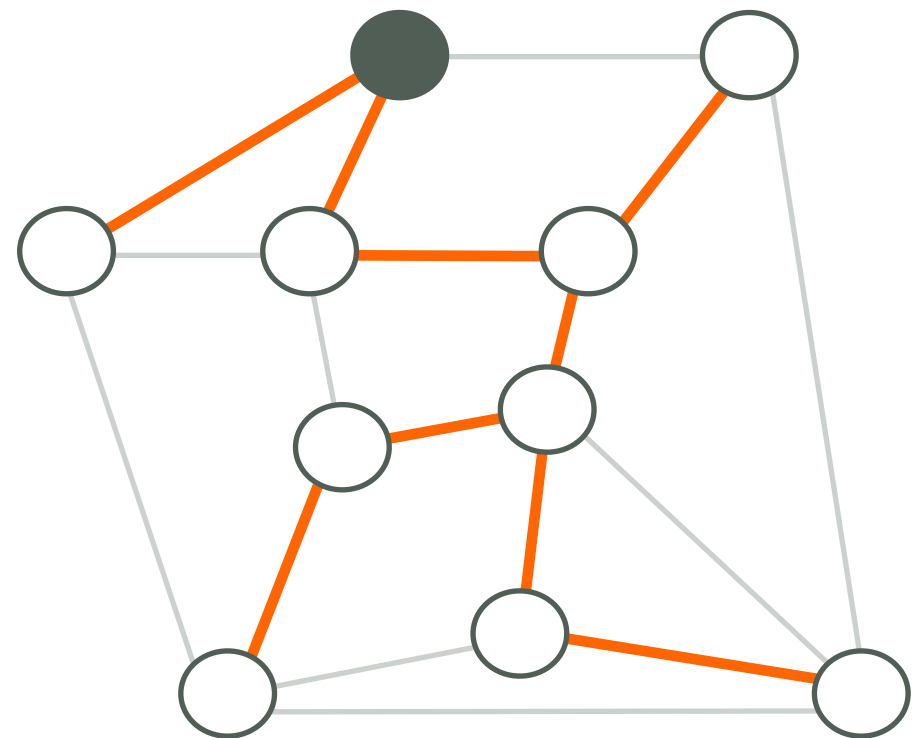
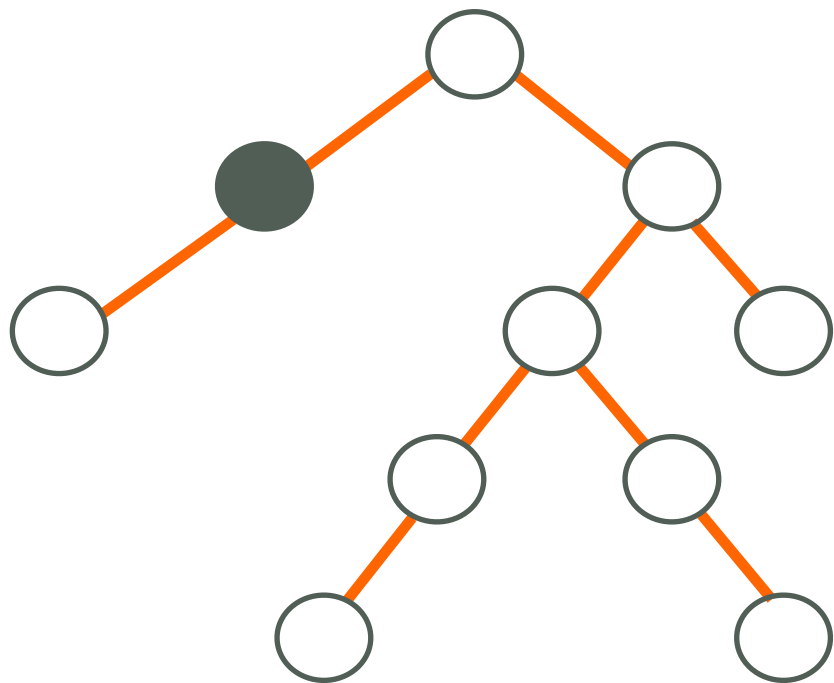
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



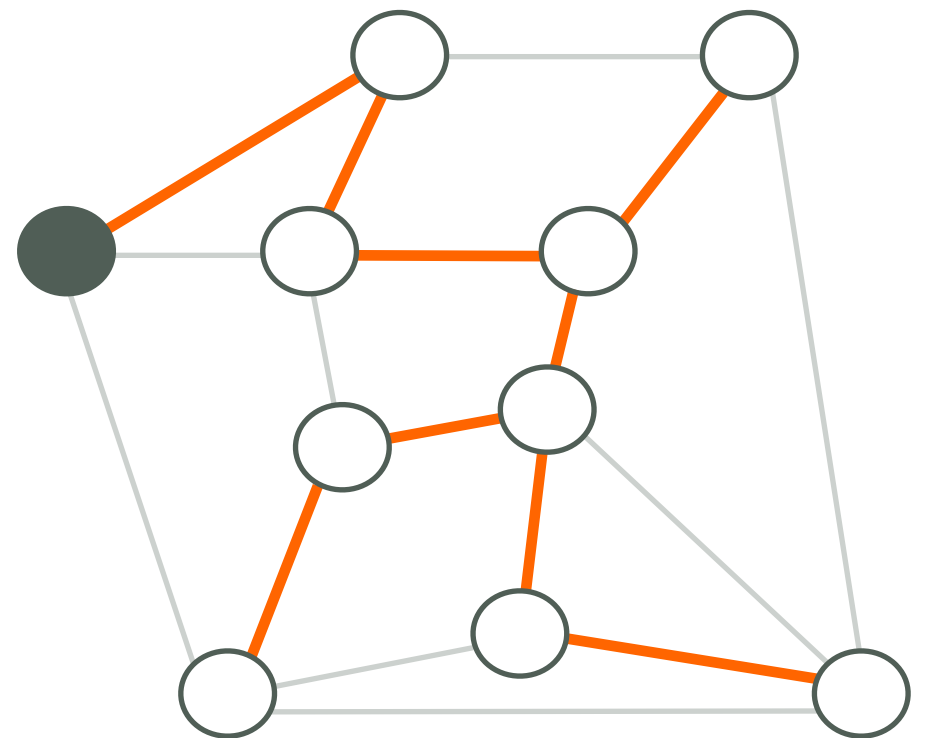
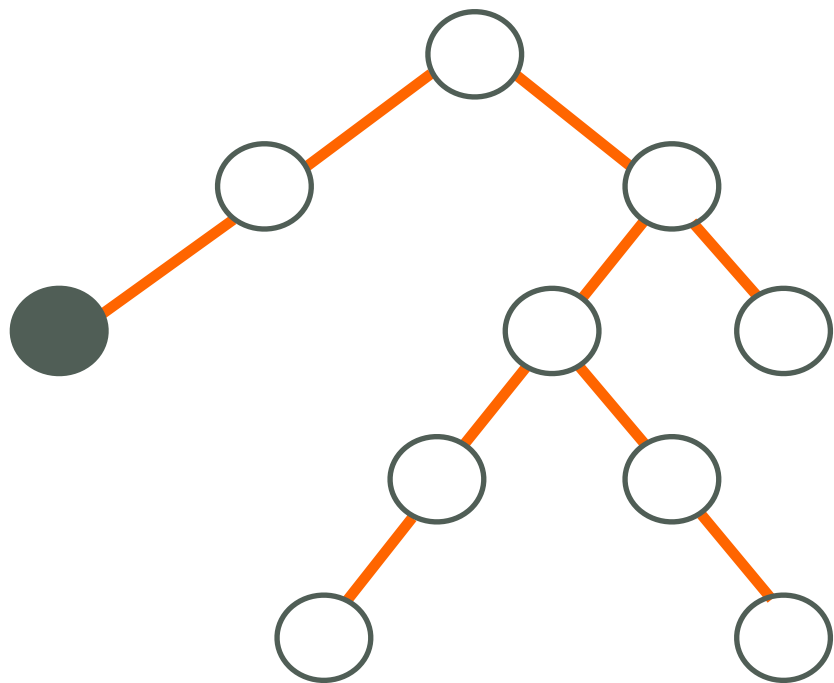
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



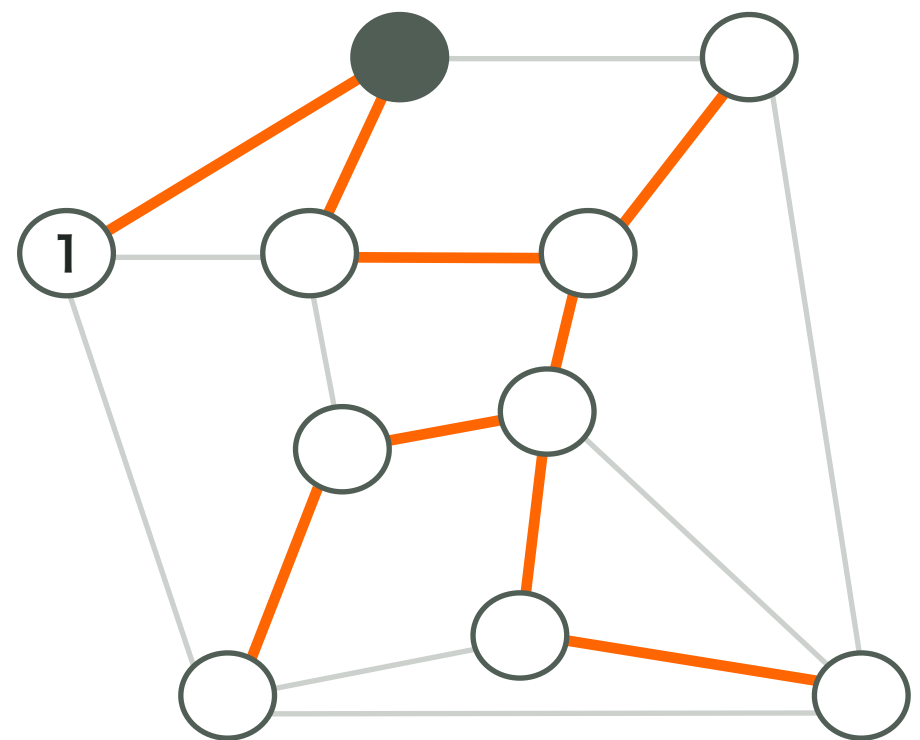
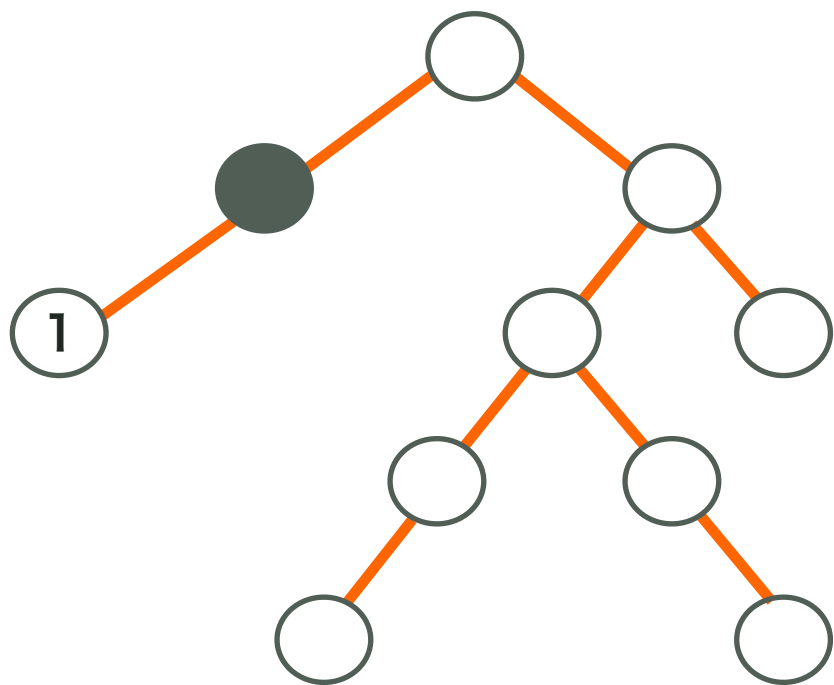
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



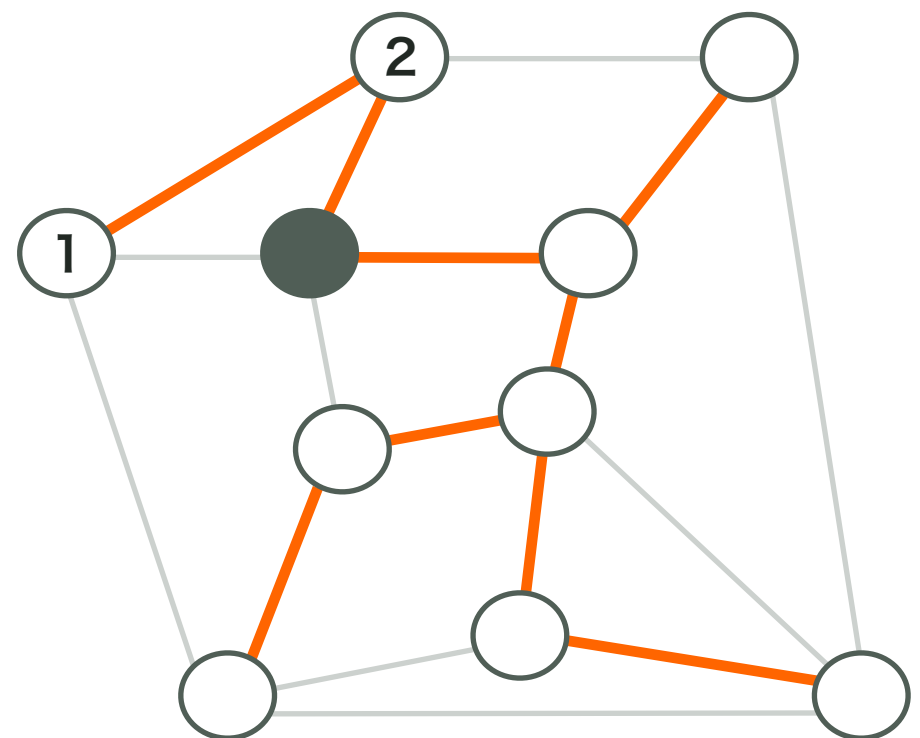
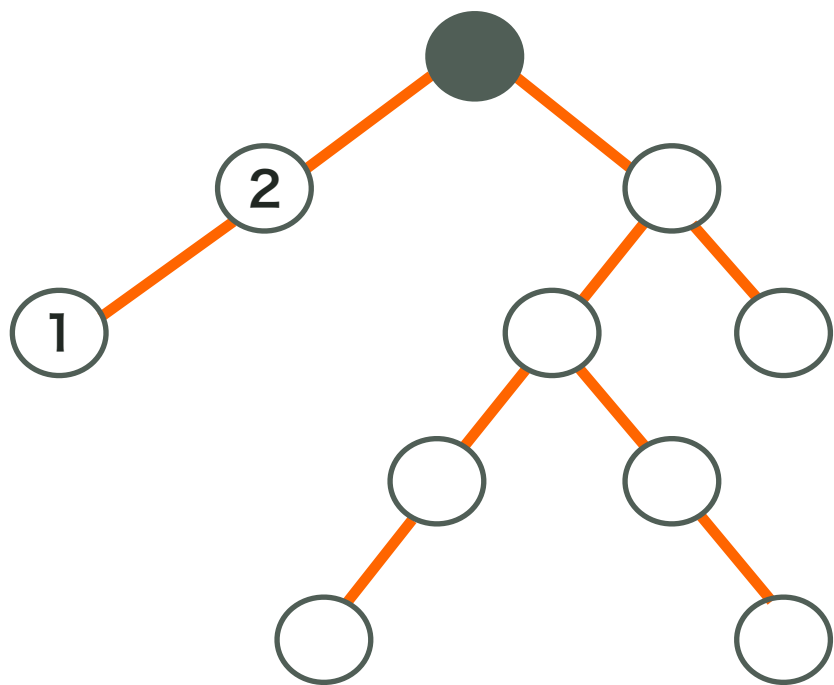
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



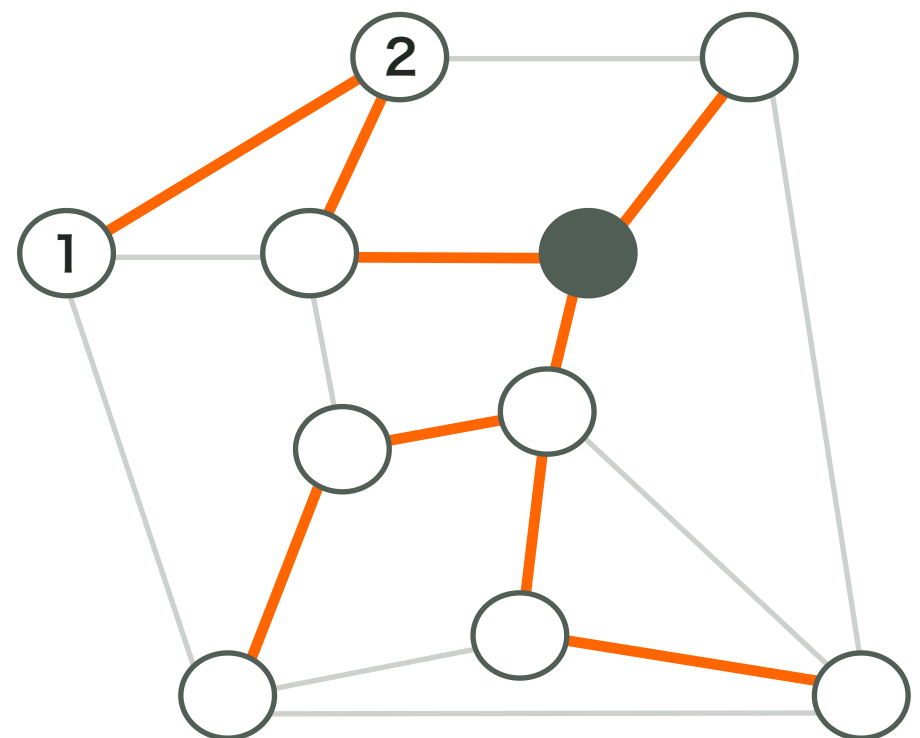
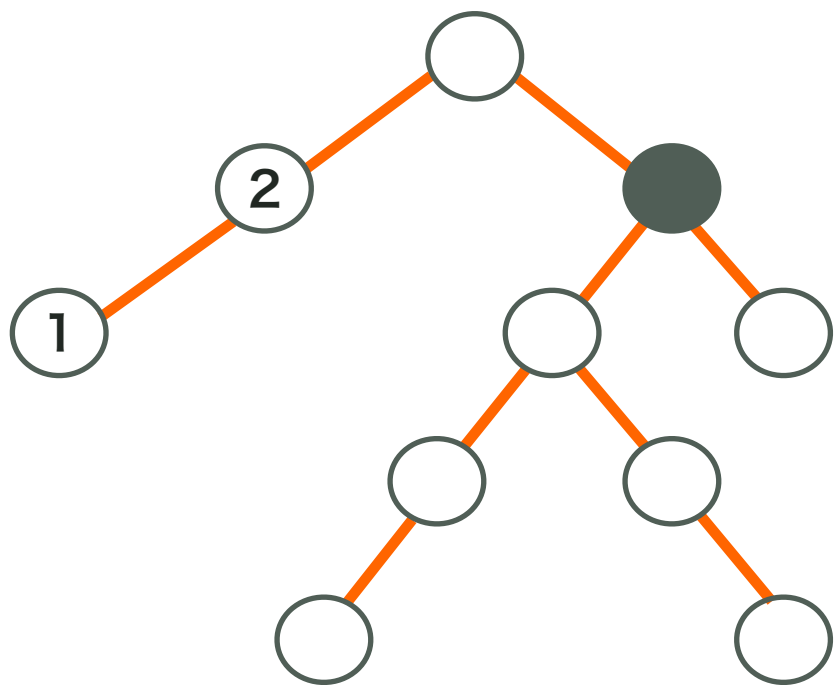
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



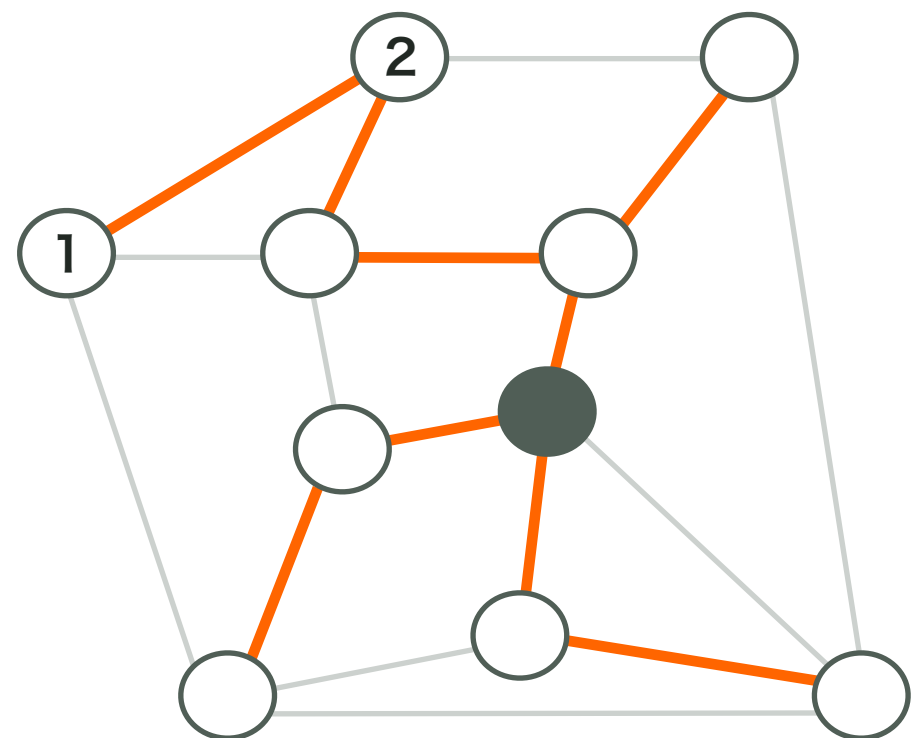
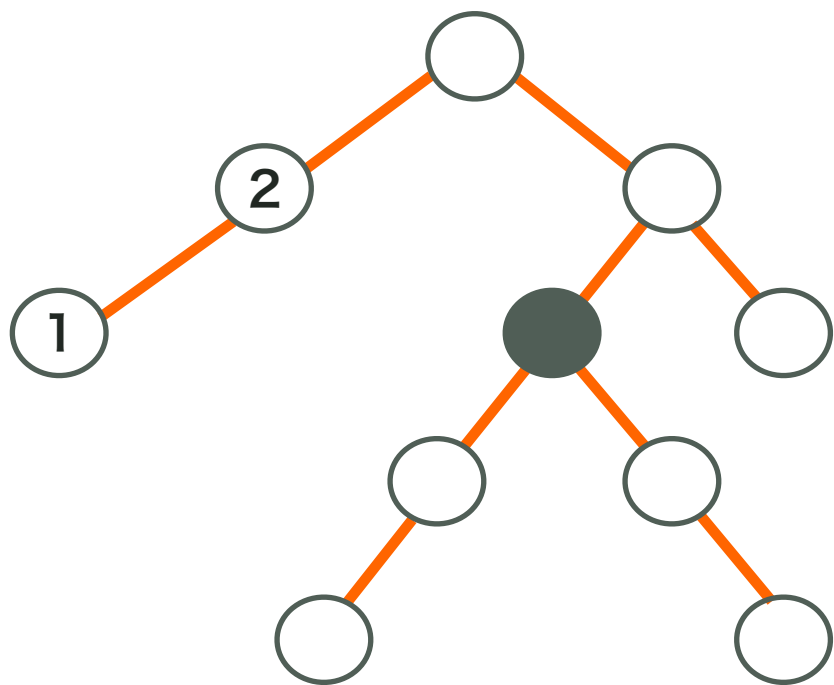
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



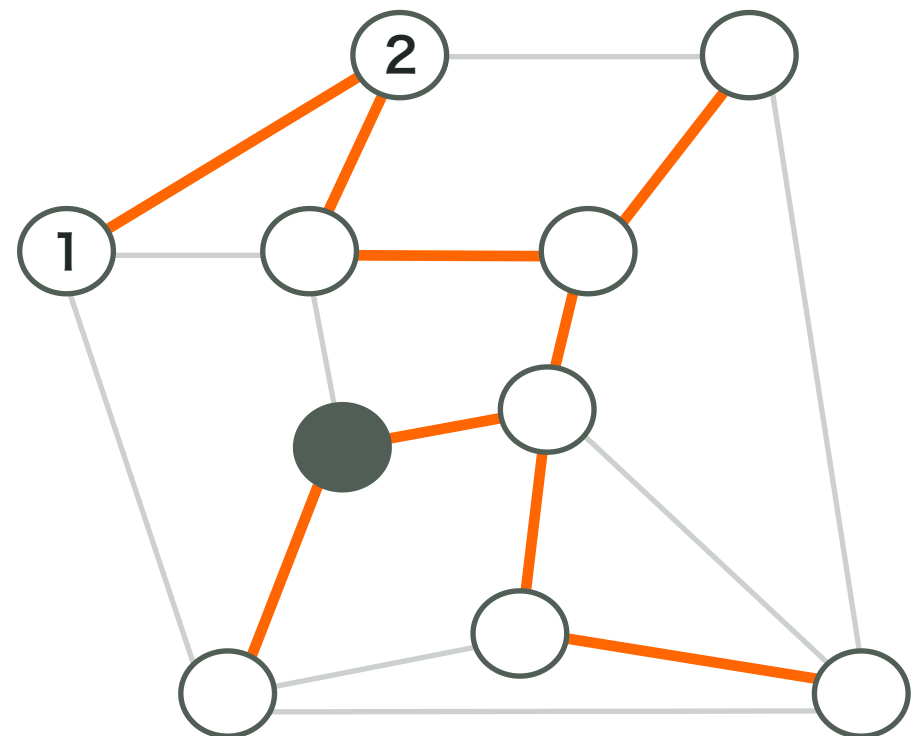
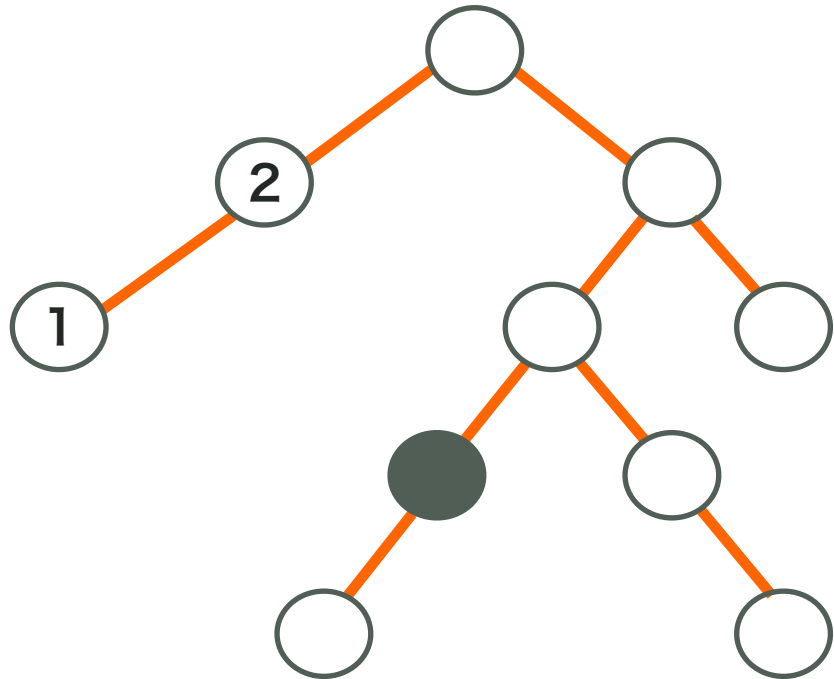
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



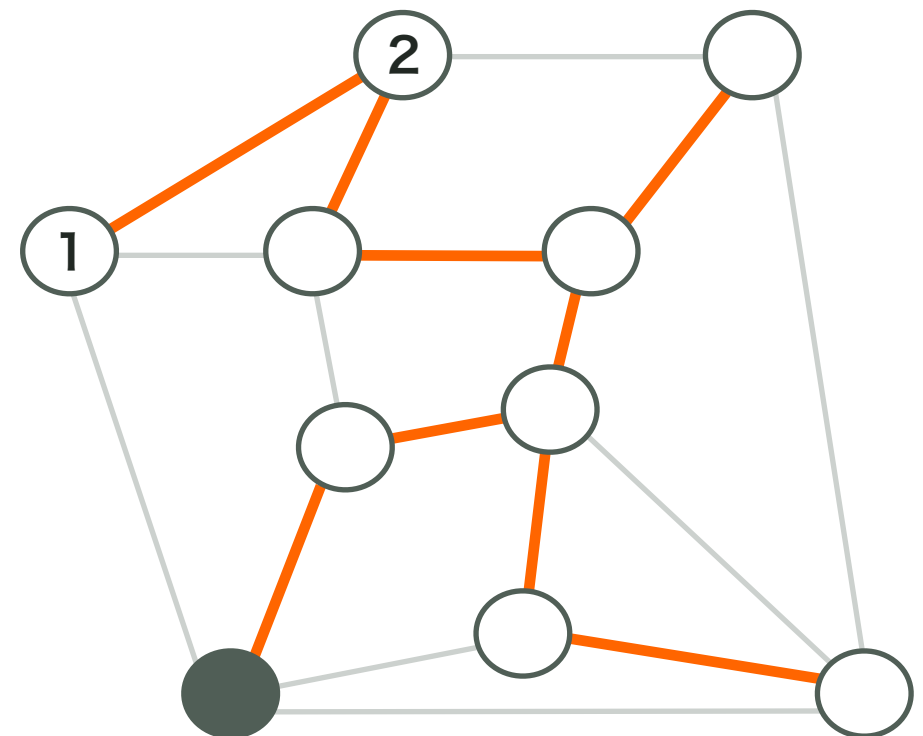
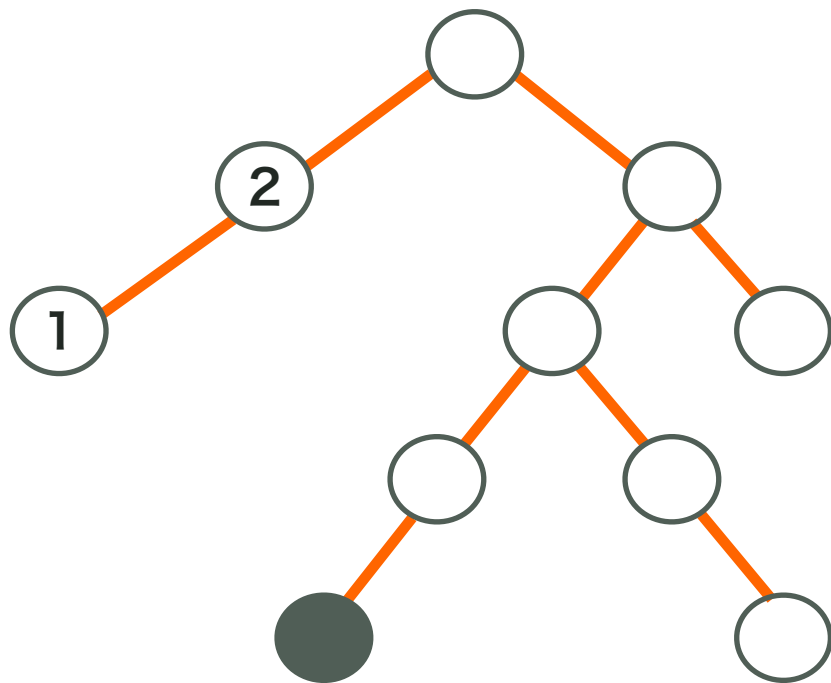
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



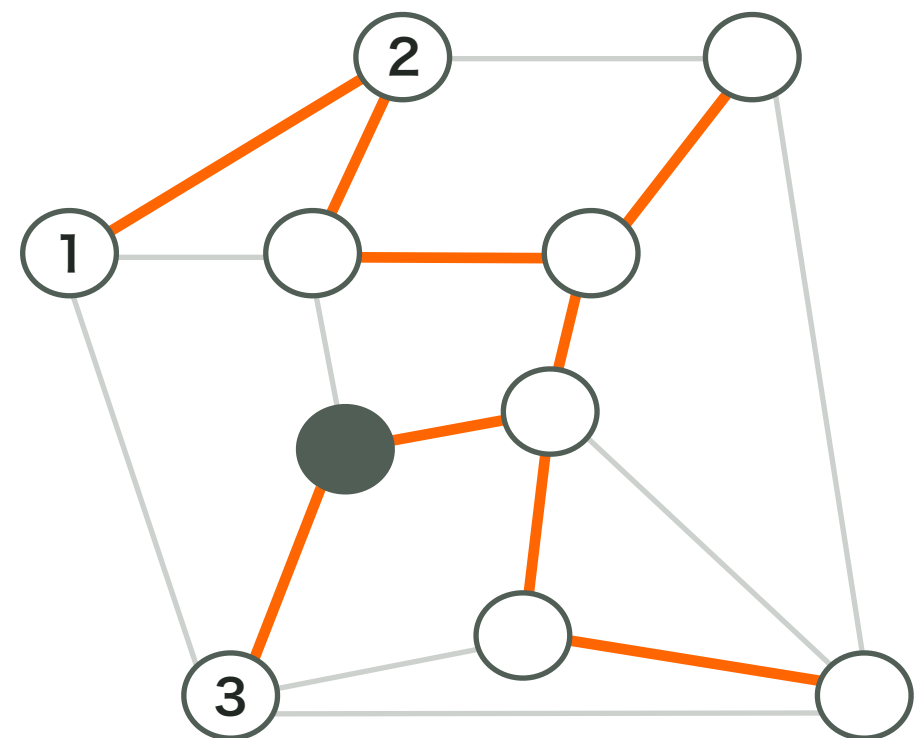
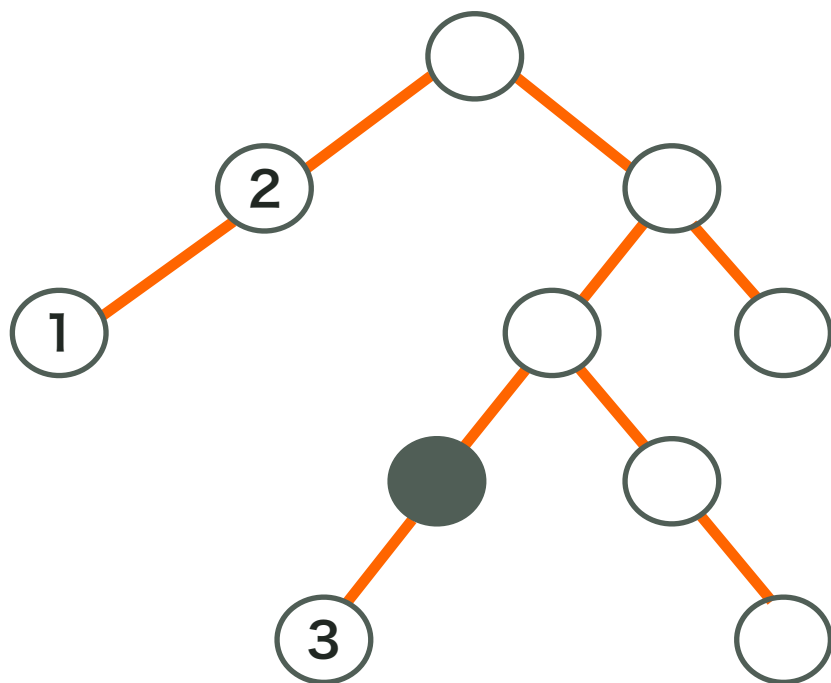
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



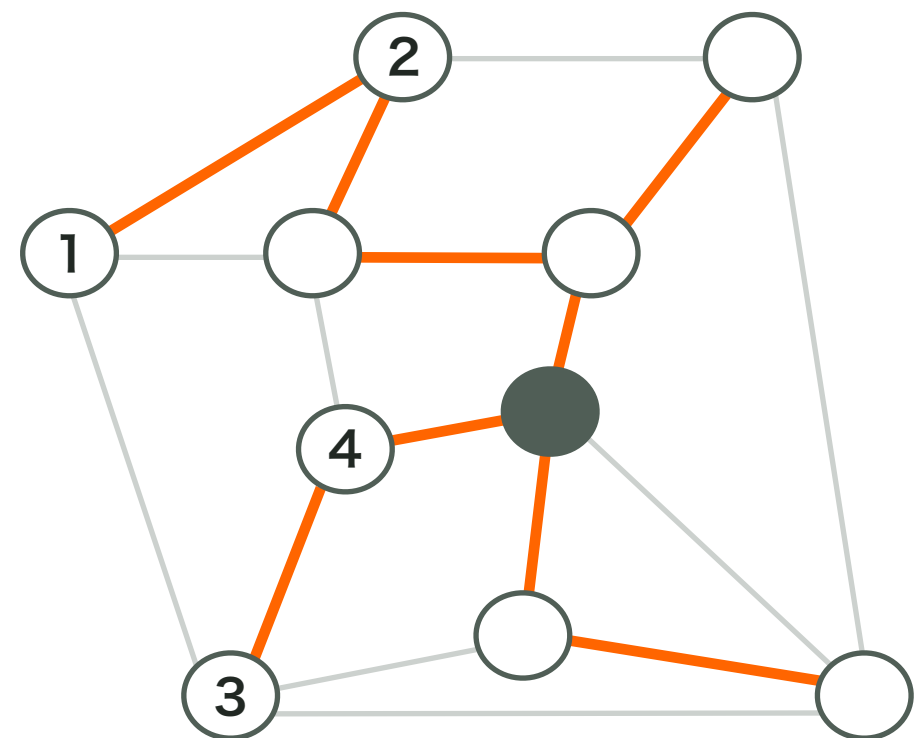
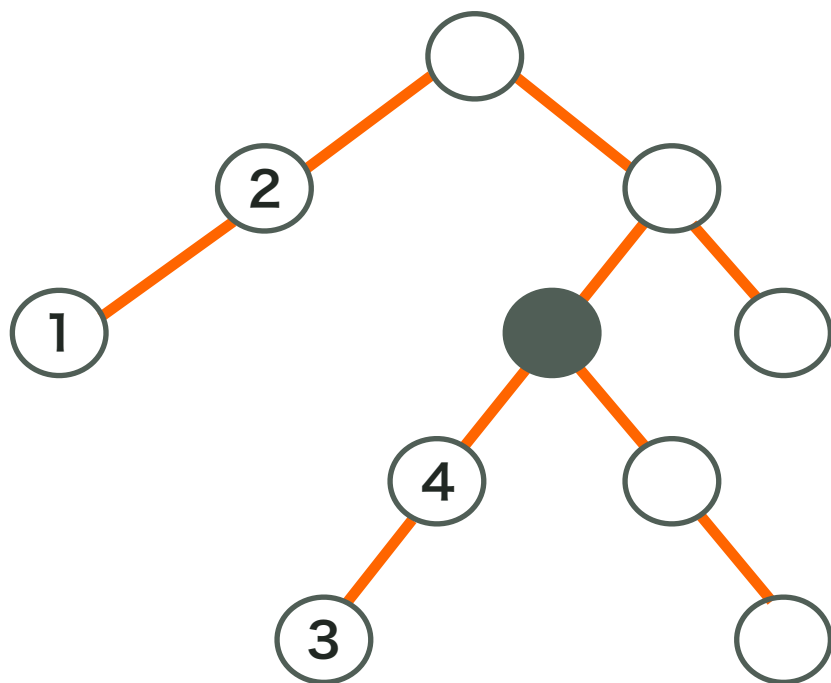
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



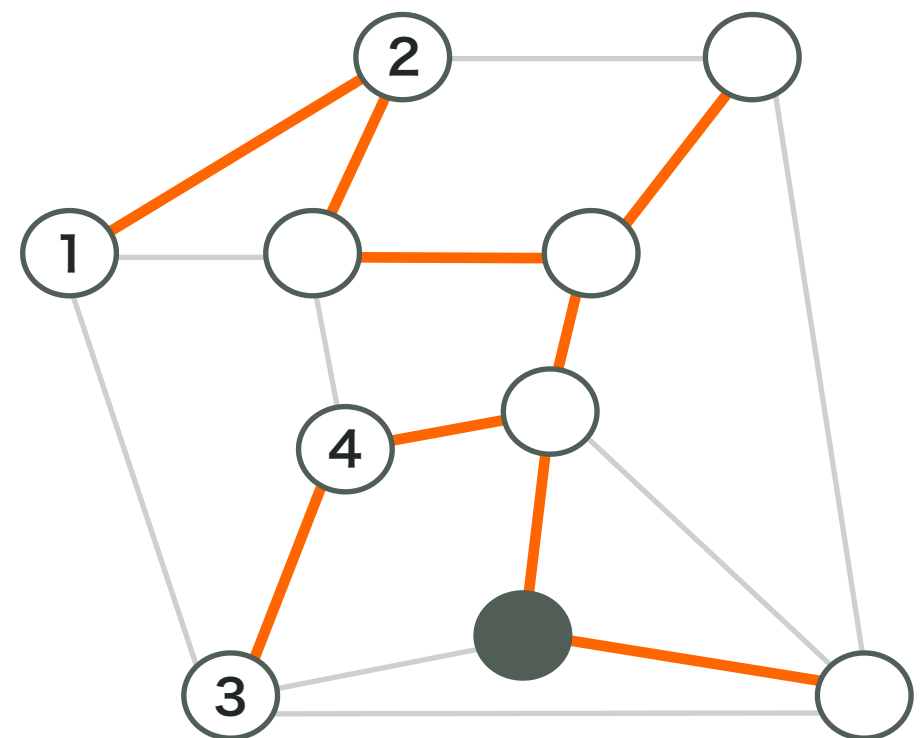
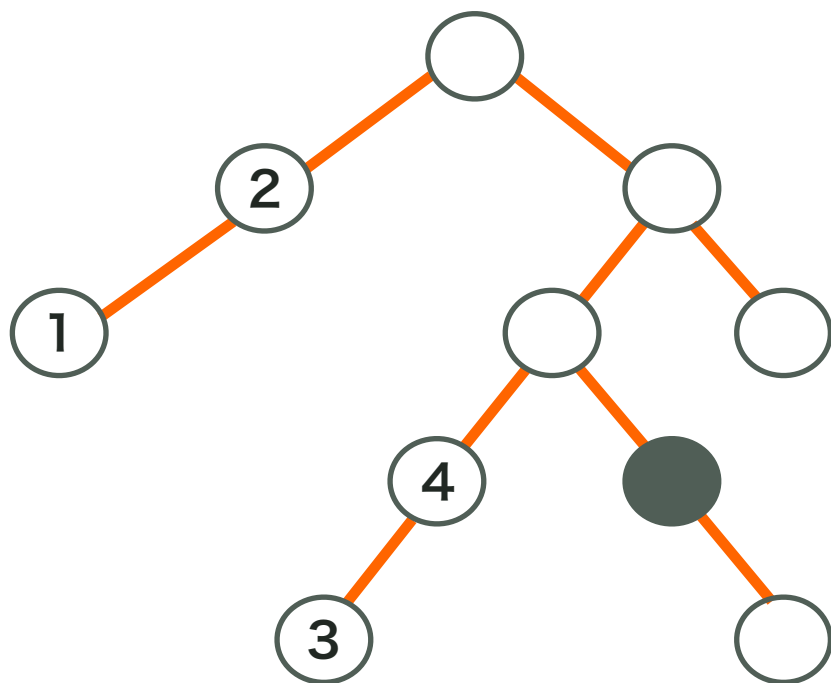
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



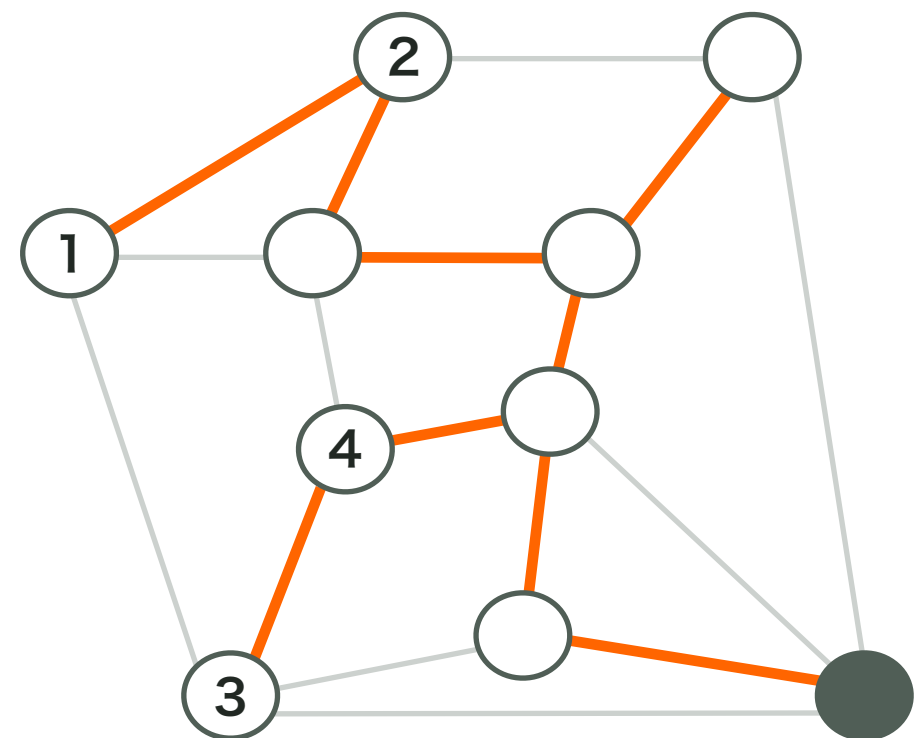
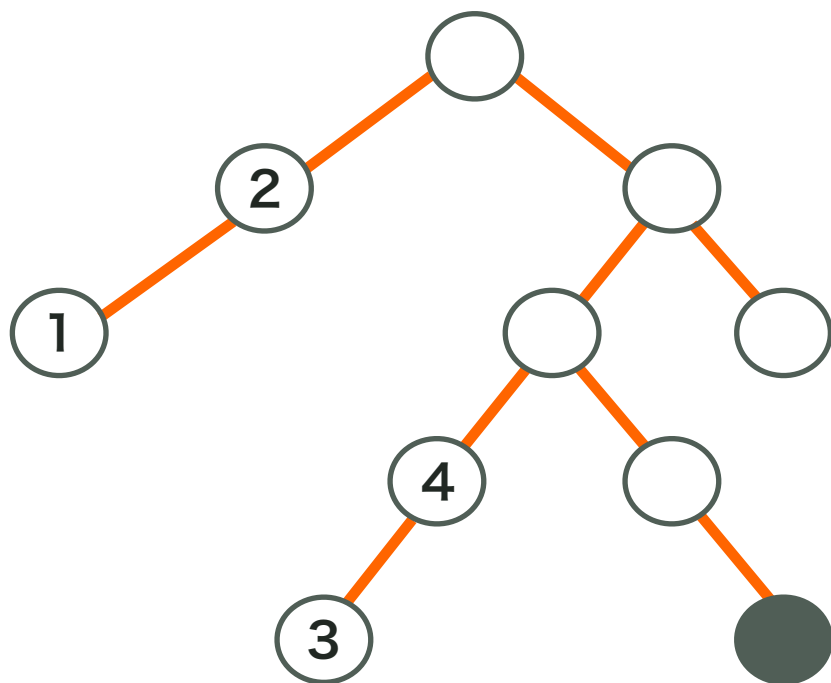
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



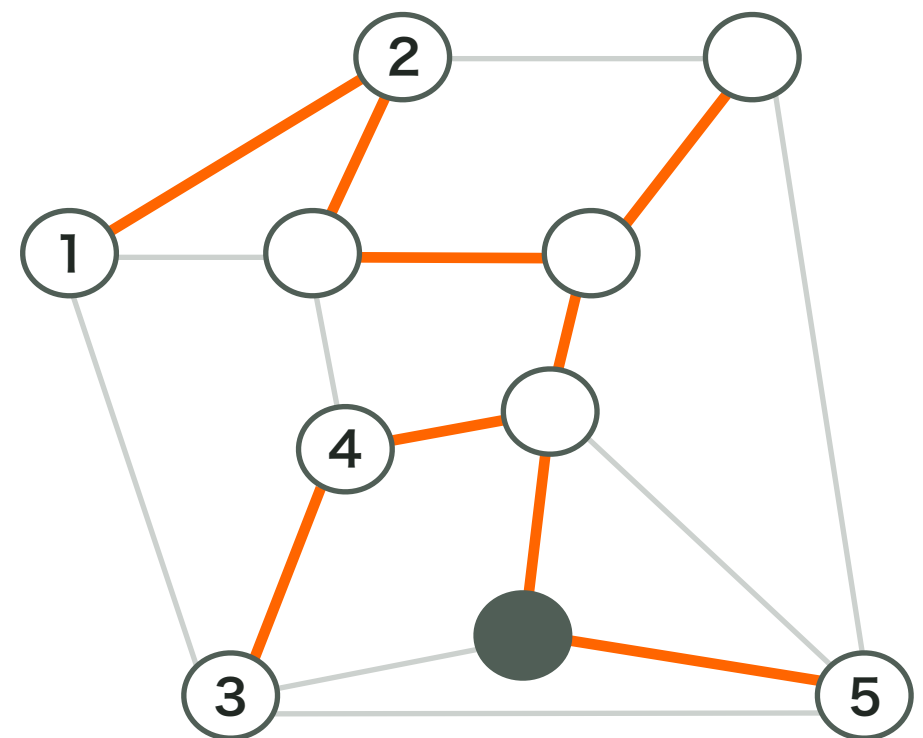
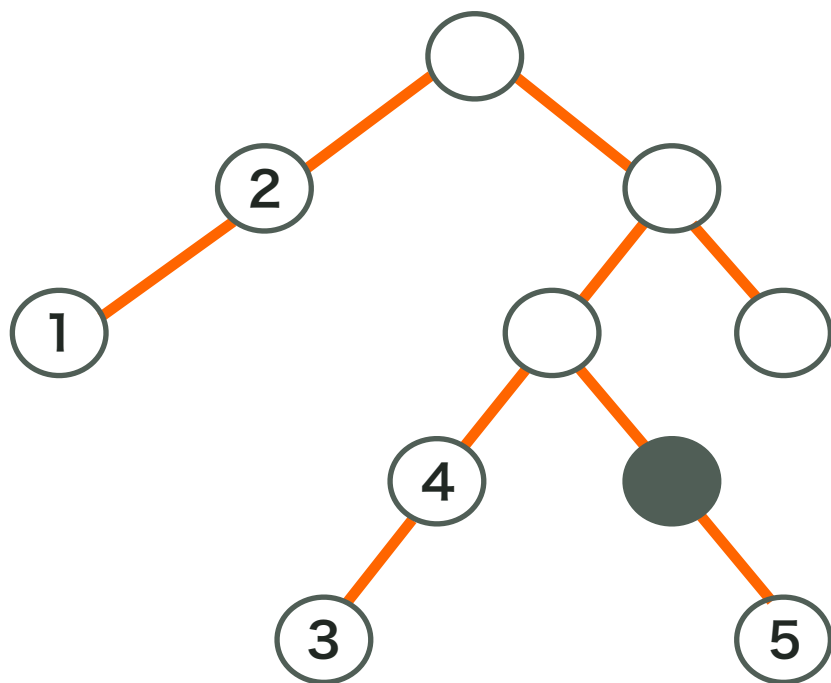
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



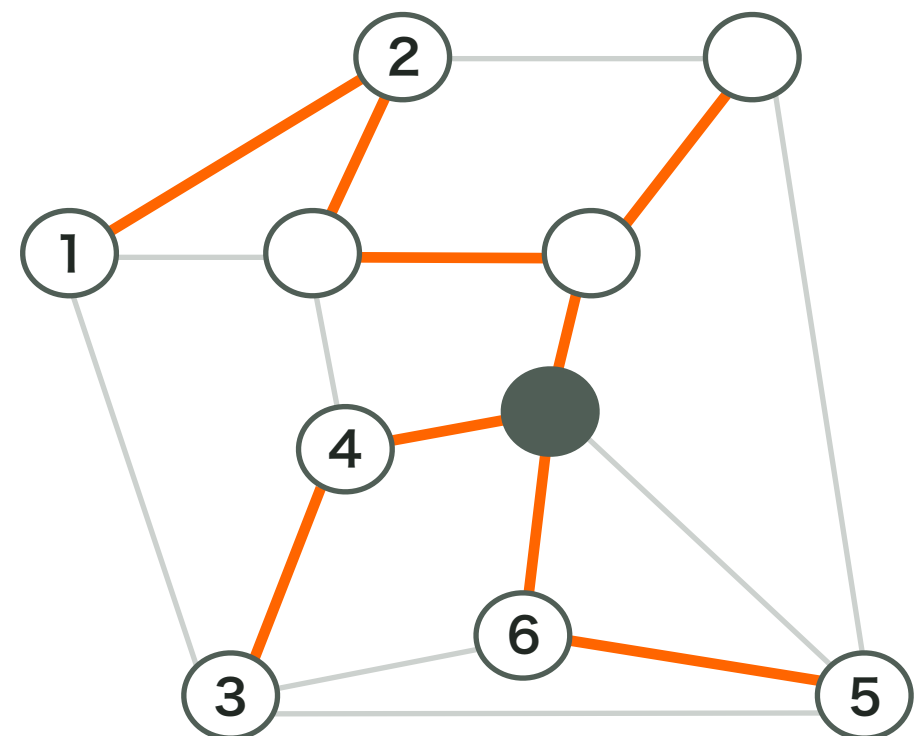
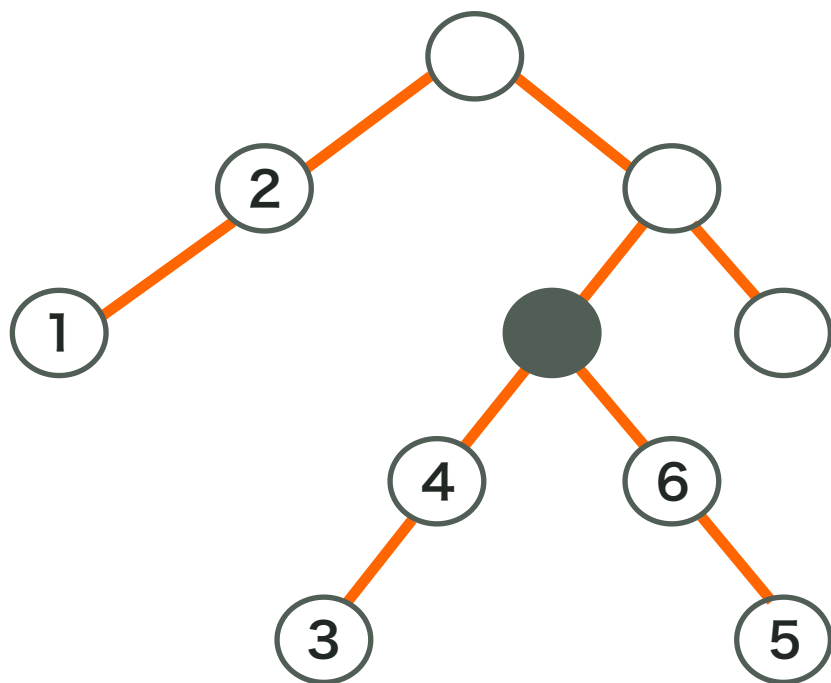
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



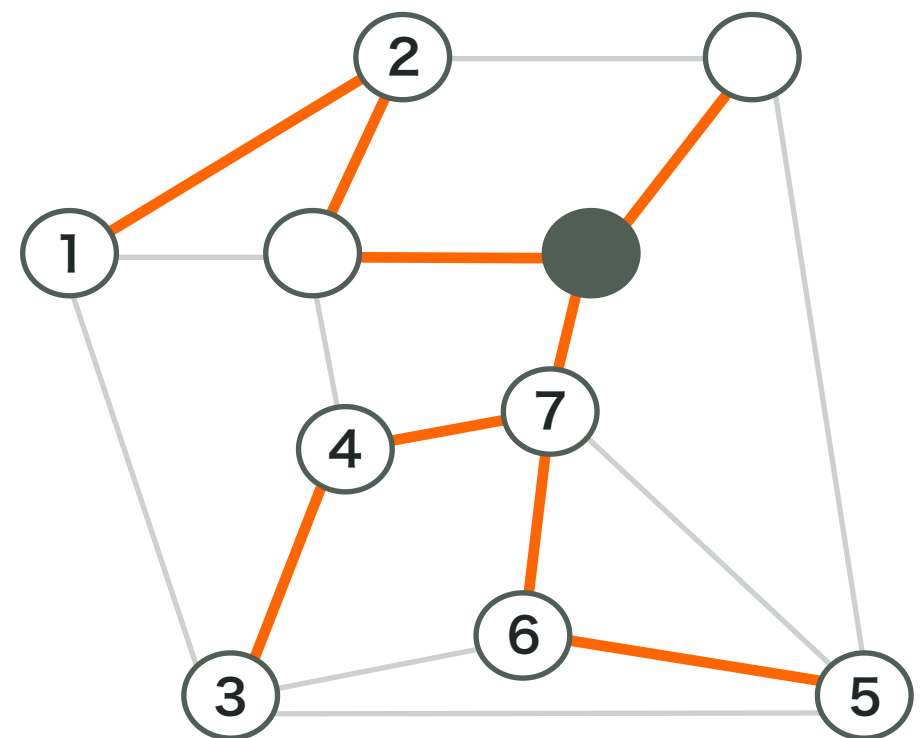
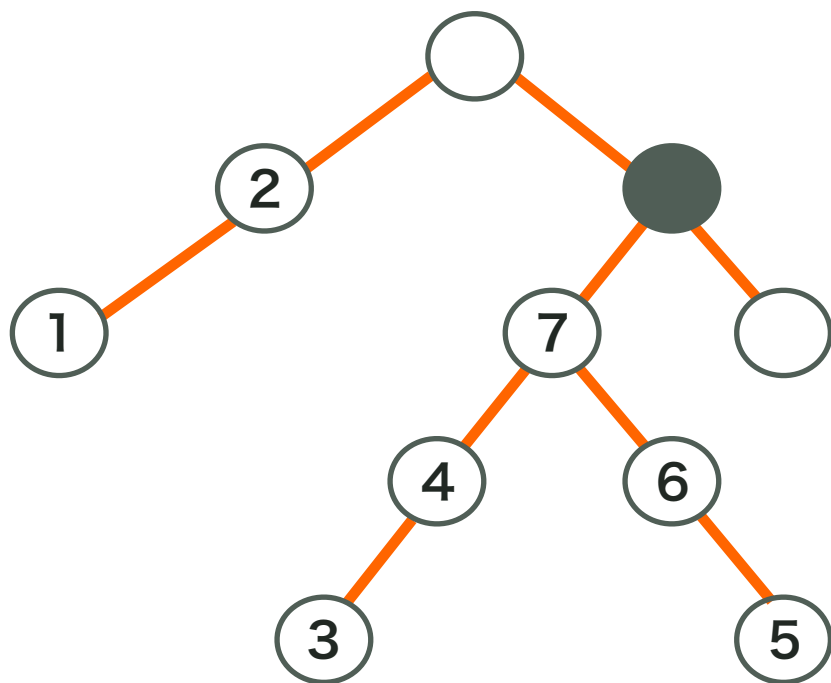
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



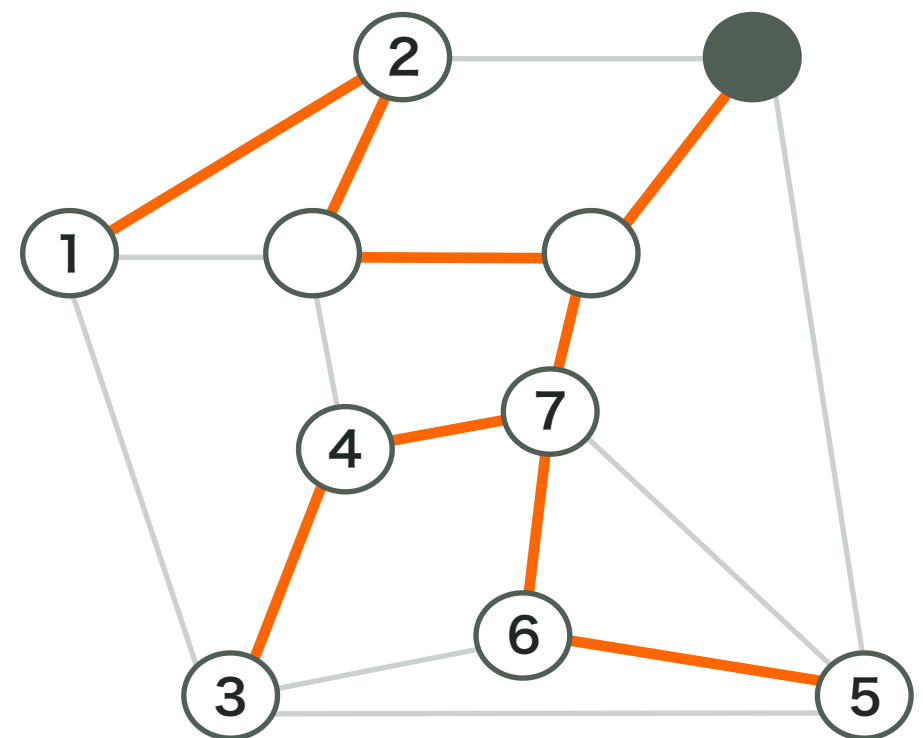
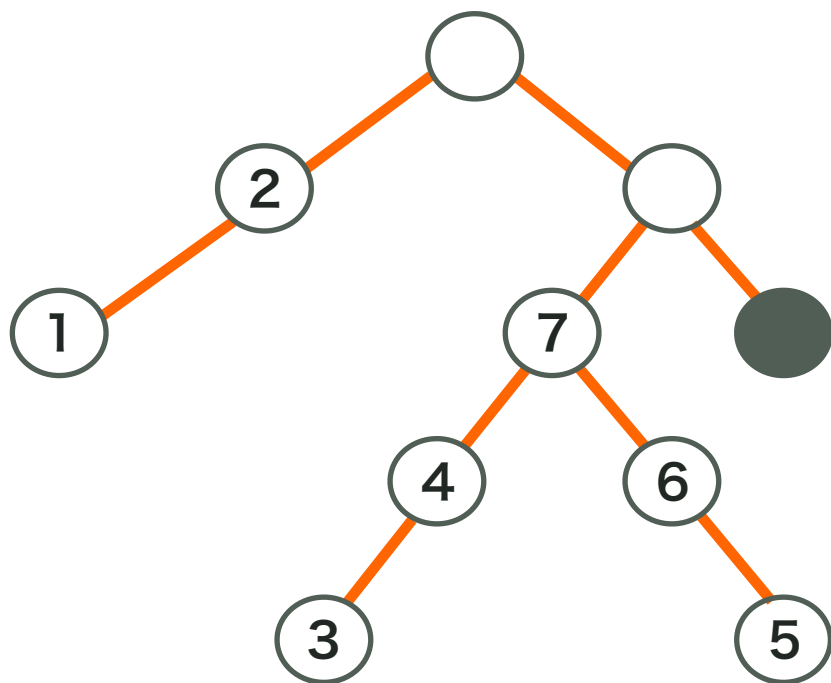
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



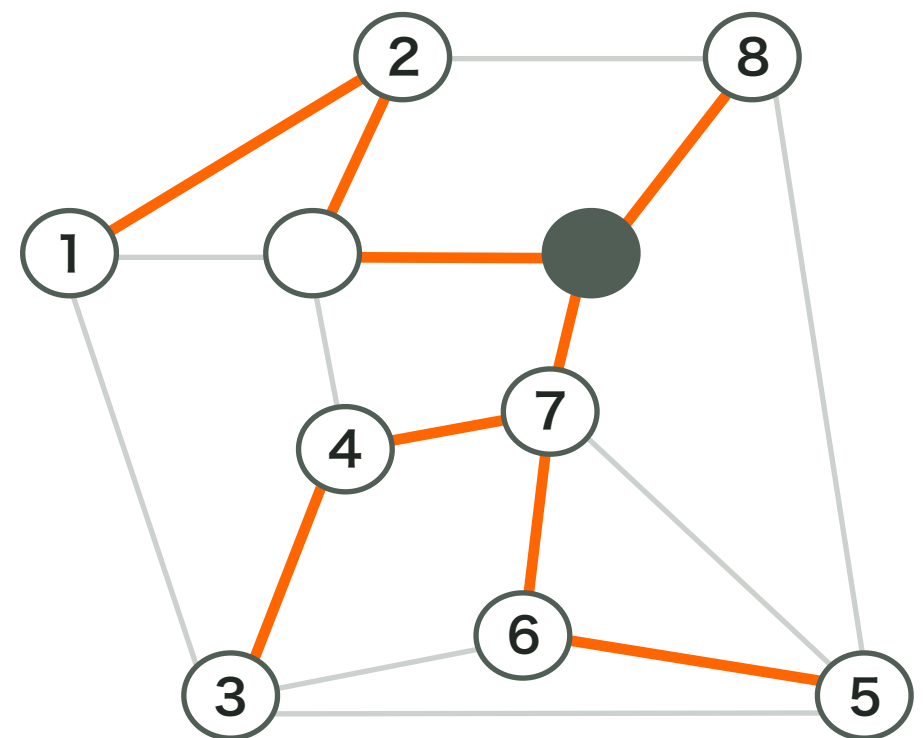
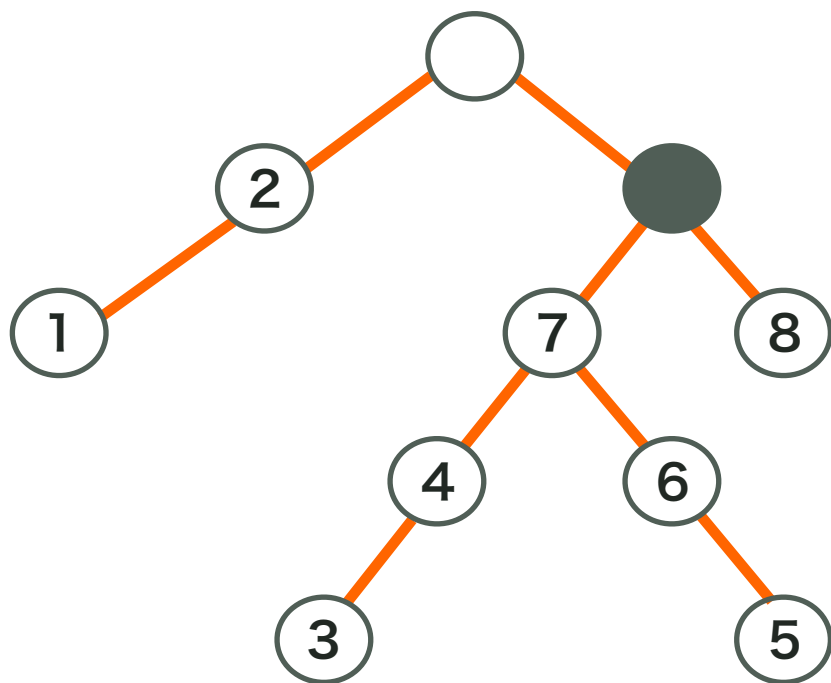
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



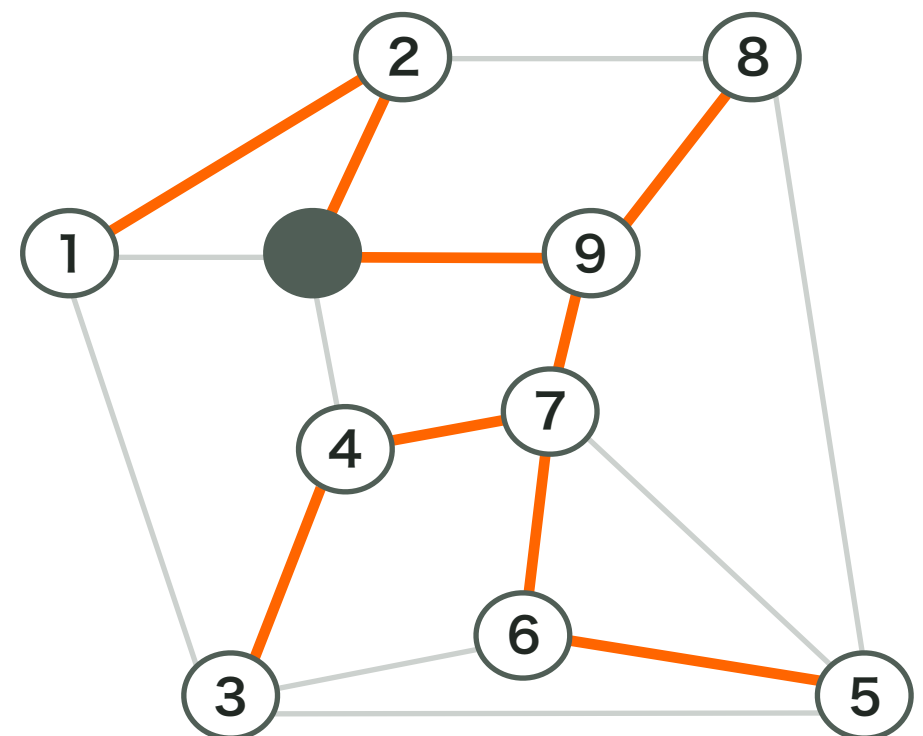
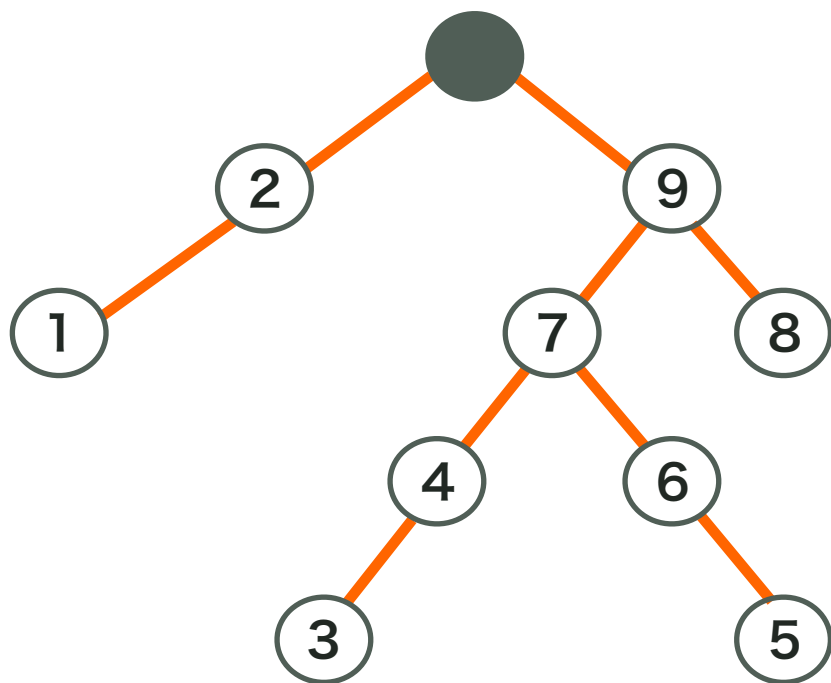
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



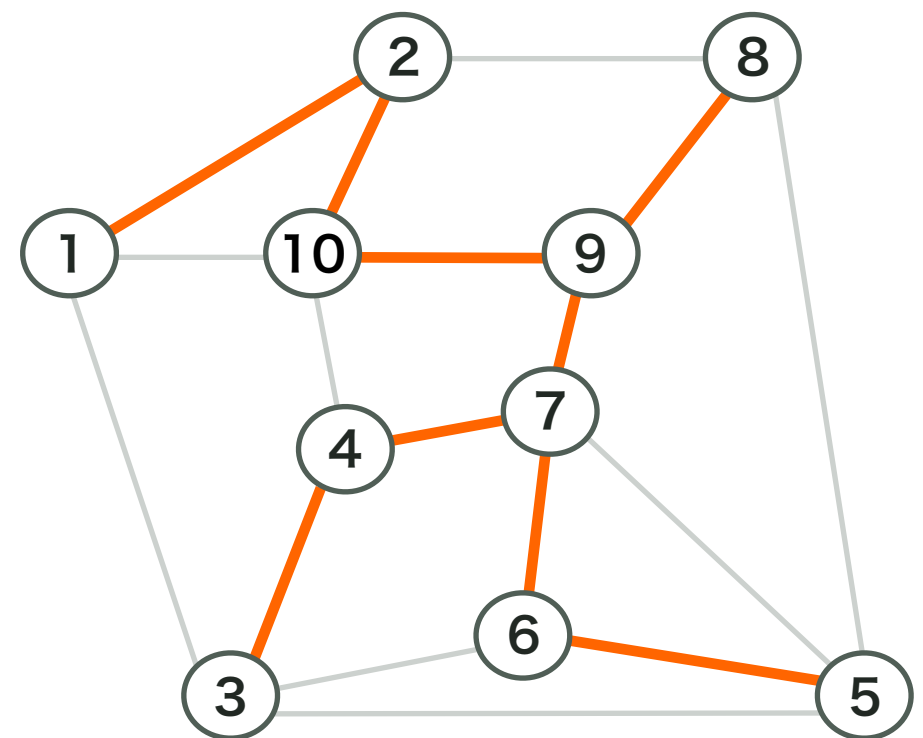
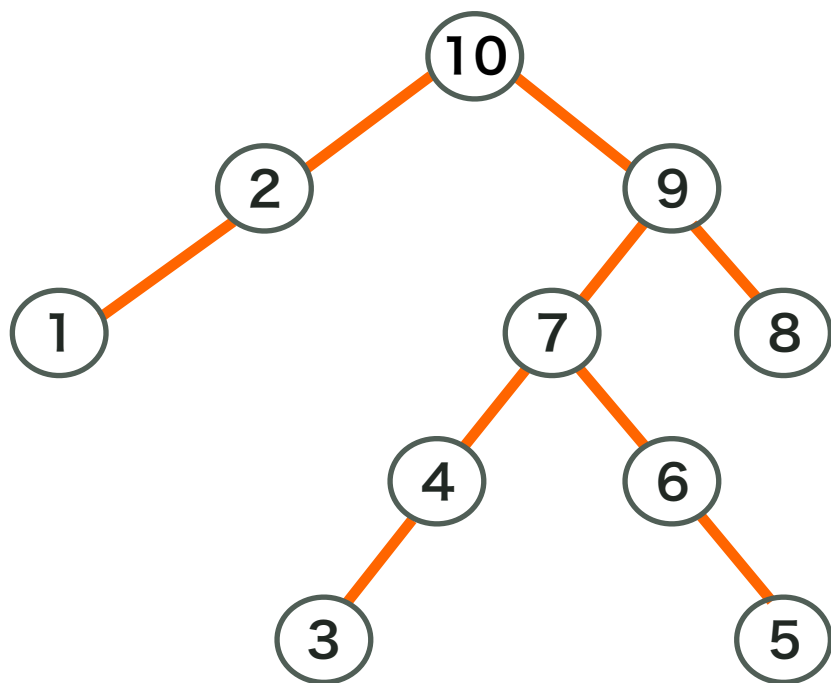
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



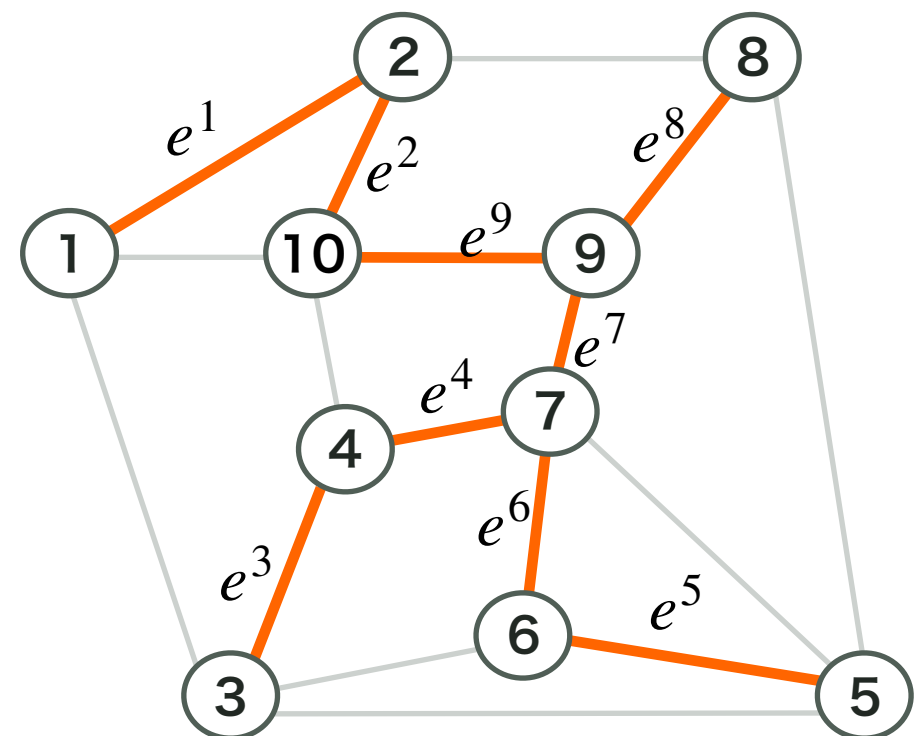
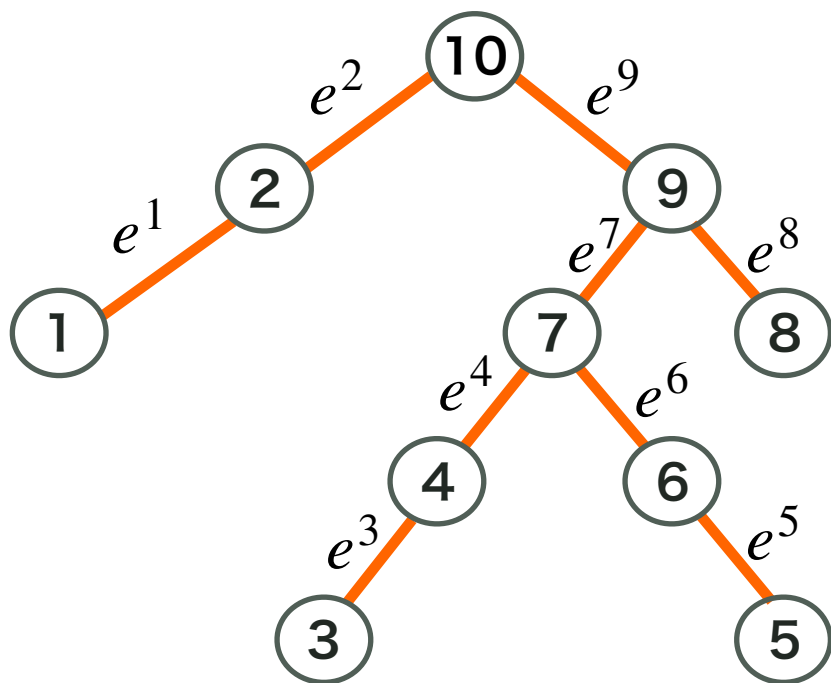
根付き木の帰りがけ DFS

- 最小全域木 T に対して、適当な頂点を根と定める。
根からDFSを行い、帰りがけ順に番号を振り直す。
- 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする



根付き木の帰りがけ DFS

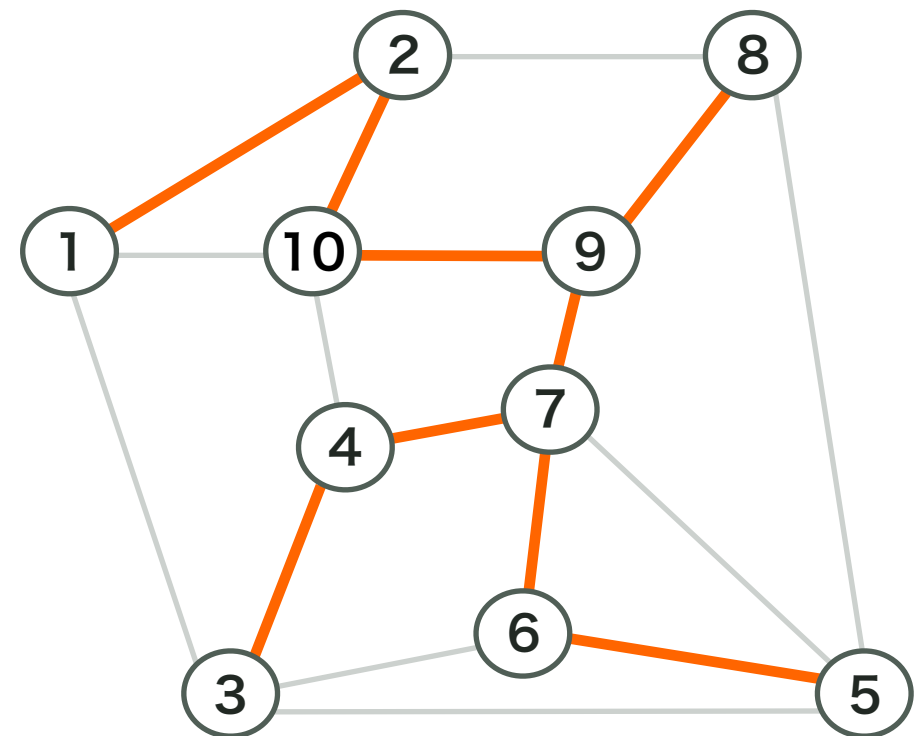
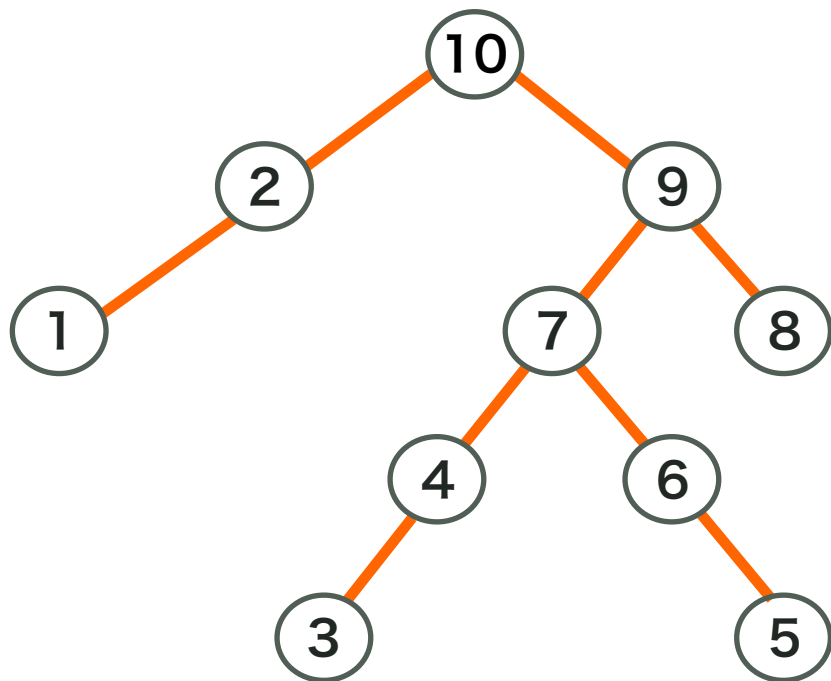
- 最小全域木 T に対して, 適当な頂点を根と定める.
根からDFSを行い, 帰りがけ順に番号を振り直す.
 - 振り直された番号を $\{v^i \mid i = 1, \dots, n\}$ とする
- 頂点 v^i から, その親に向かう辺を e^i と表記する.



インターバル

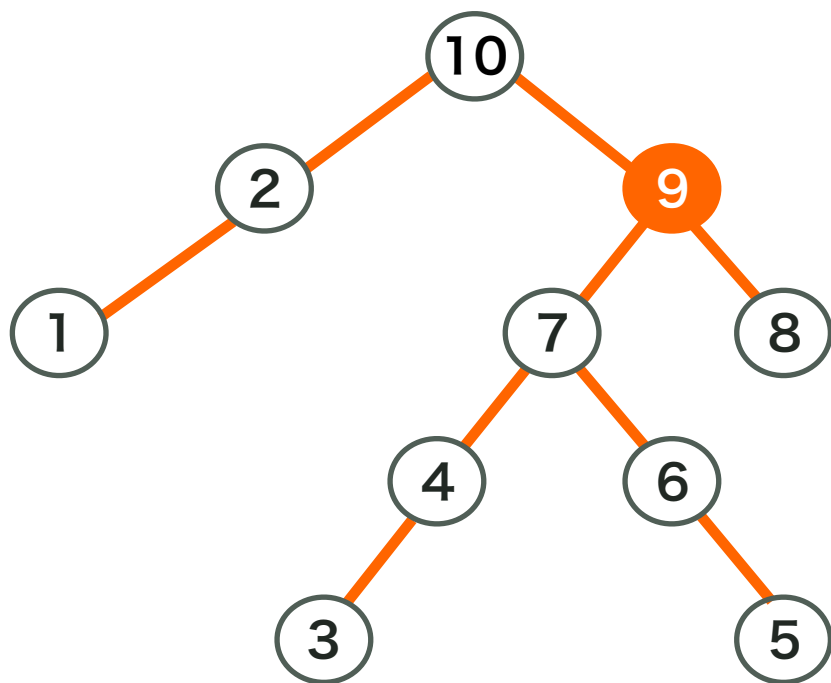
- 頂点 v^i に対して, インターバル $[\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を以下のように定める.

$j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \Leftrightarrow v^j$ は v^i の子孫である

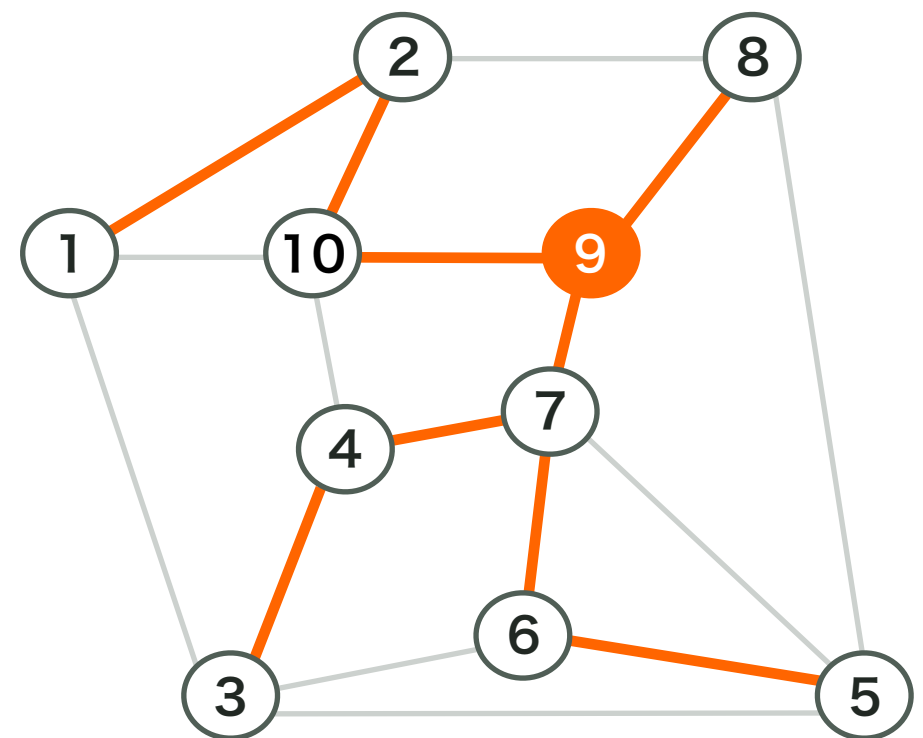


インターバル

- 頂点 v^i に対して, インターバル $[\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を以下のように定める.

$$j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \Leftrightarrow v^j \text{ は } v^i \text{ の子孫である}$$


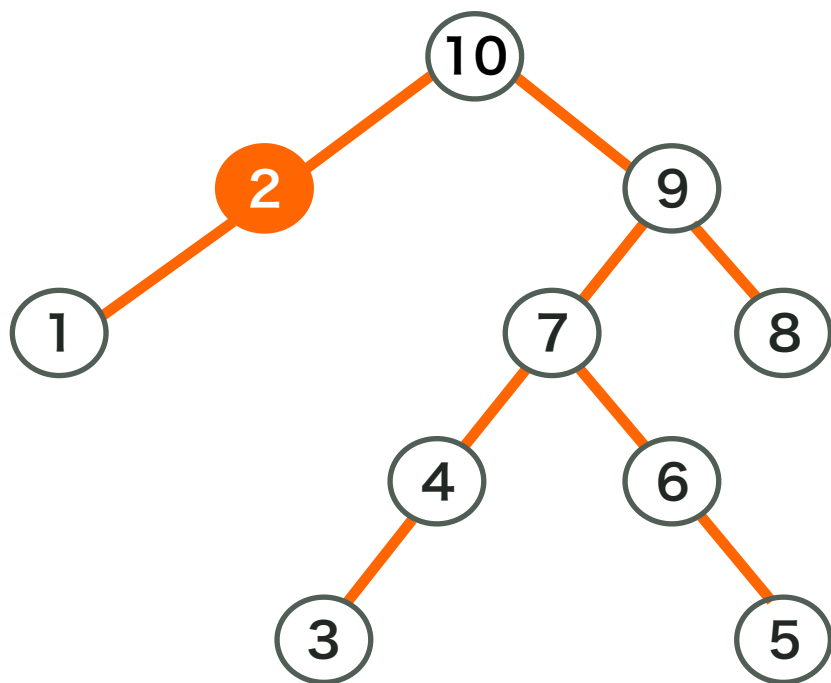
$$[\underline{\sigma}_9, \bar{\sigma}_9] = [3, 9]$$



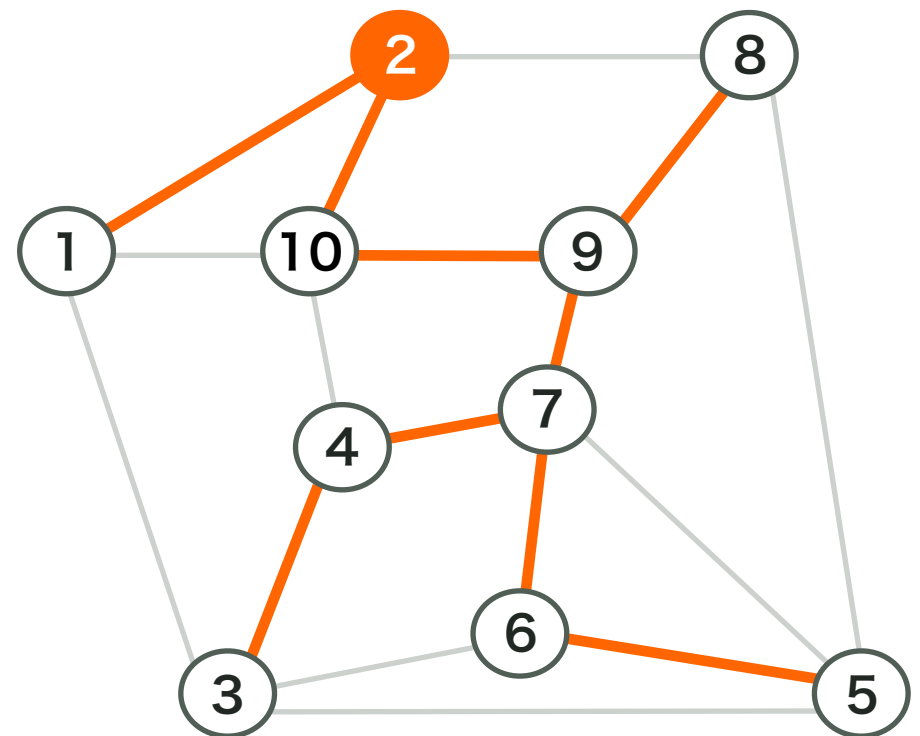
インターバル

- 頂点 v^i に対して, インターバル $[\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を以下のように定める.

$j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \Leftrightarrow v^j$ は v^i の子孫である



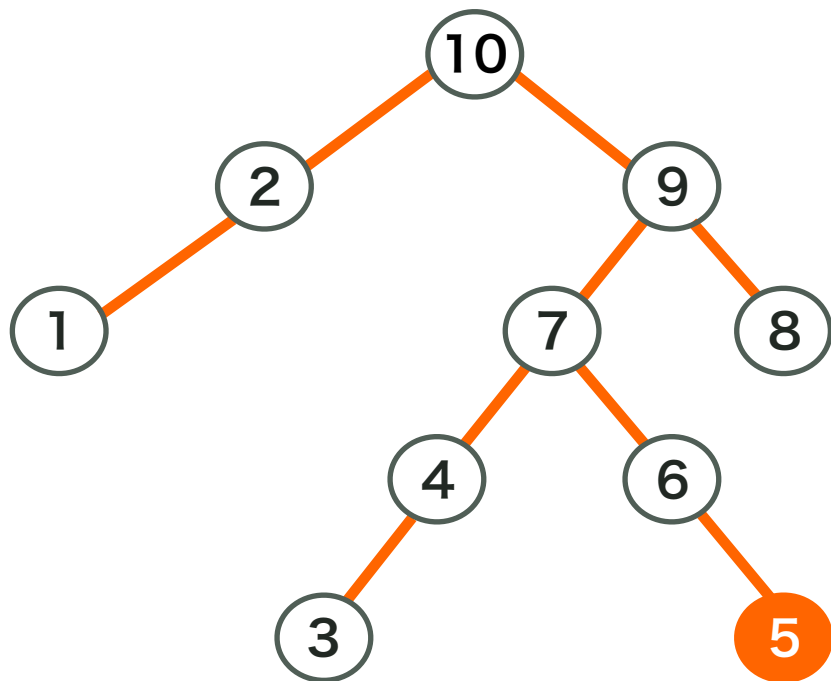
$$[\underline{\sigma}_2, \bar{\sigma}_2] = [1, 2]$$



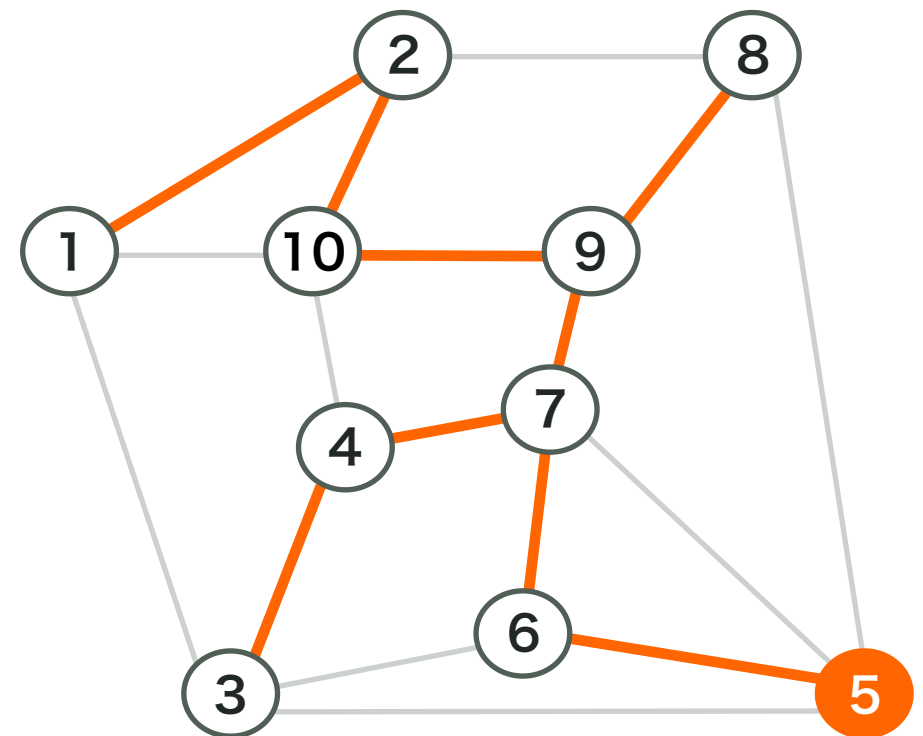
インターバル

- 頂点 v^i に対して, インターバル $[\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を以下のように定める.

$j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \Leftrightarrow v^j$ は v^i の子孫である



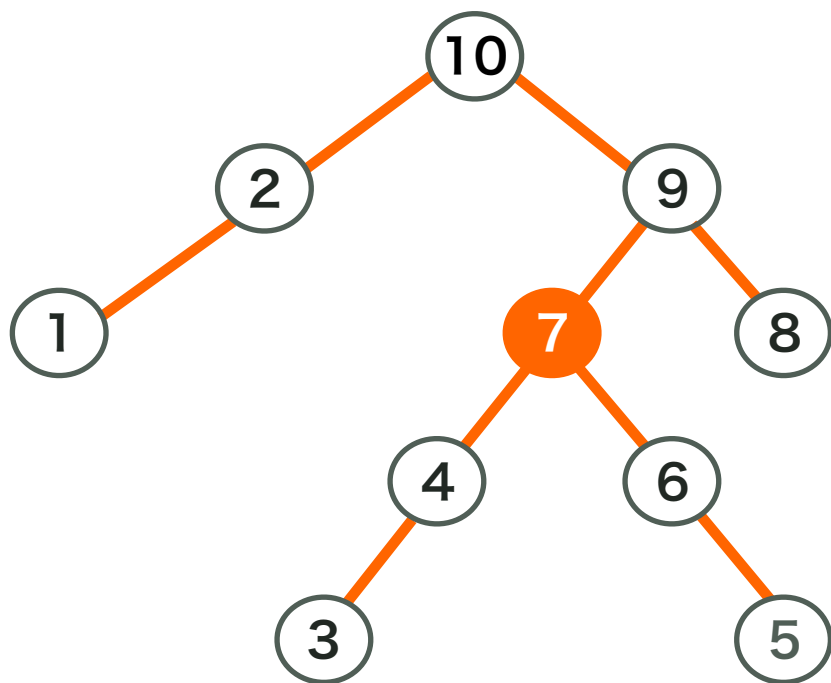
$$[\underline{\sigma}_5, \bar{\sigma}_5] = [5, 5]$$



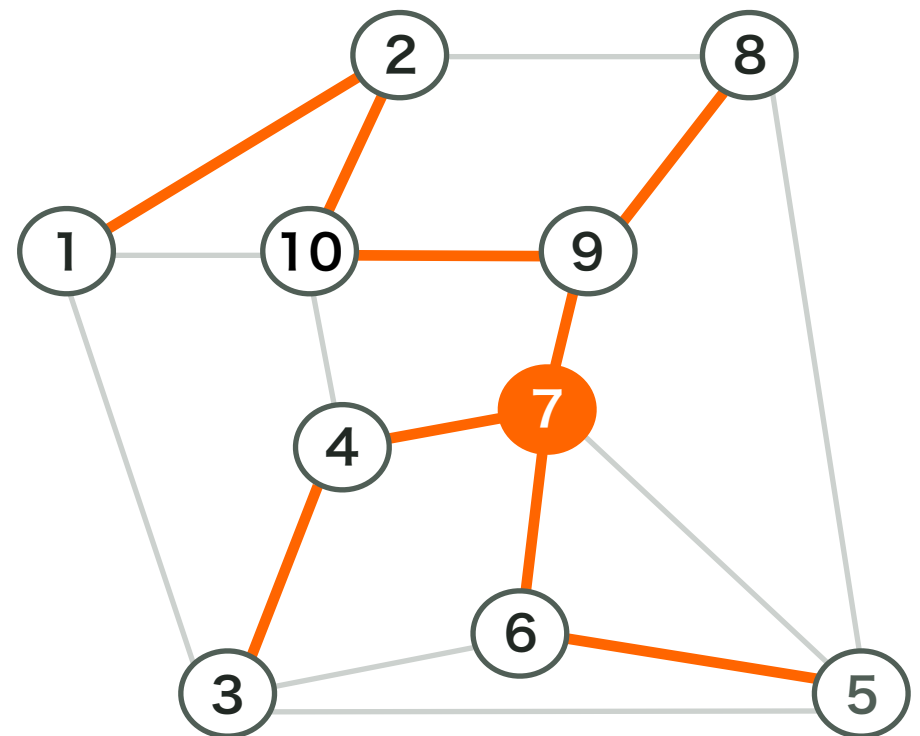
インターバル

- 頂点 v^i に対して, インターバル $[\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を以下のように定める.

$j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \Leftrightarrow v^j$ は v^i の子孫である



$$[\underline{\sigma}_7, \bar{\sigma}_7] = [3, 7]$$

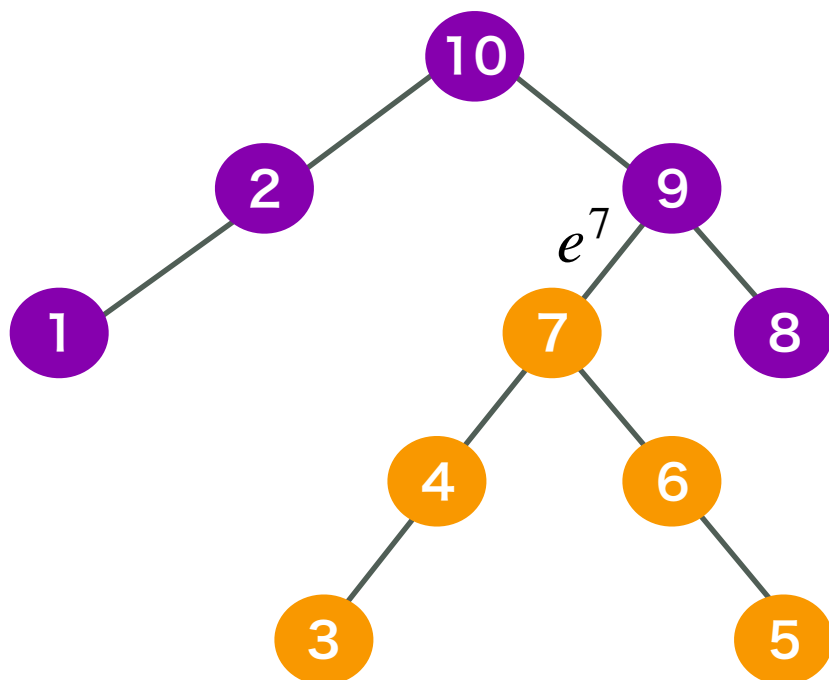


計算量削減のアイディア

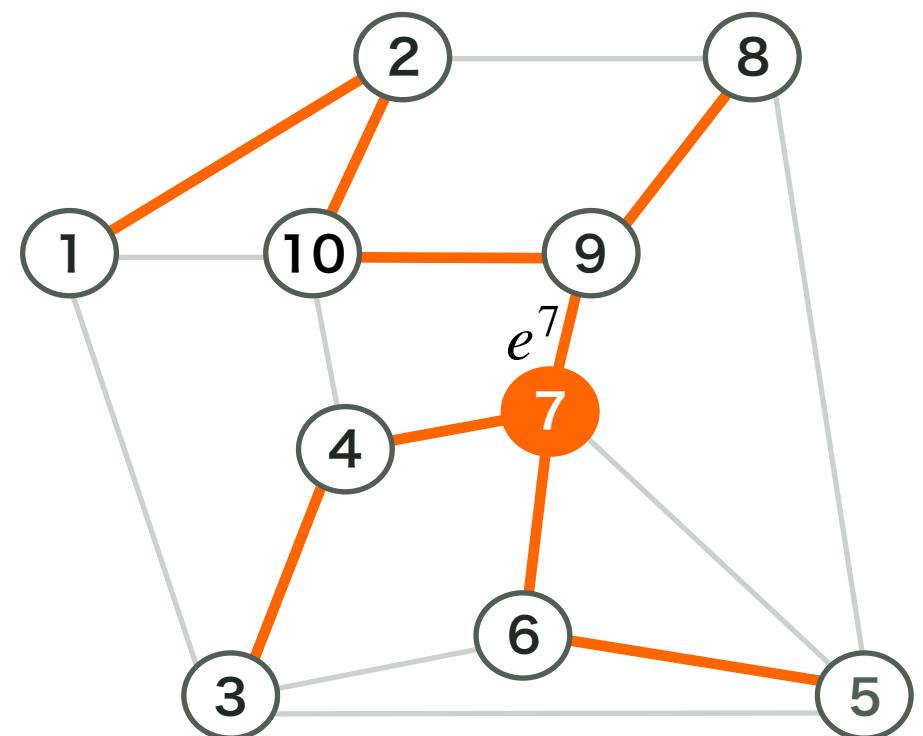
- 辺 e^i の代替辺 $\{v, v'\}$ は, 以下の条件を必ず満たす.

$$v \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i] \text{ かつ } v' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$$

- 例えば, e^7 の代替辺の候補は $[3,7]$ に含まれる頂点から
含まれない頂点への辺に限る.

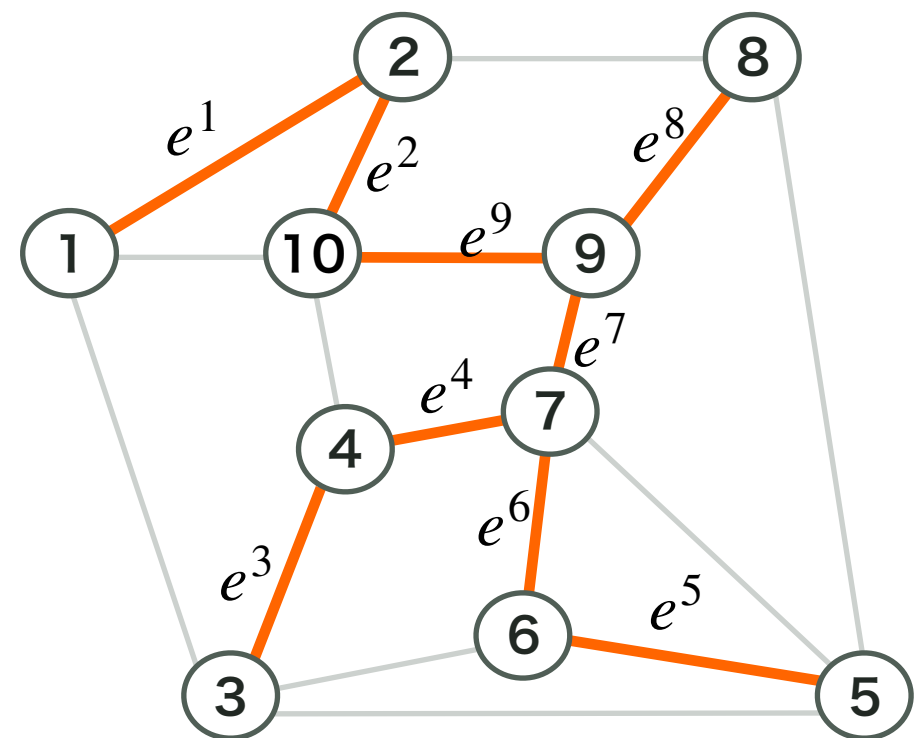
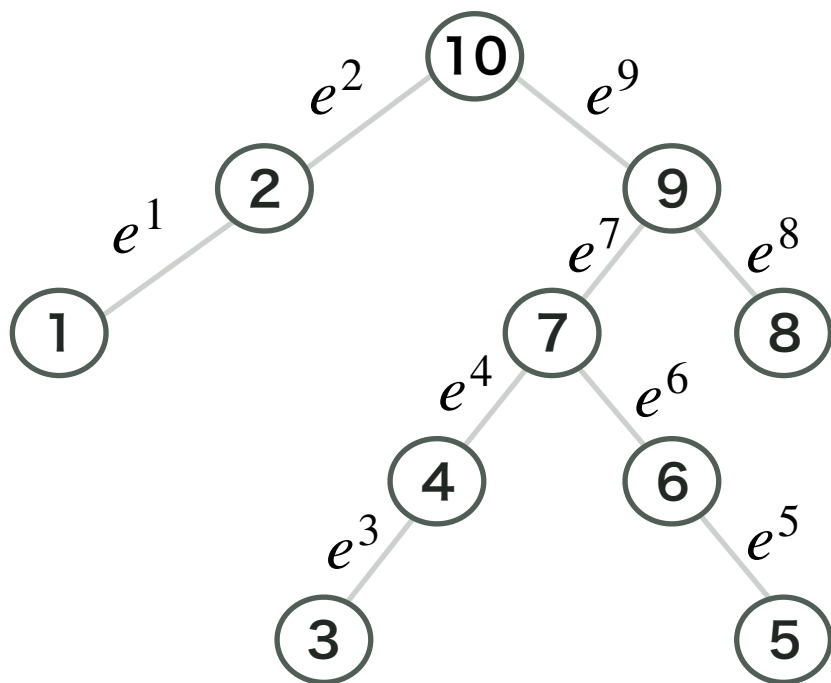


$$[\underline{\sigma}_7, \bar{\sigma}_7] = [3, 7]$$



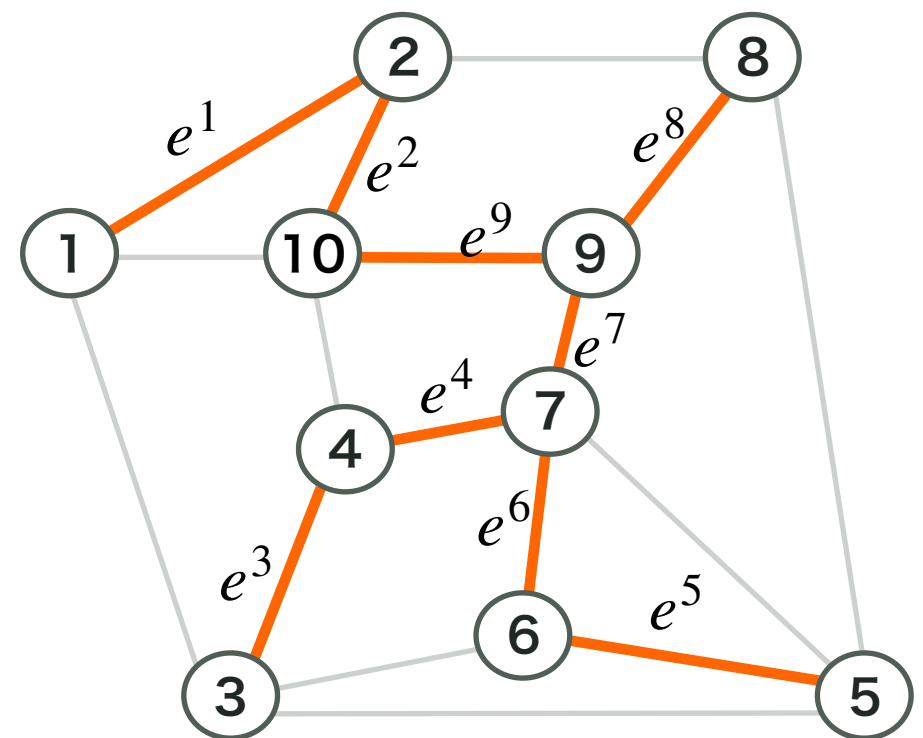
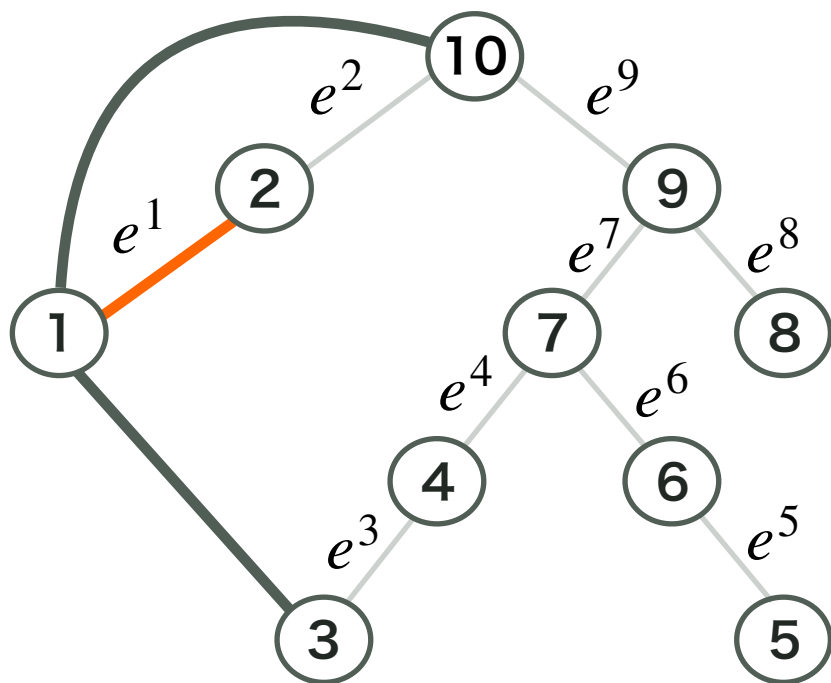
計算量削減のアイデア

- $(w, v, v') \in Z \times V \times V$ を要素とする集合 Q を AVL 木を用いて管理.
- Q は今後、代替辺の候補になる辺の集合
- e^i に接続する辺を, i に対して順番に処理
 - 処理: 集合 Q に対して, 挿入 or 削除 or 検索



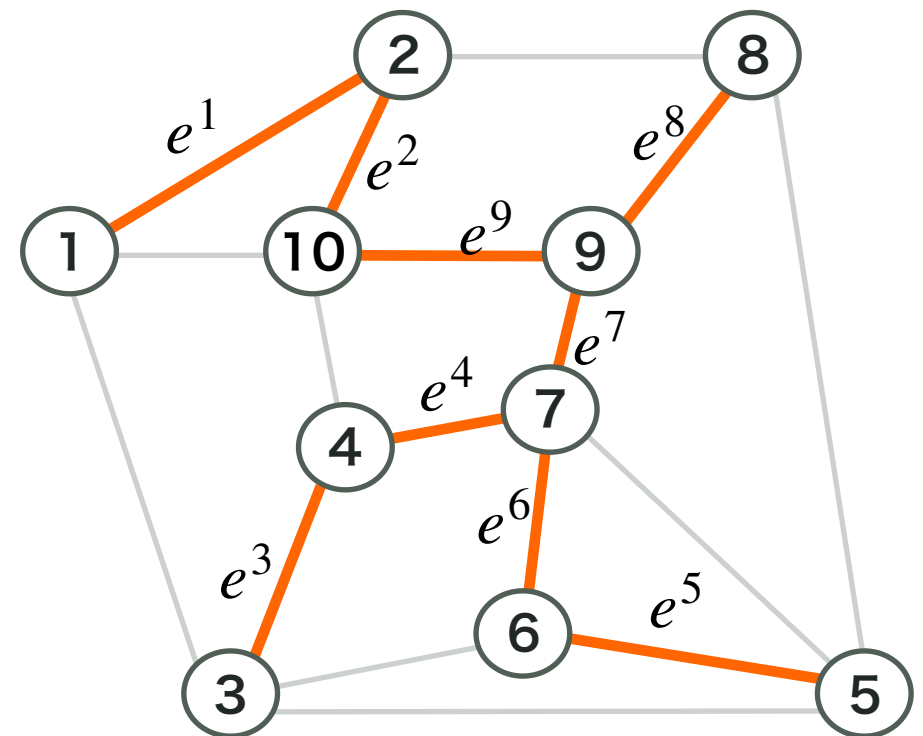
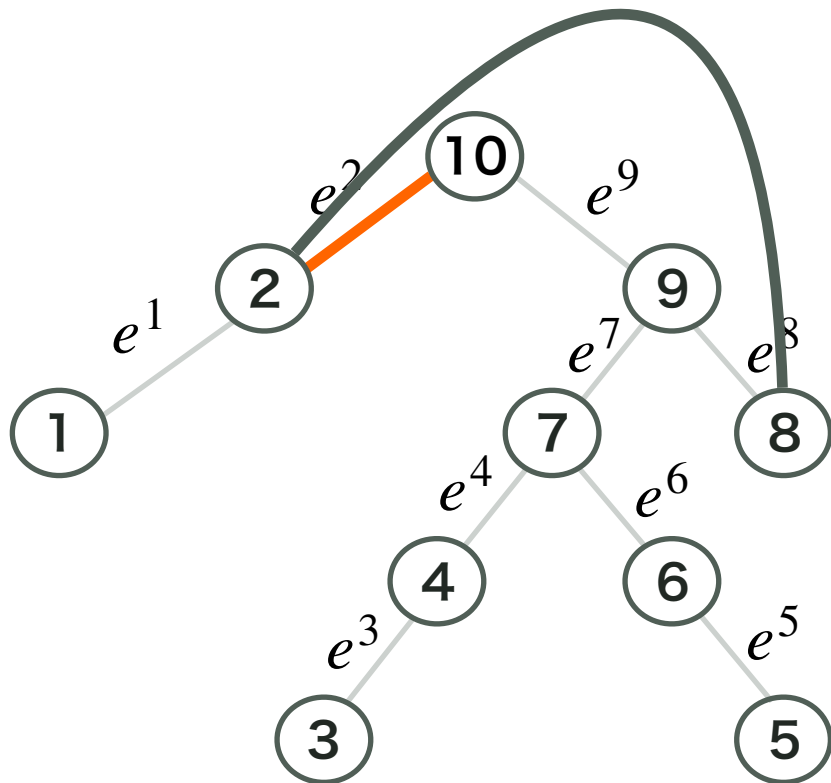
計算量削減のアイデア

- $(w, v, v') \in Z \times V \times V$ を要素とする集合 Q を AVL 木を用いて管理.
- Q は今後、代替辺の候補になる辺の集合
- e^i に接続する辺を, i に対して順番に処理
 - 処理: 集合 Q に対して, 挿入 or 削除 or 検索



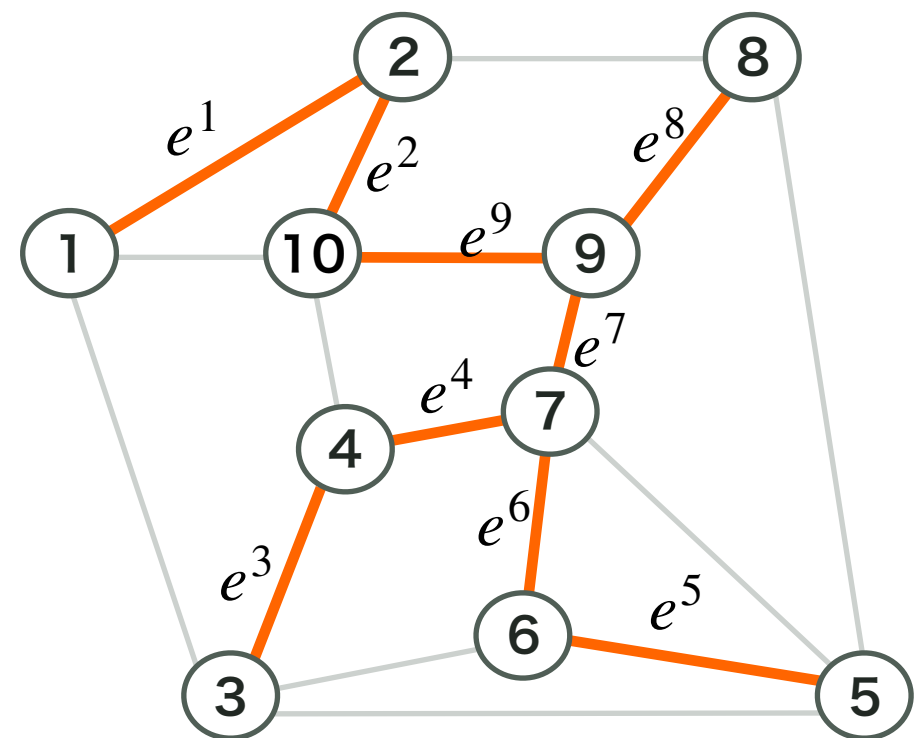
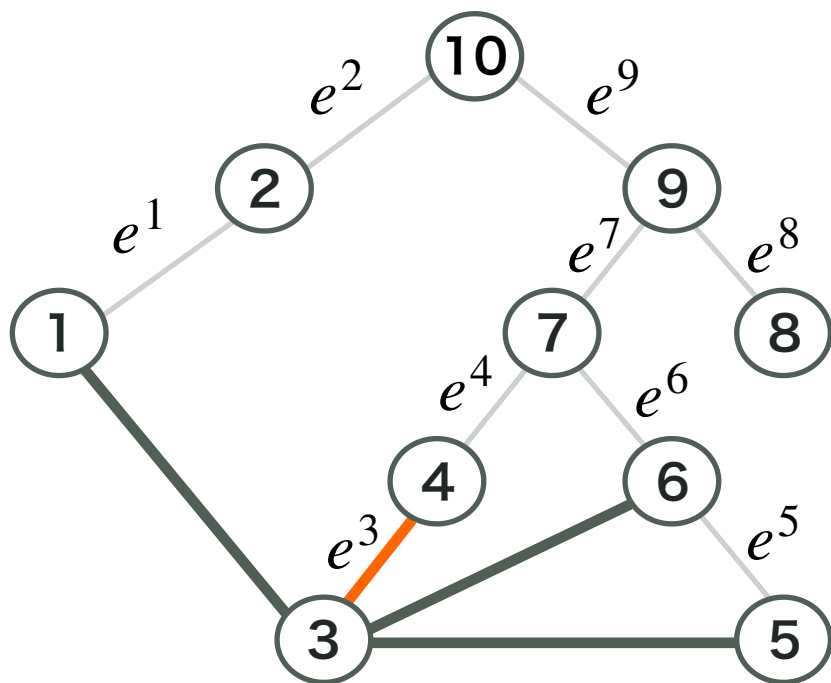
計算量削減のアイデア

- $(w, v, v') \in Z \times V \times V$ を要素とする集合 Q を AVL 木を用いて管理.
- Q は今後、代替辺の候補になる辺の集合
- e^i に接続する辺を, i に対して順番に処理
 - 処理: 集合 Q に対して, 挿入 or 削除 or 検索



計算量削減のアイデア

- $(w, v, v') \in Z \times V \times V$ を要素とする集合 Q を AVL 木を用いて管理.
- Q は今後、代替辺の候補になる辺の集合
- e^i に接続する辺を, i に対して順番に処理
 - 処理: 集合 Q に対して, 挿入 or 削除 or 検索



アルゴリズムの概要

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n - 1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

アルゴリズムの概要

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n - 1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

代替辺の候補
から外れる

アルゴリズムの概要

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n - 1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

代替辺の候補
として追加

アルゴリズムの概要

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n - 1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

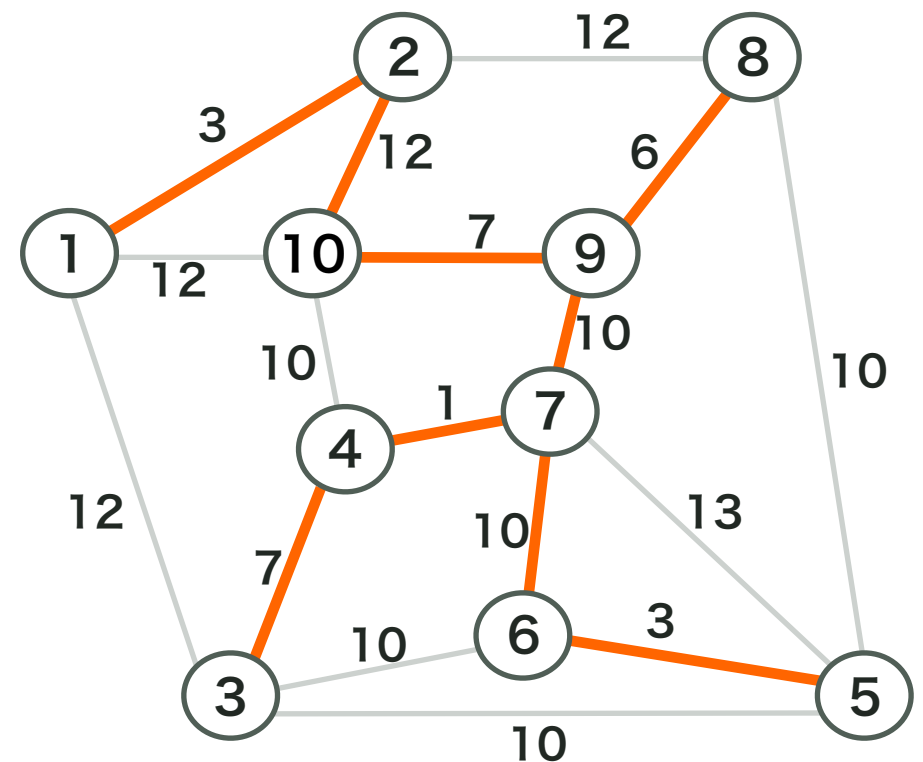
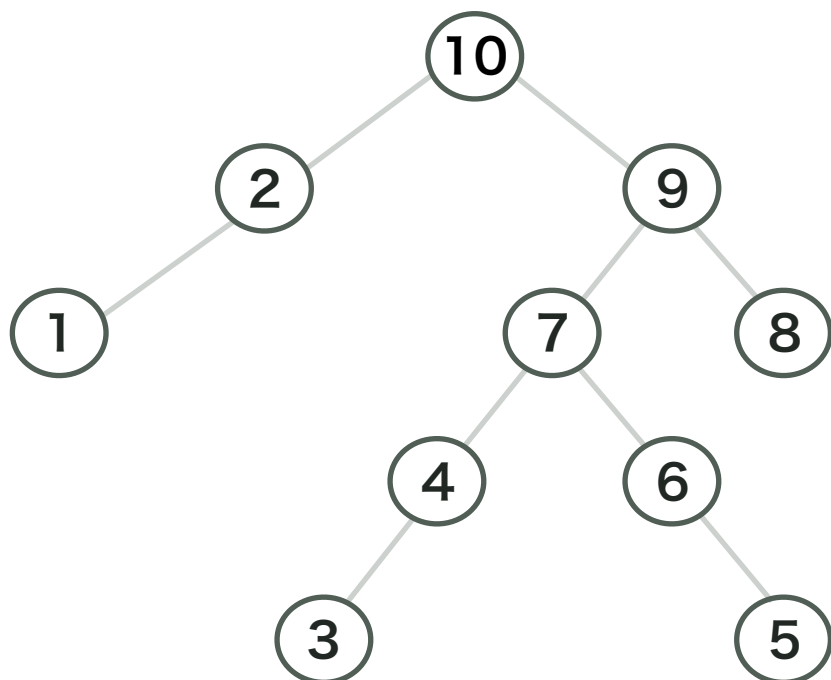
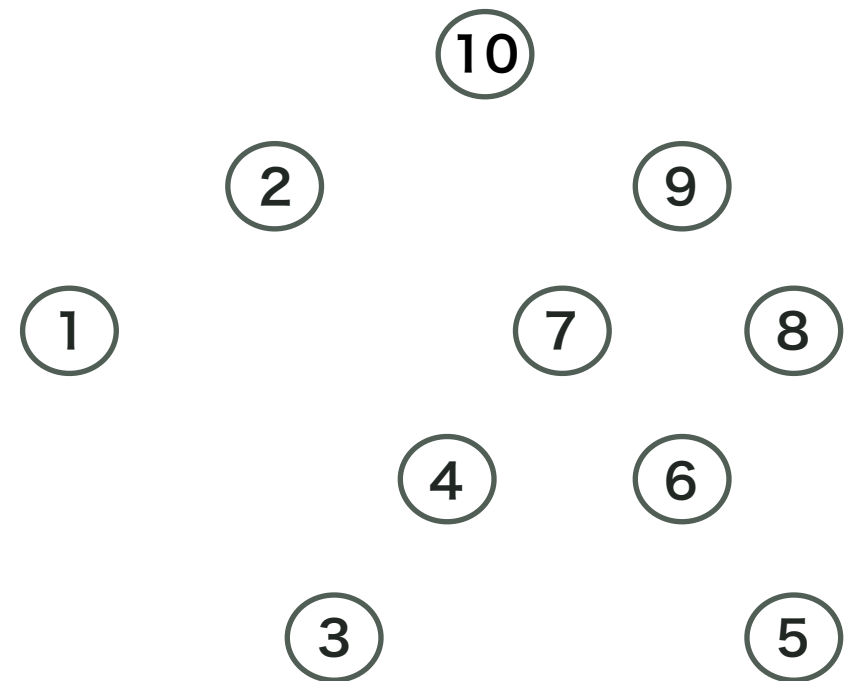
(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

代替辺が
見つかる

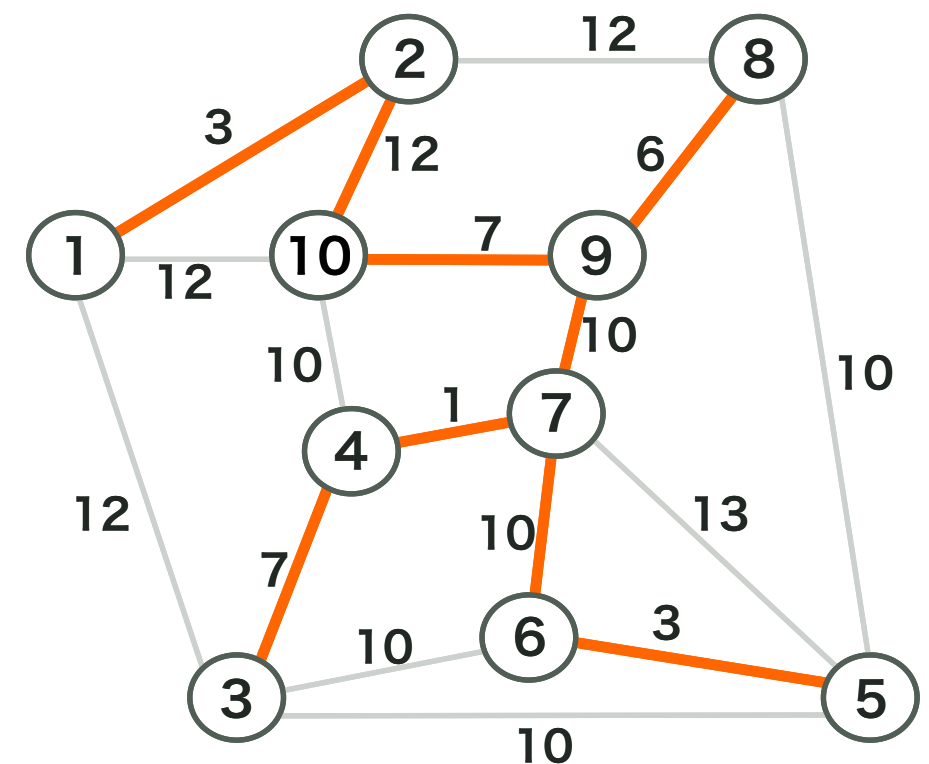
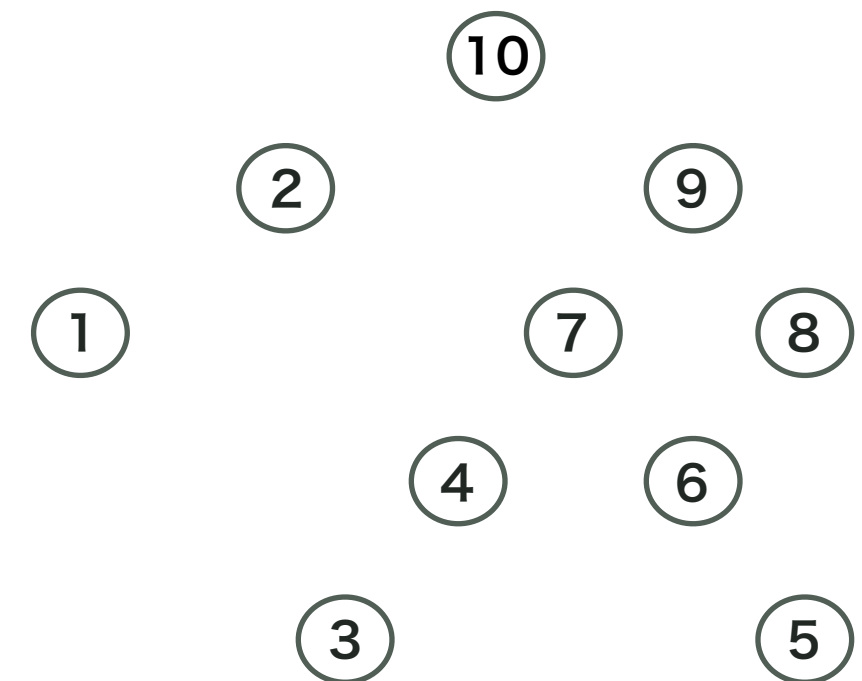
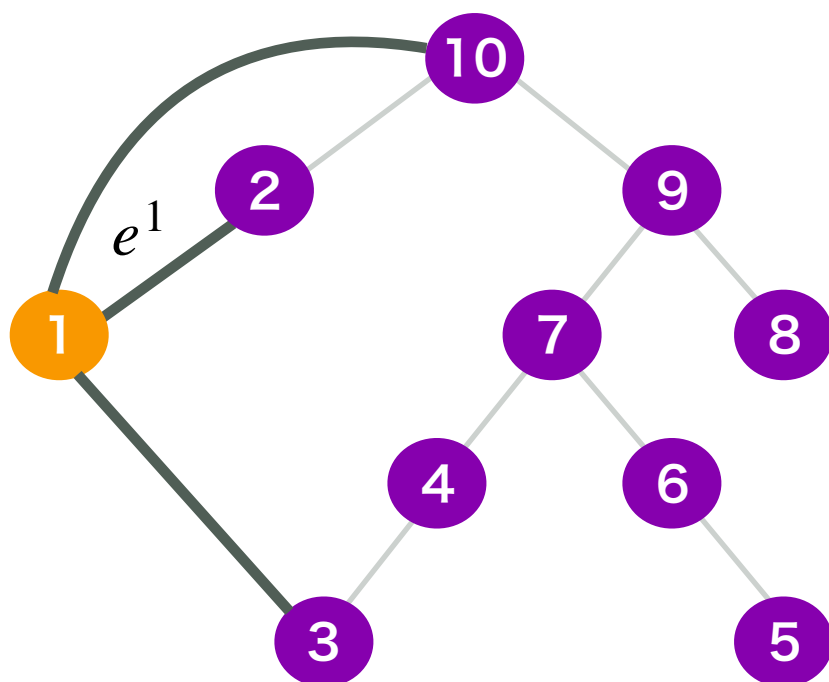
代替辺を順に構築

Q に含まれる辺を
図示する



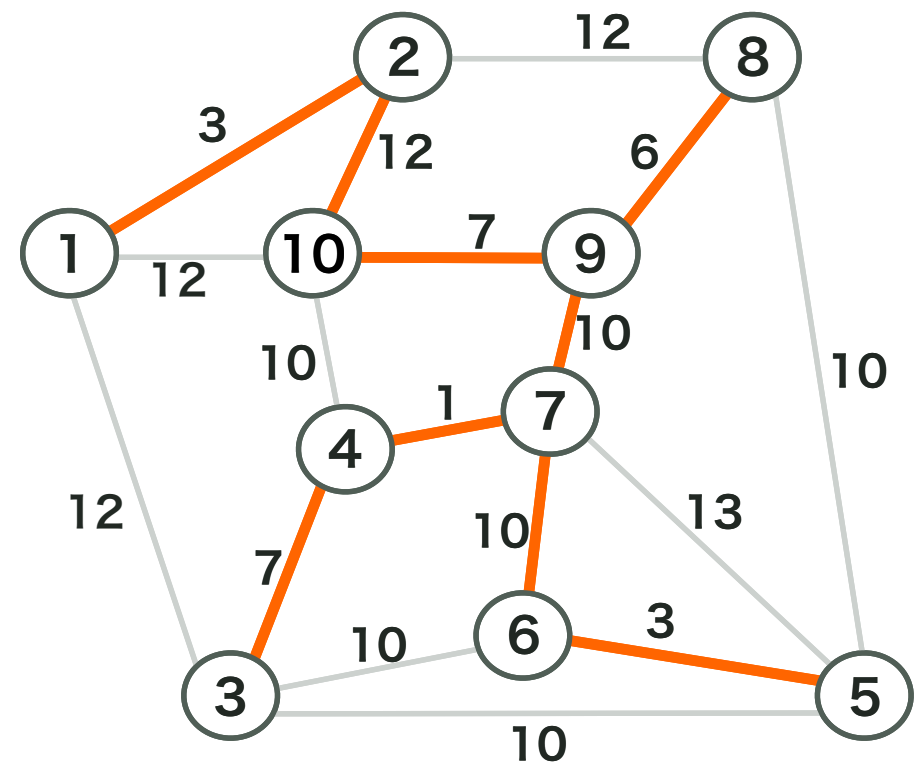
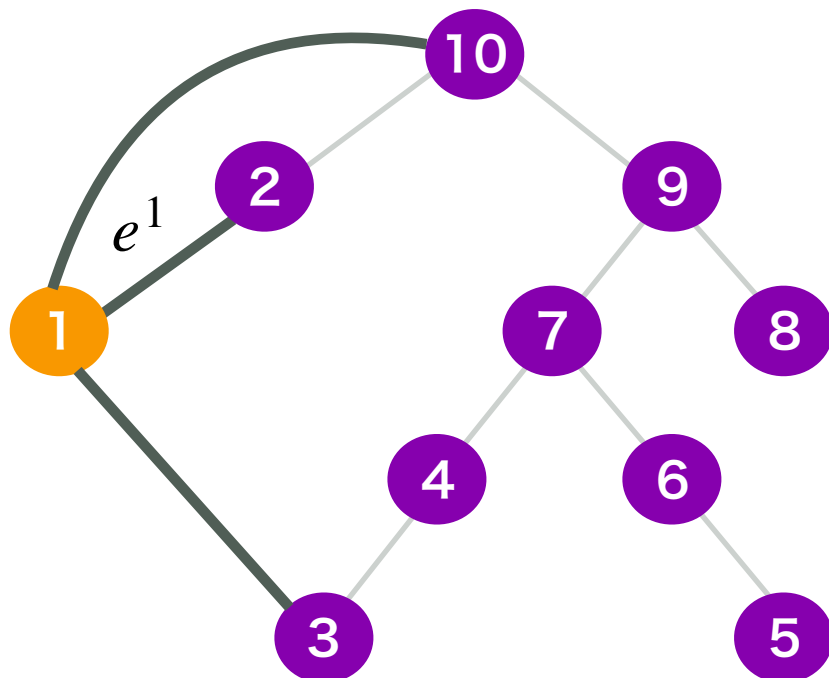
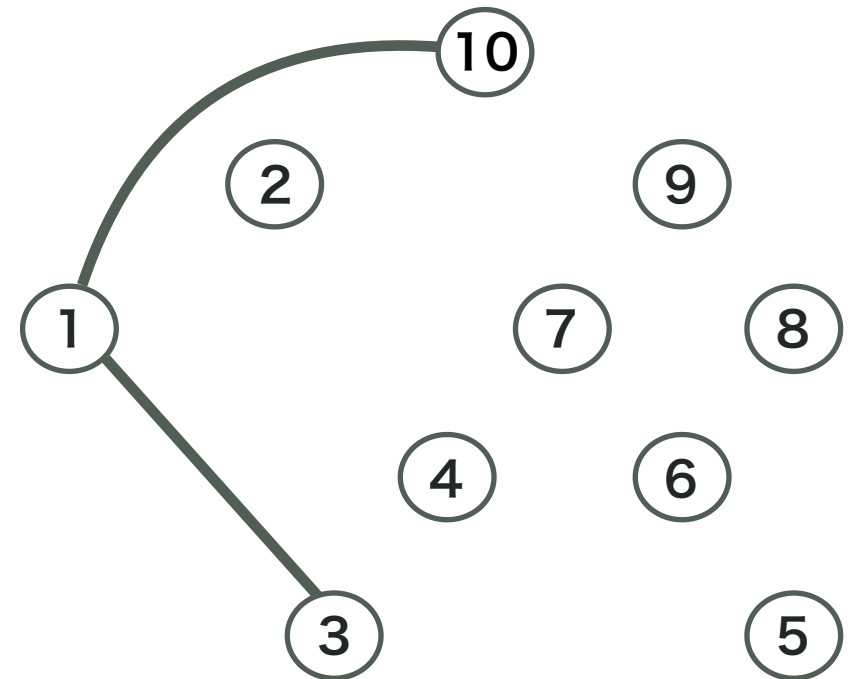
代替辺を順に構築

辺 e^1 に接続する辺を見る



代替辺を順に構築

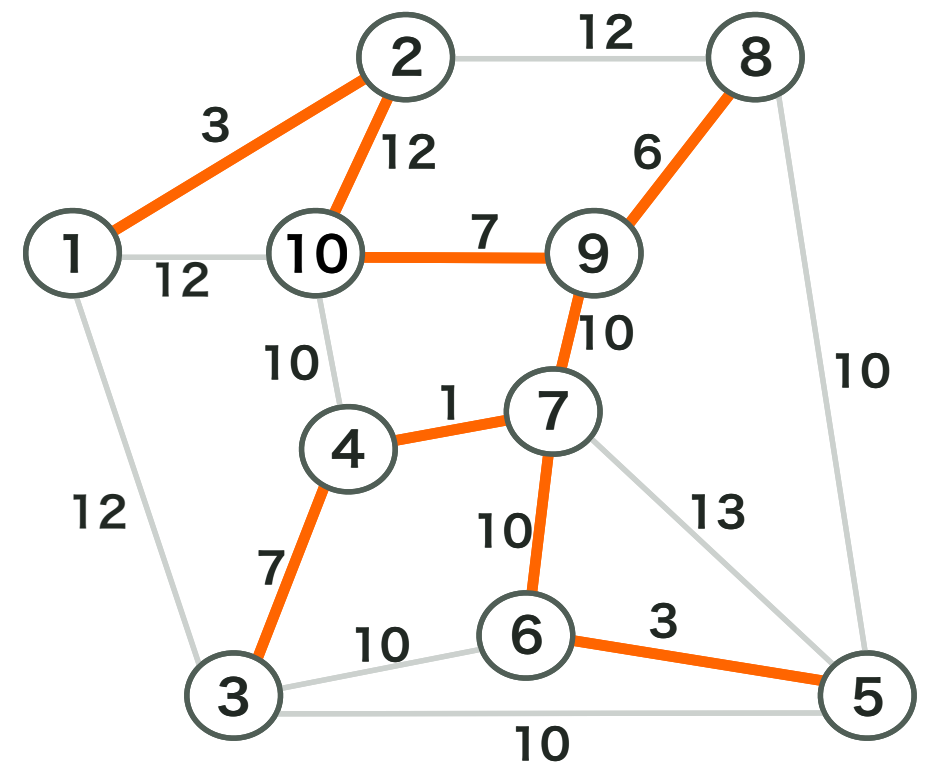
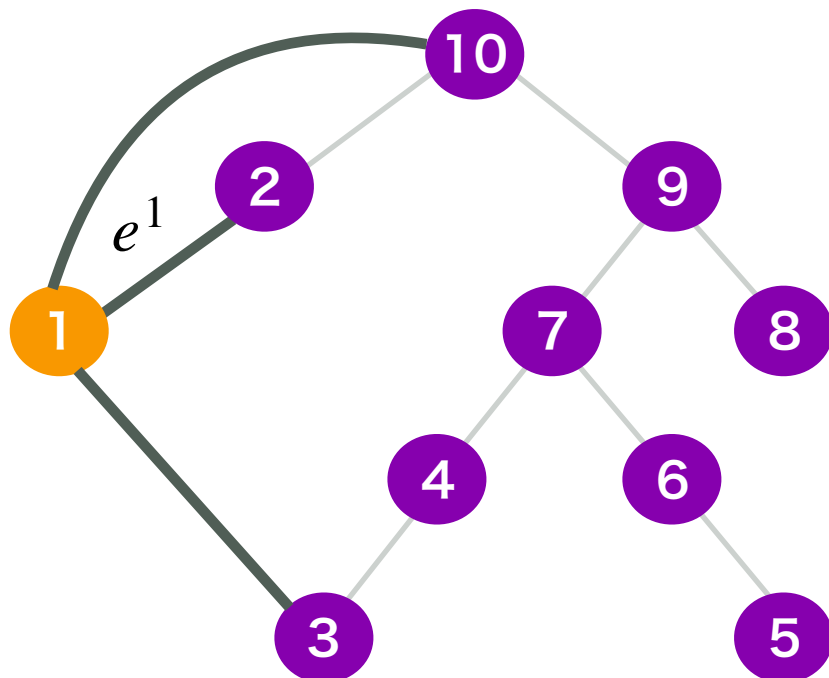
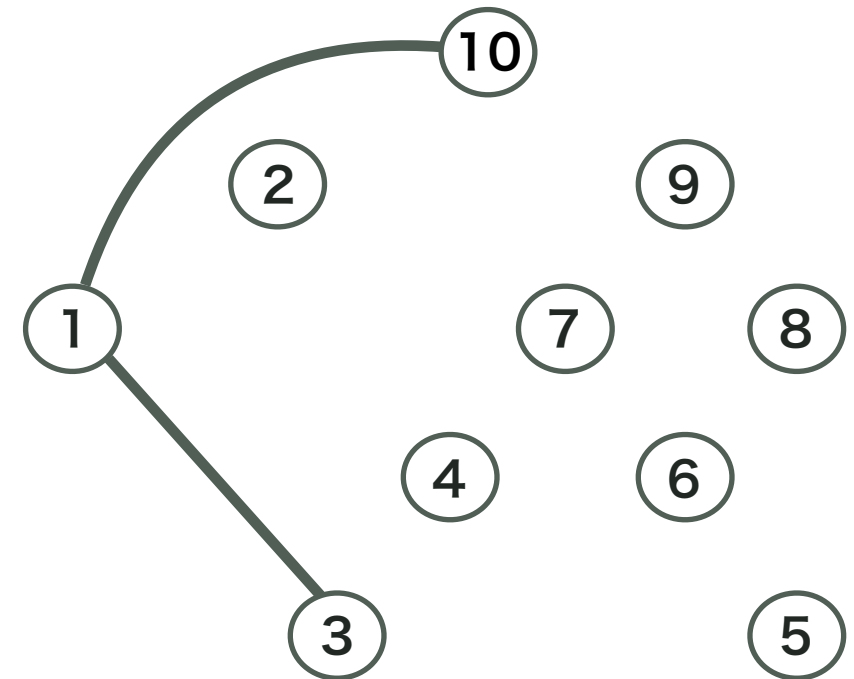
2つの辺を候補として追加



代替辺を順に構築

find $(3, i', j')$, $i' \in [1, 1]$

重みが 3 で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

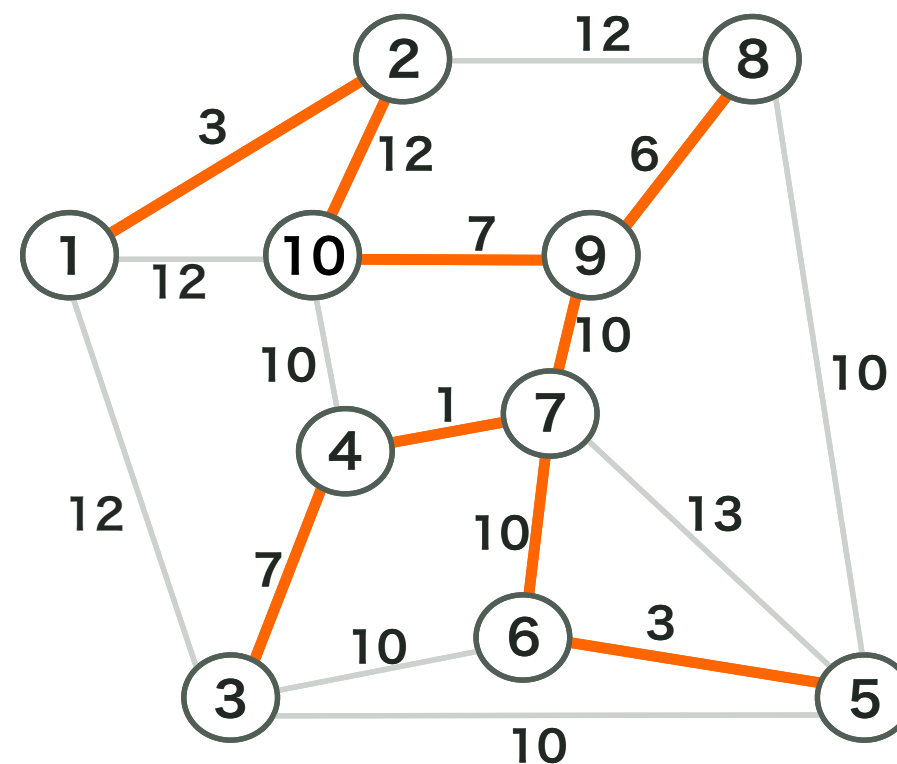
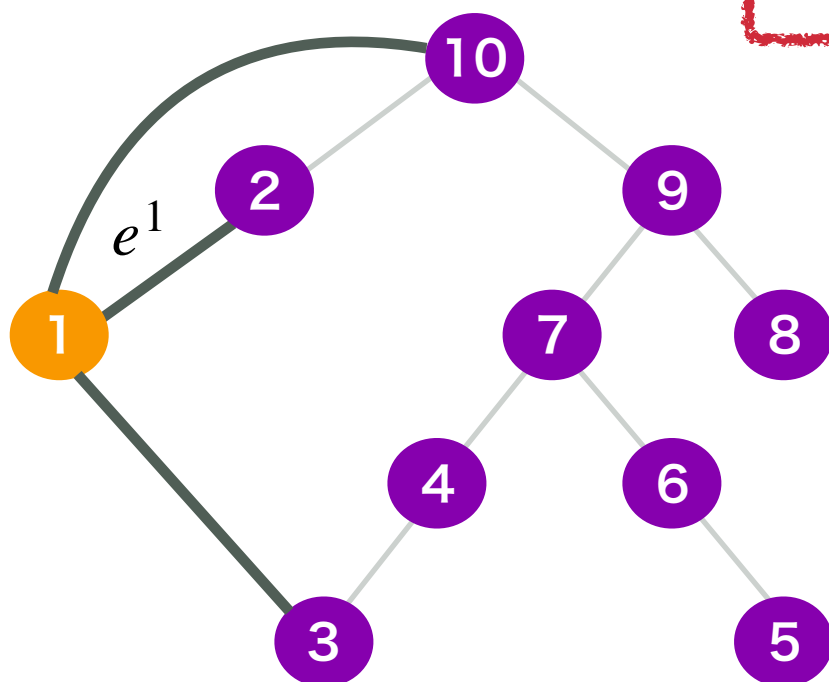
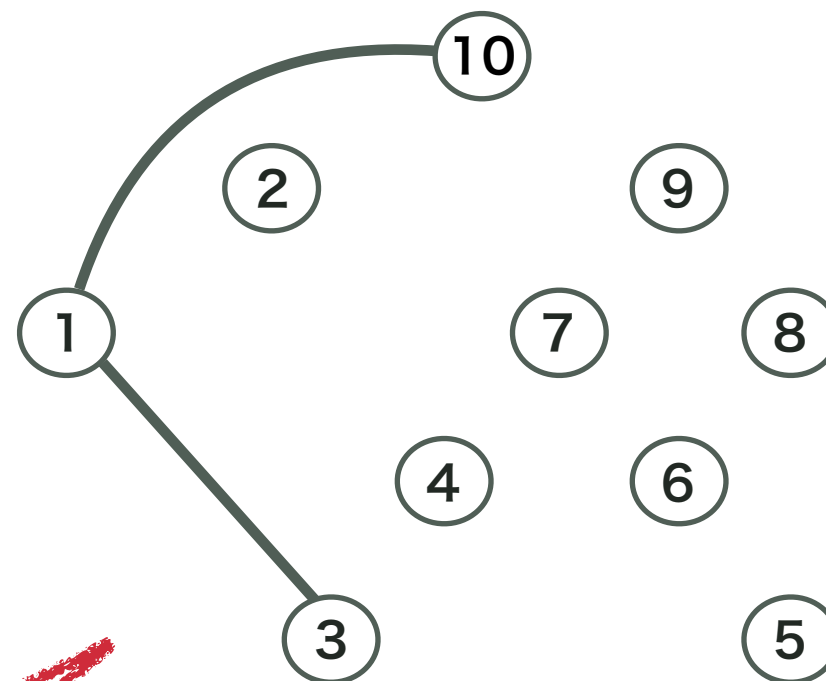


代替辺を順に構築

find $(3, i', j')$, $i' \in [1, 1]$

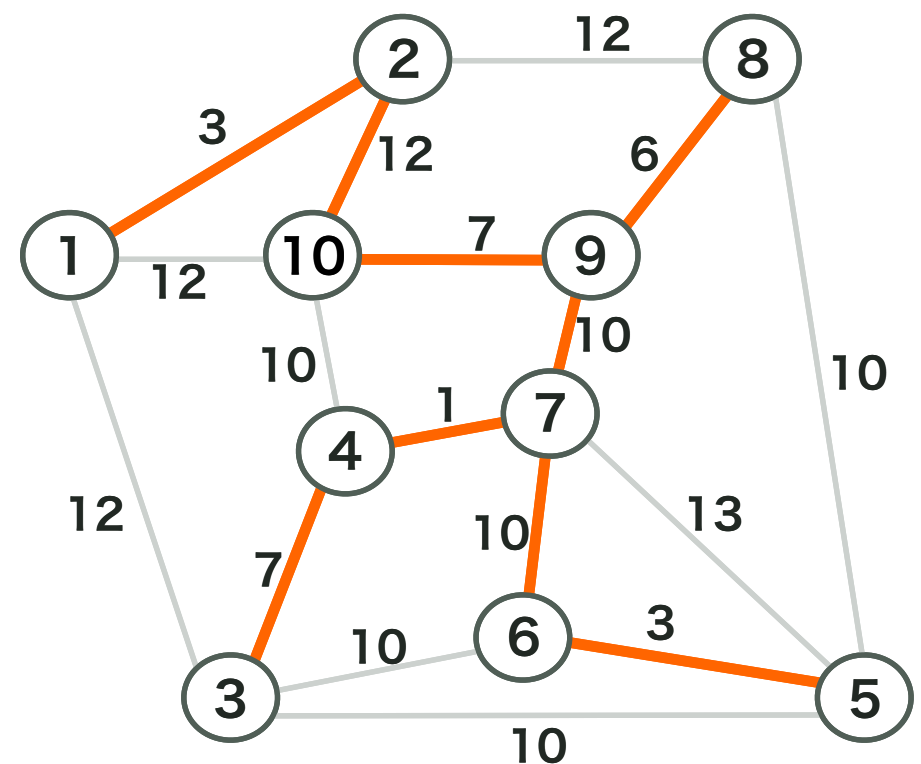
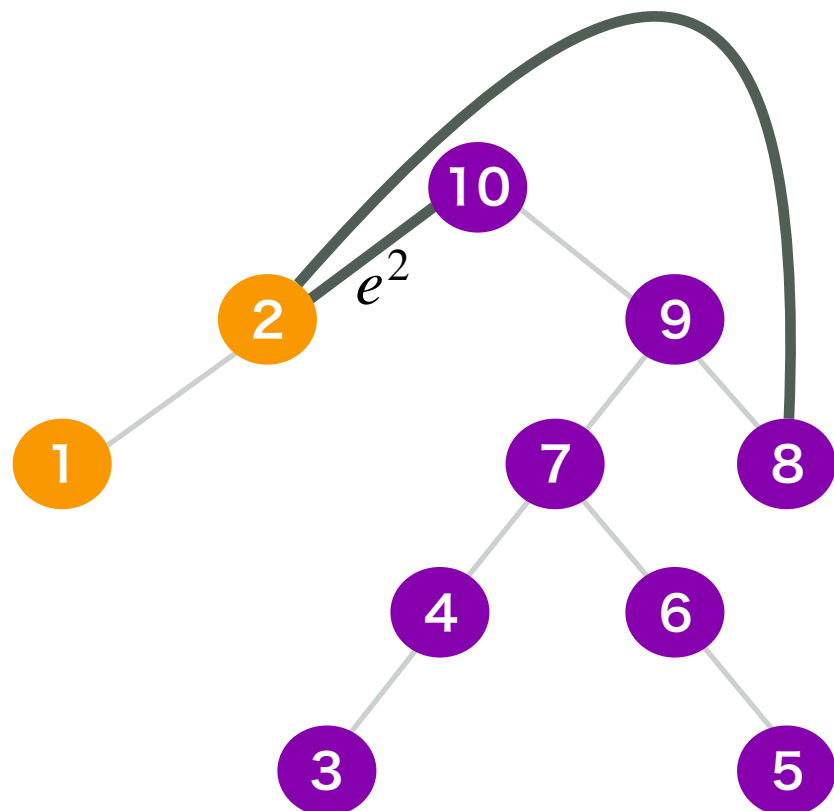
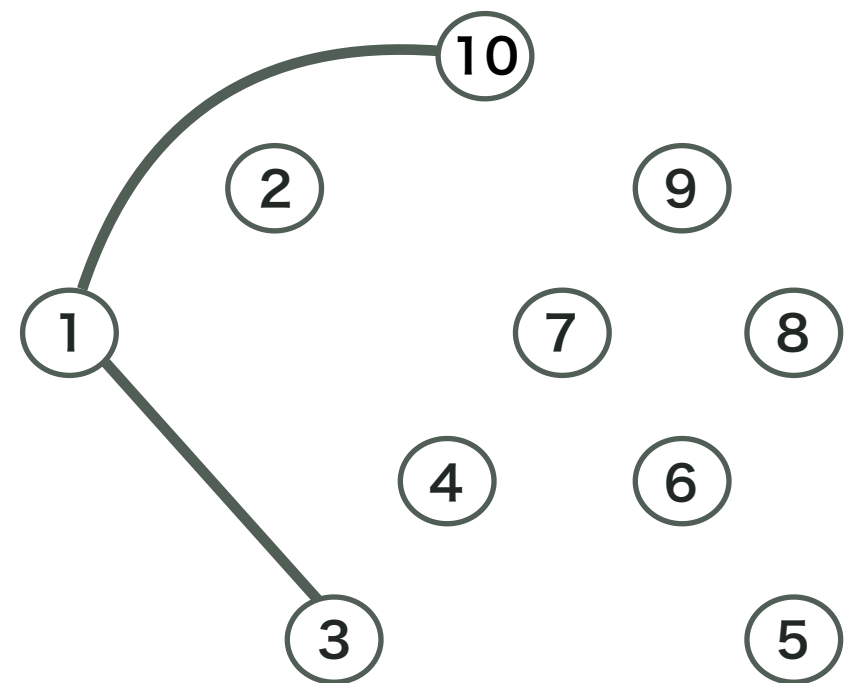
重みが 3 で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

が, 見つからず...



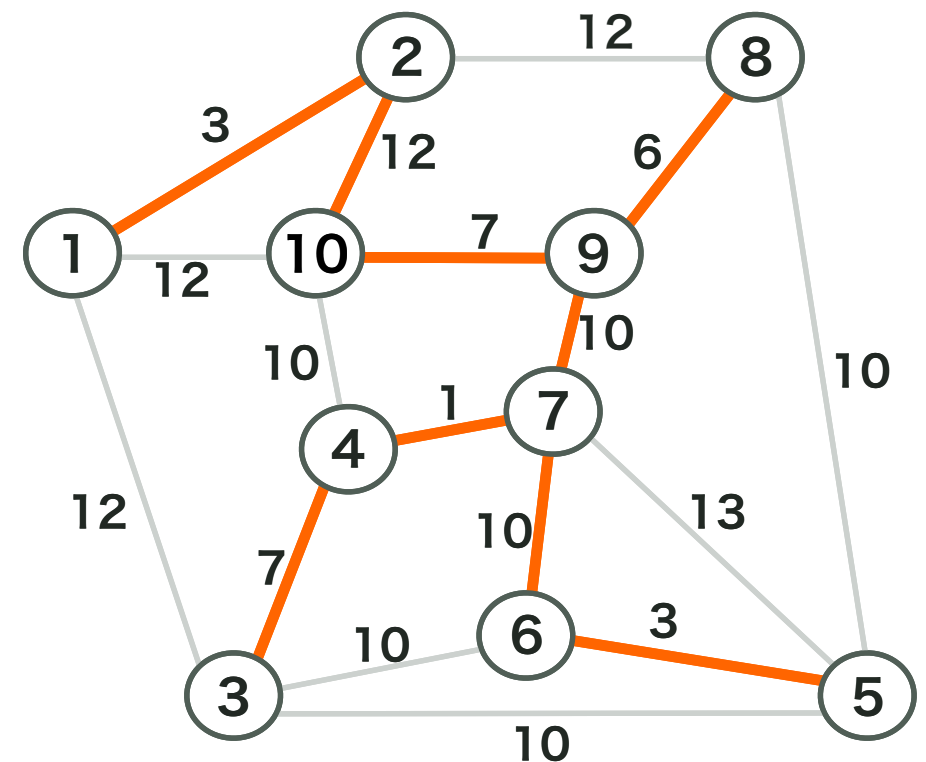
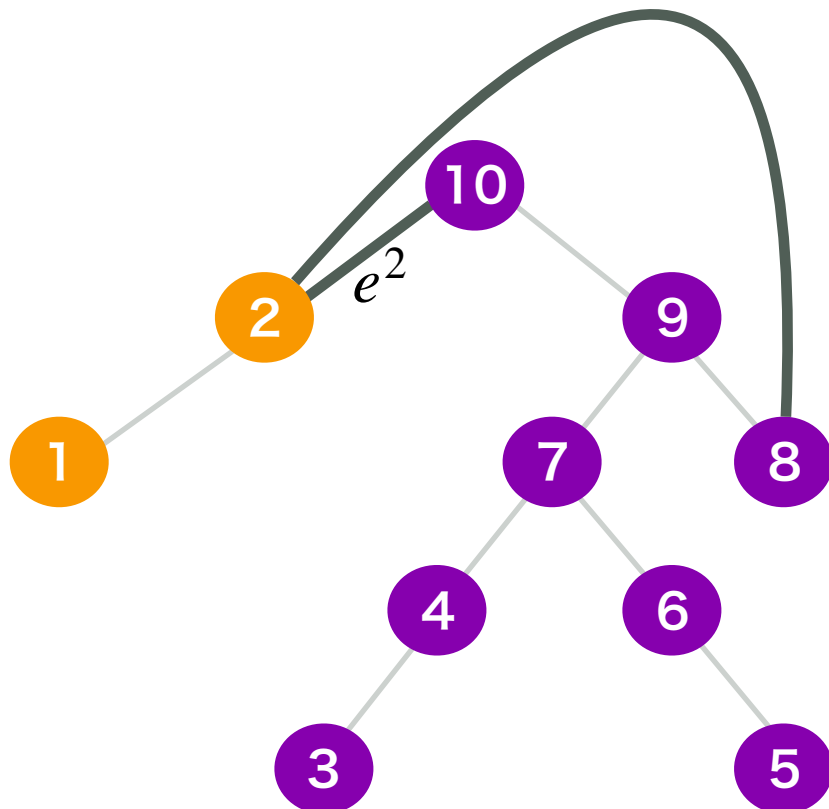
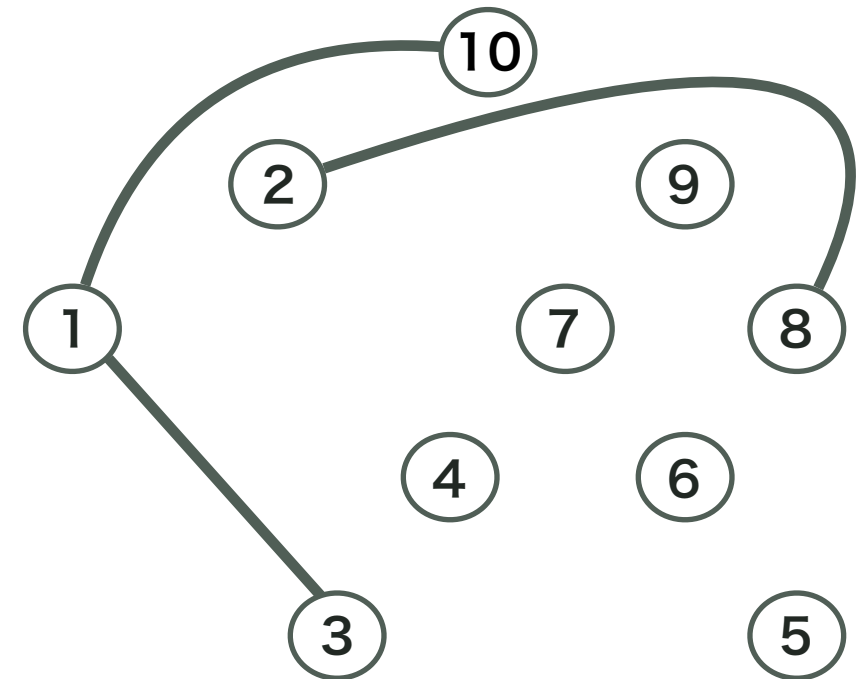
代替辺を順に構築

辺 e^2 に接続する辺を見る



代替辺を順に構築

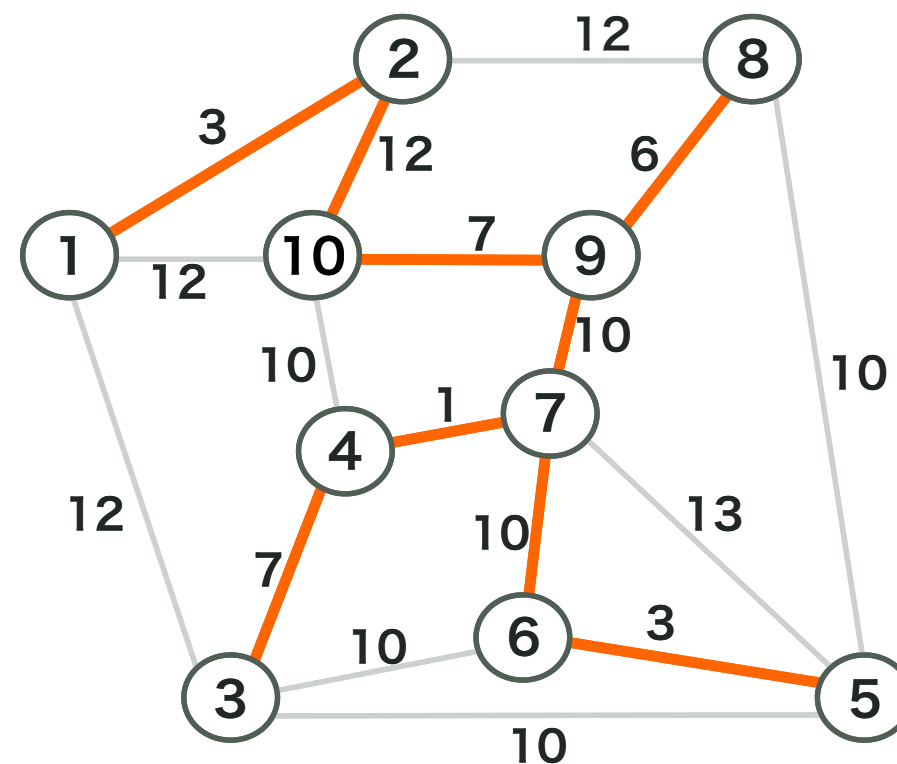
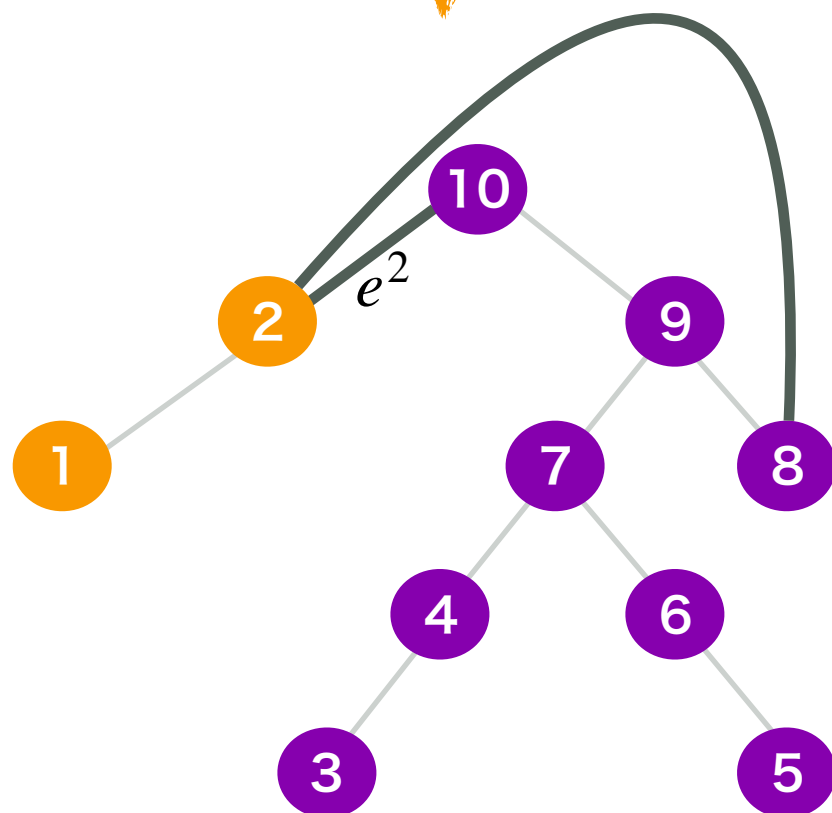
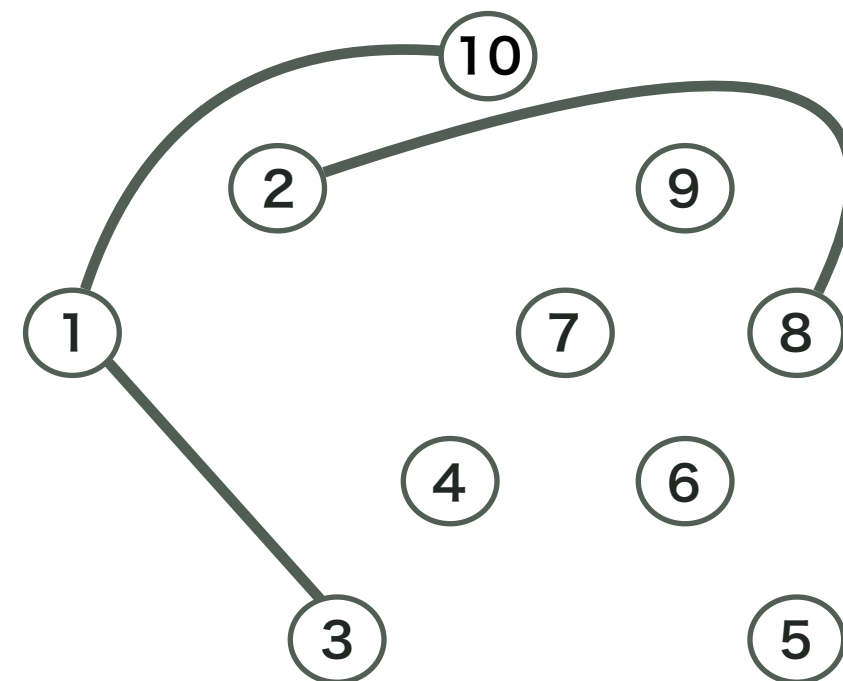
1 つの辺を候補として追加



代替辺を順に構築

find $(12, i', j'), i' \in [1, 2]$

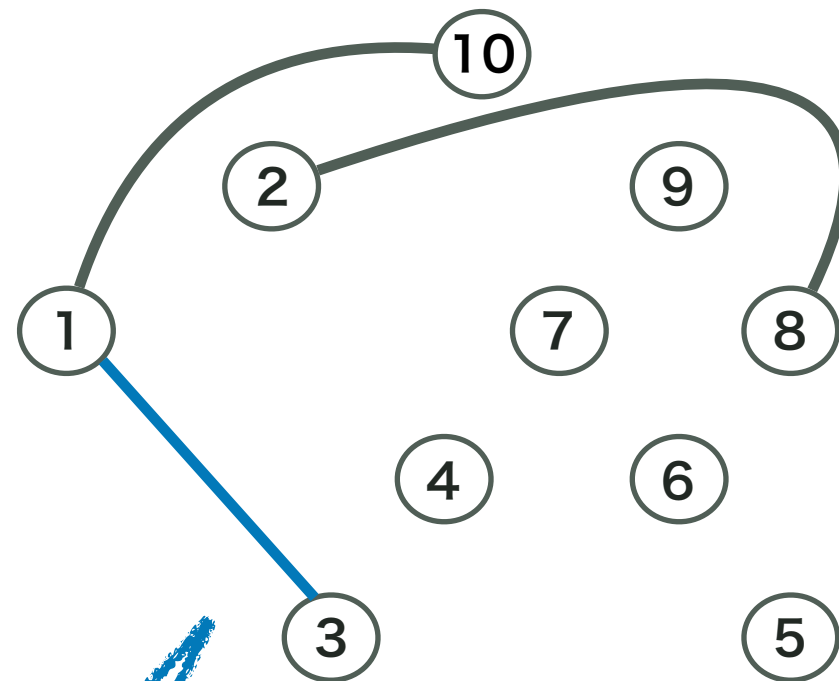
重みが 12 で、**黄色**の頂点から
出ている辺を探す



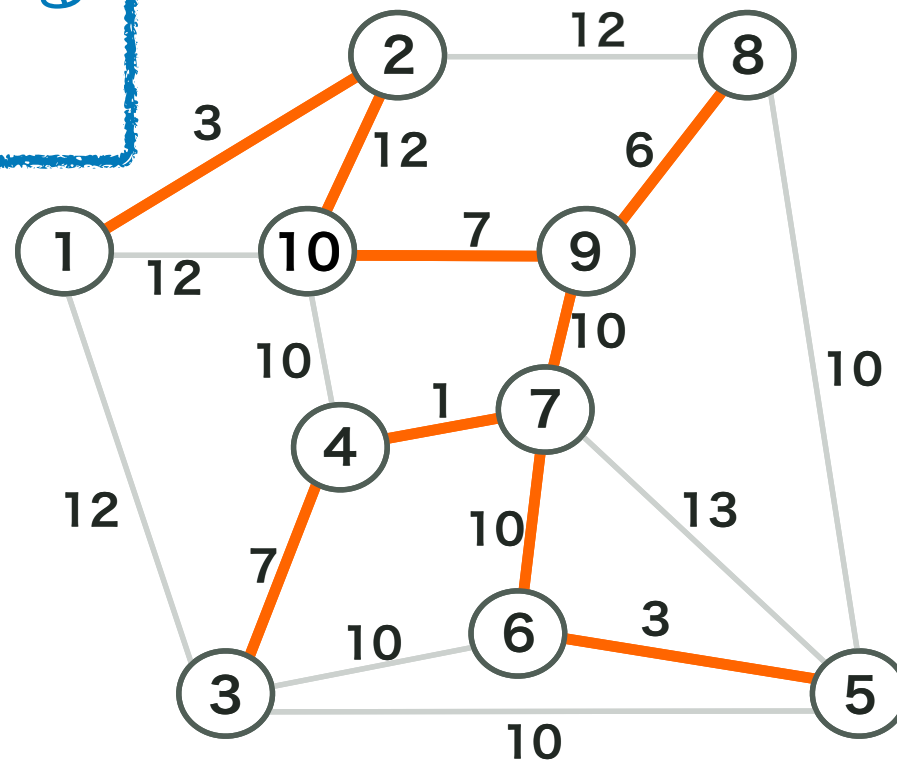
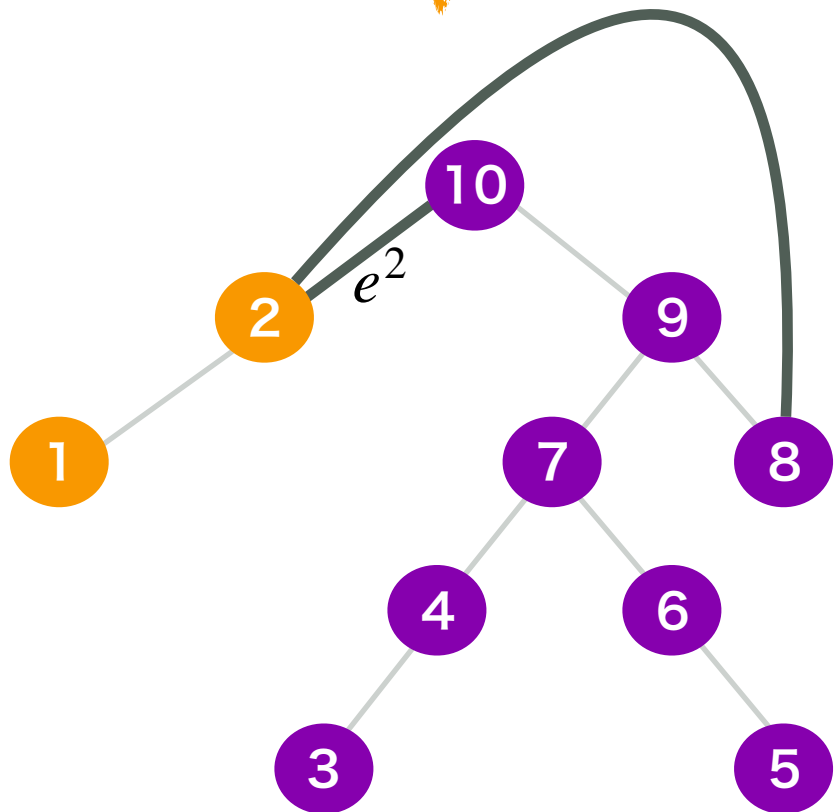
代替辺を順に構築

find $(12, i', j')$, $i' \in [1, 2]$

重みが 12 で, 黄色の頂点から
出ている辺を探す

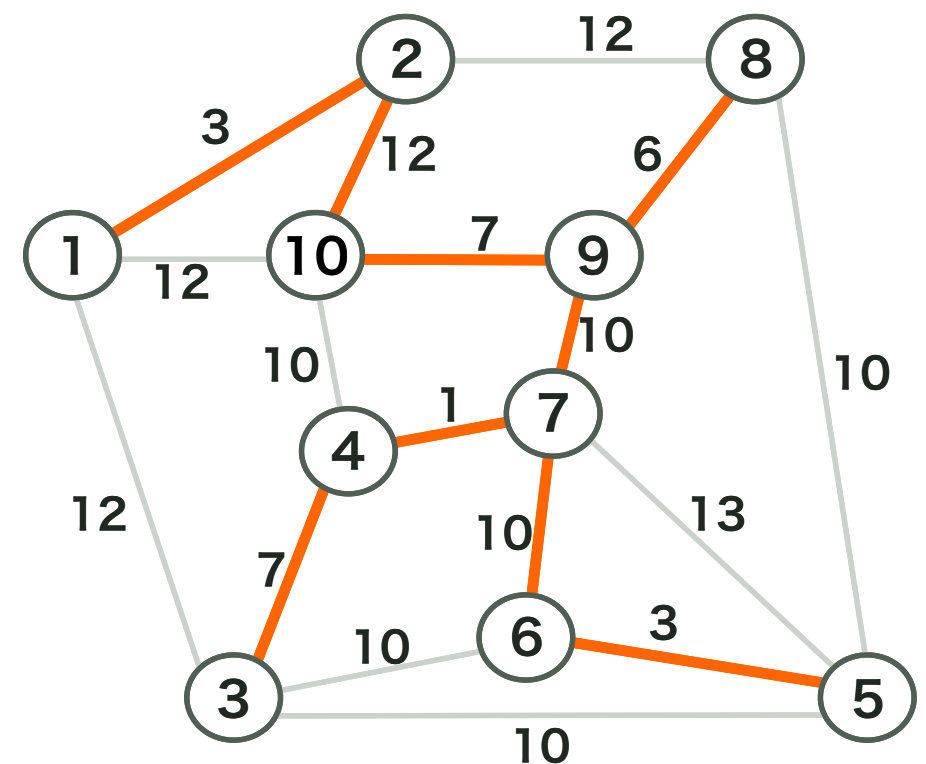
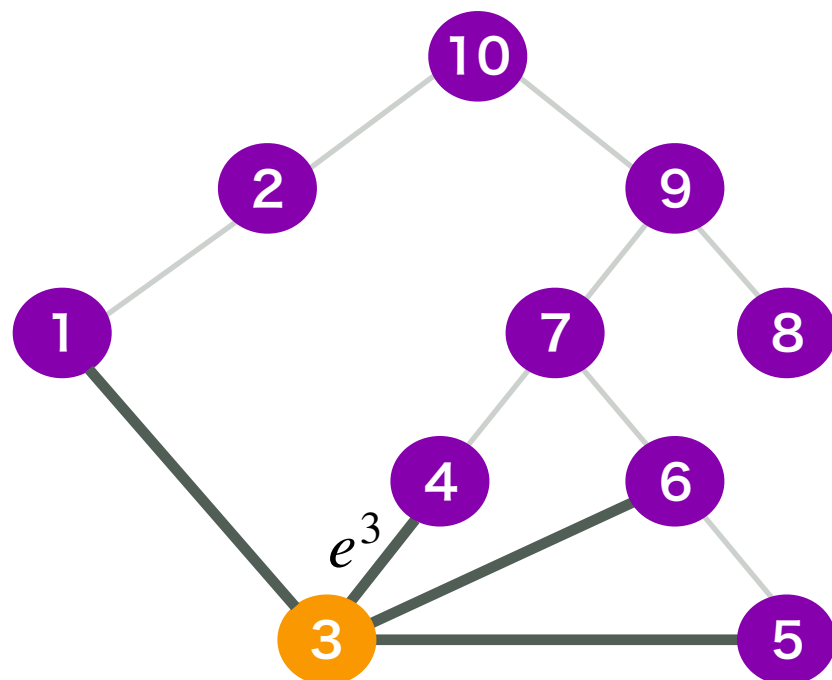
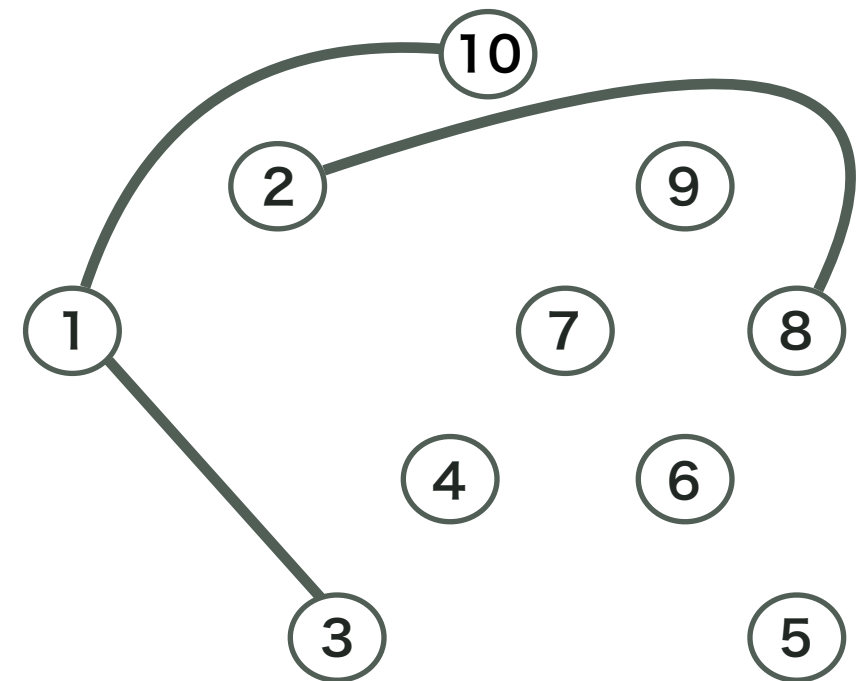


(12,1,3) が見つかる



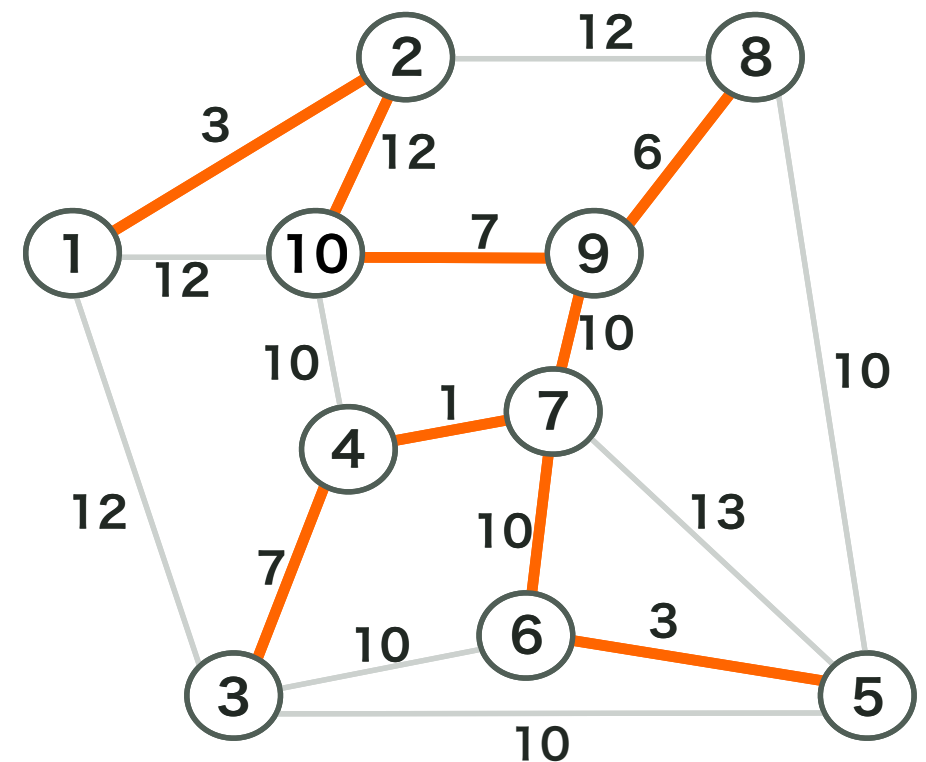
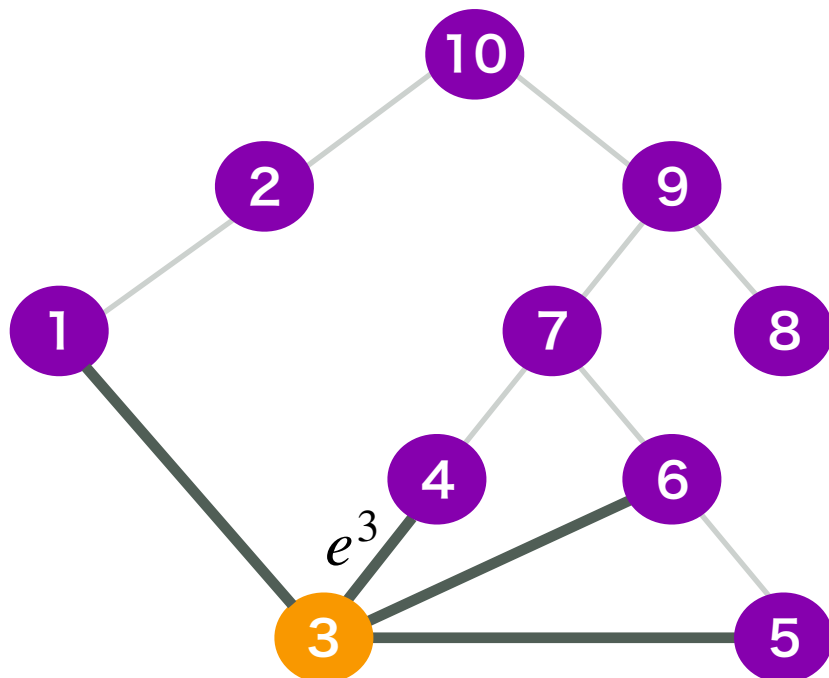
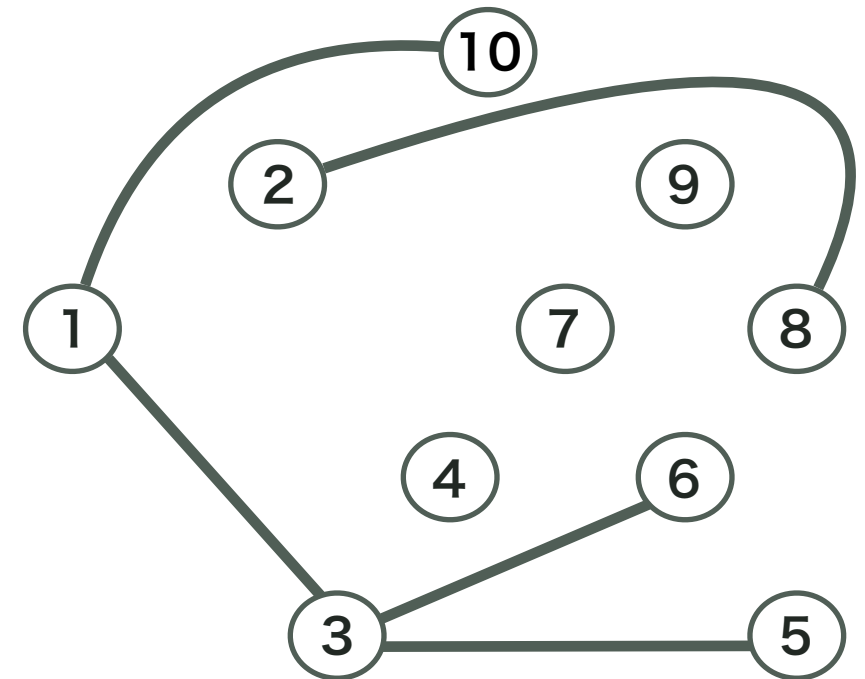
代替辺を順に構築

辺 e^3 に接続する辺を見る



代替辺を順に構築

2つの辺を候補として追加

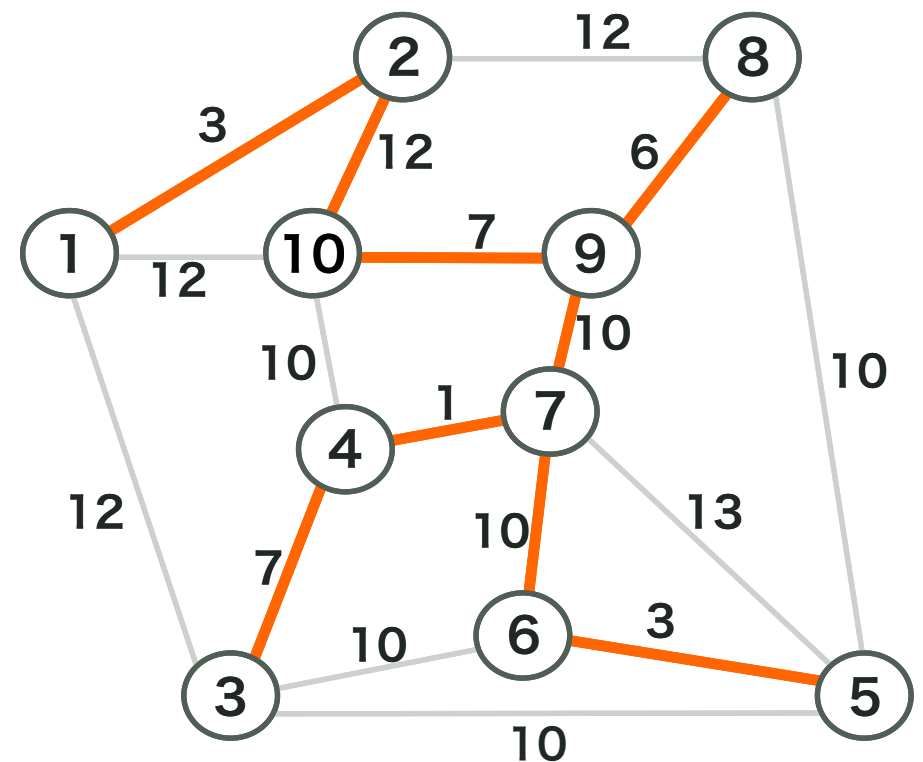
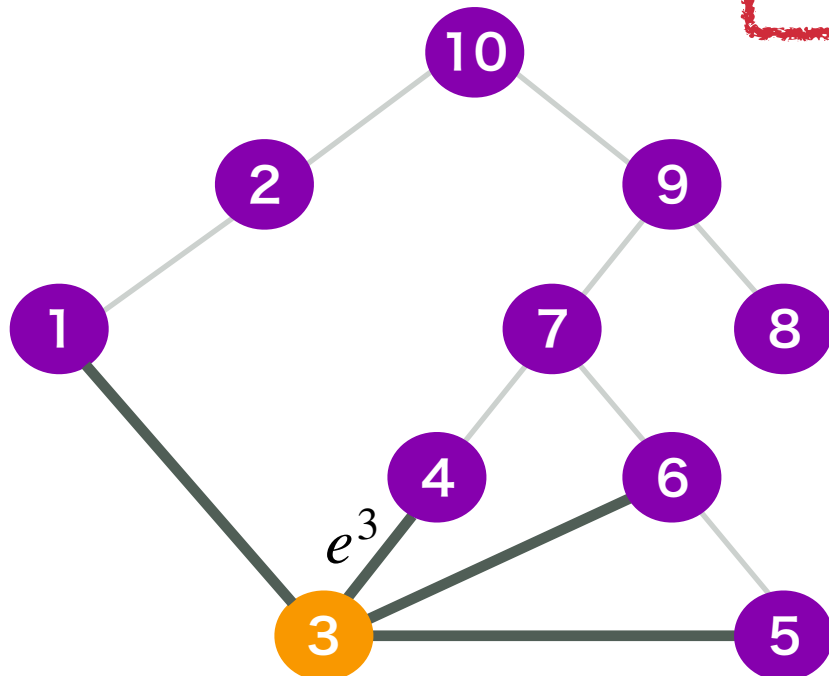
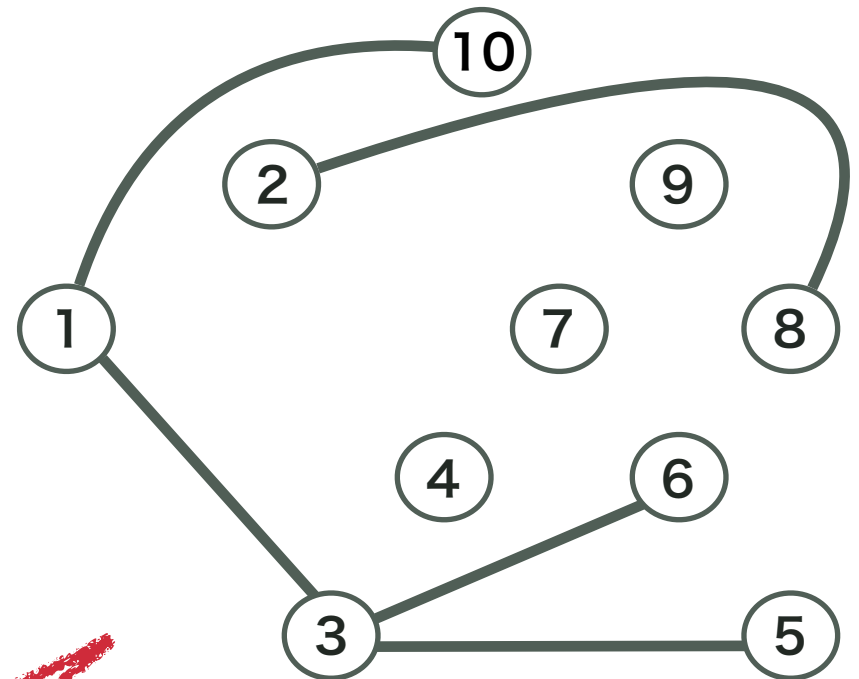


代替辺を順に構築

find $(7, i', j'), i' \in [3, 3]$

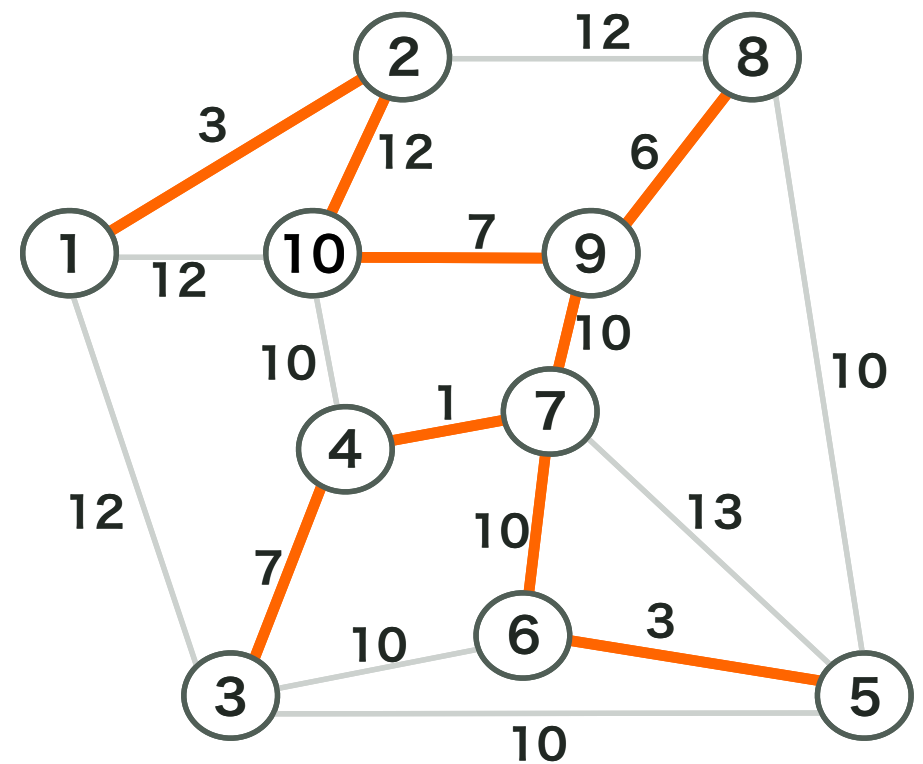
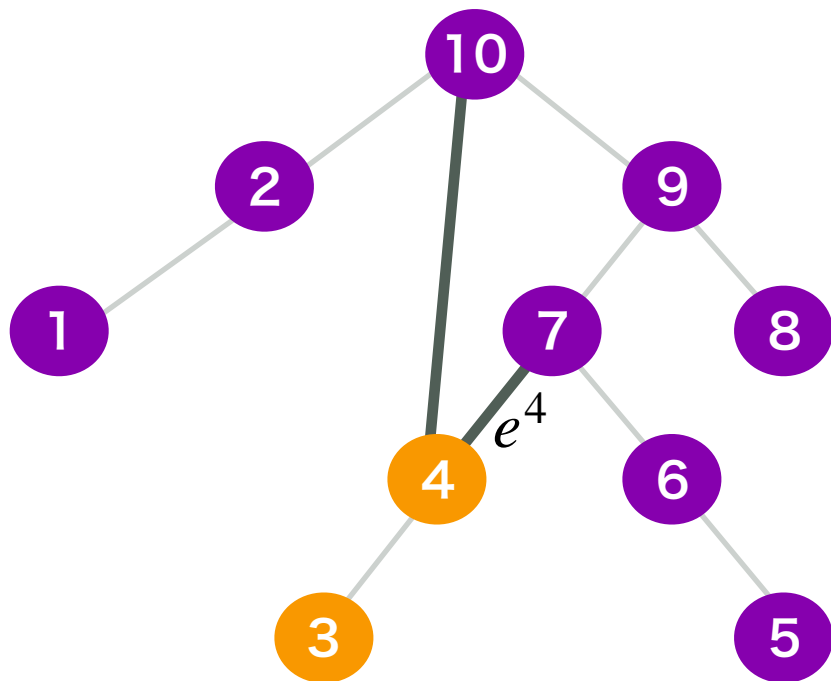
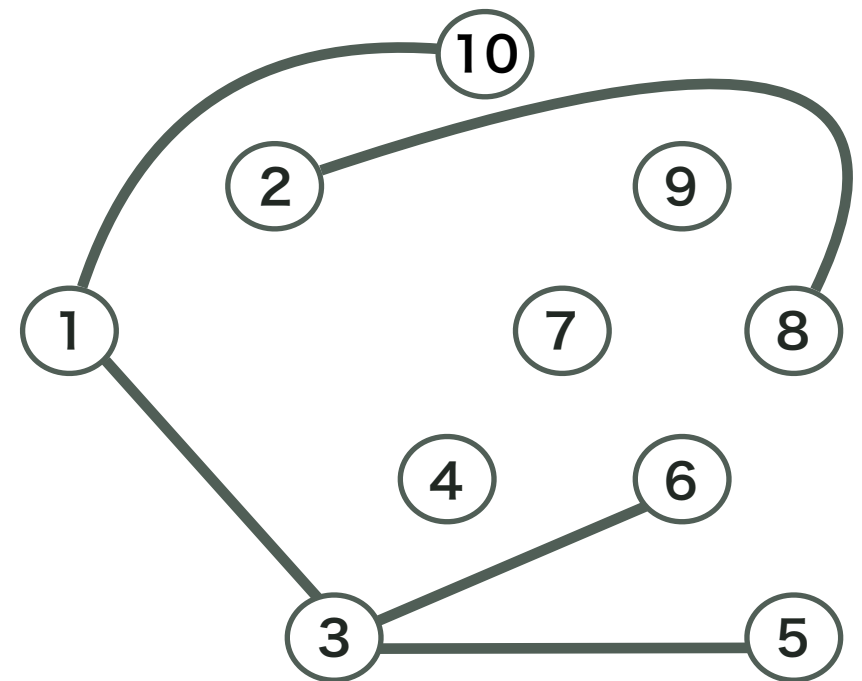
重みが 3 で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

が, 見つからず...



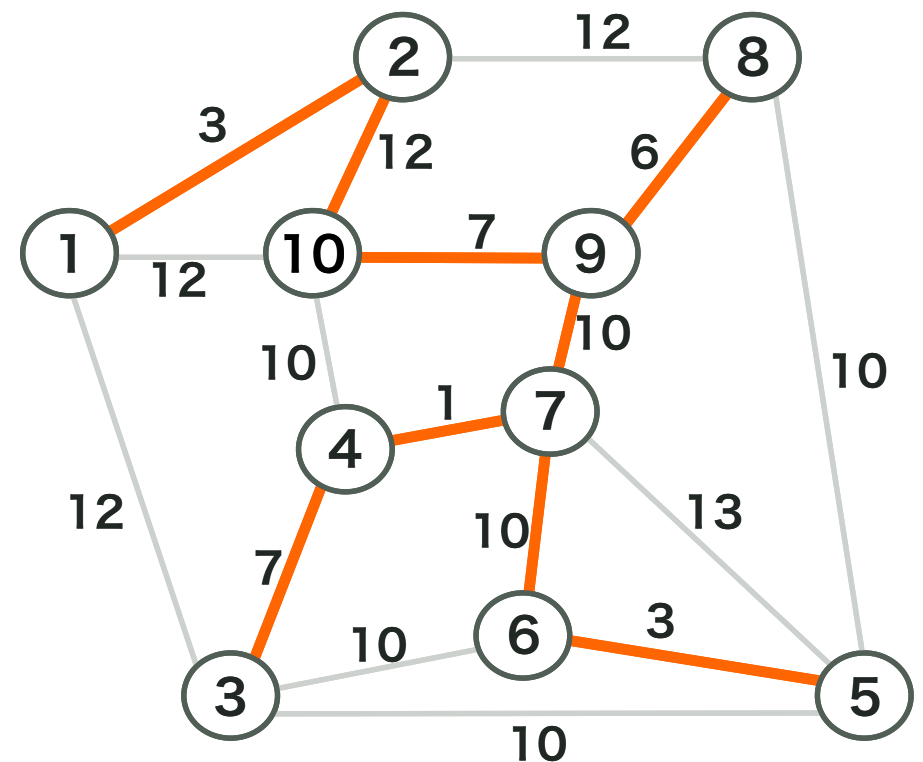
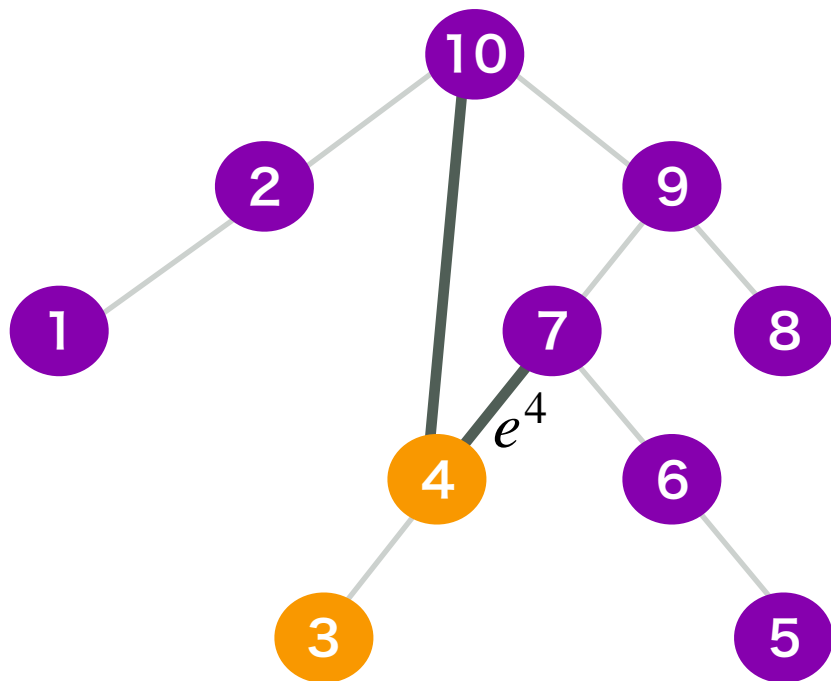
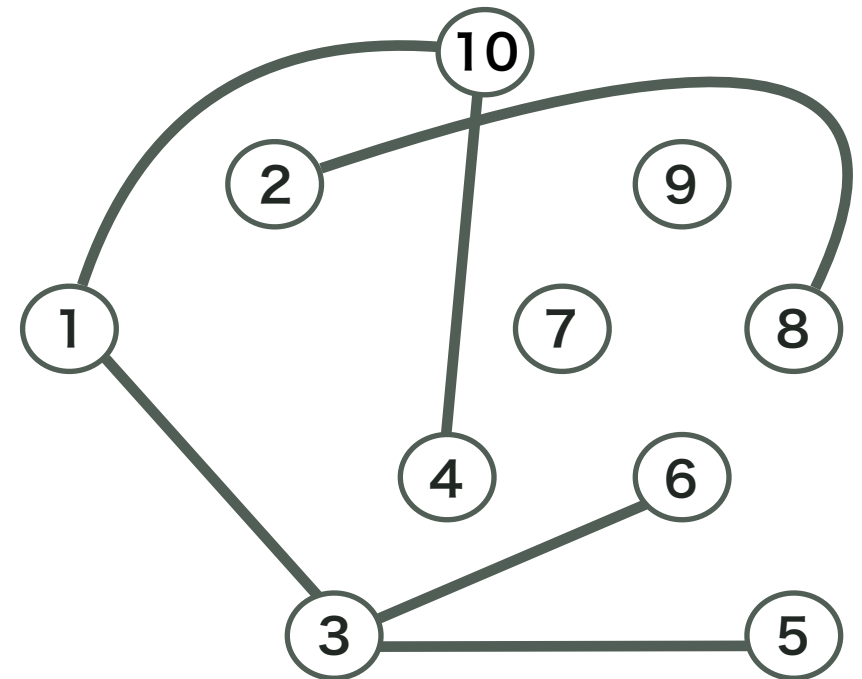
代替辺を順に構築

辺 e^4 に接続する辺を見る



代替辺を順に構築

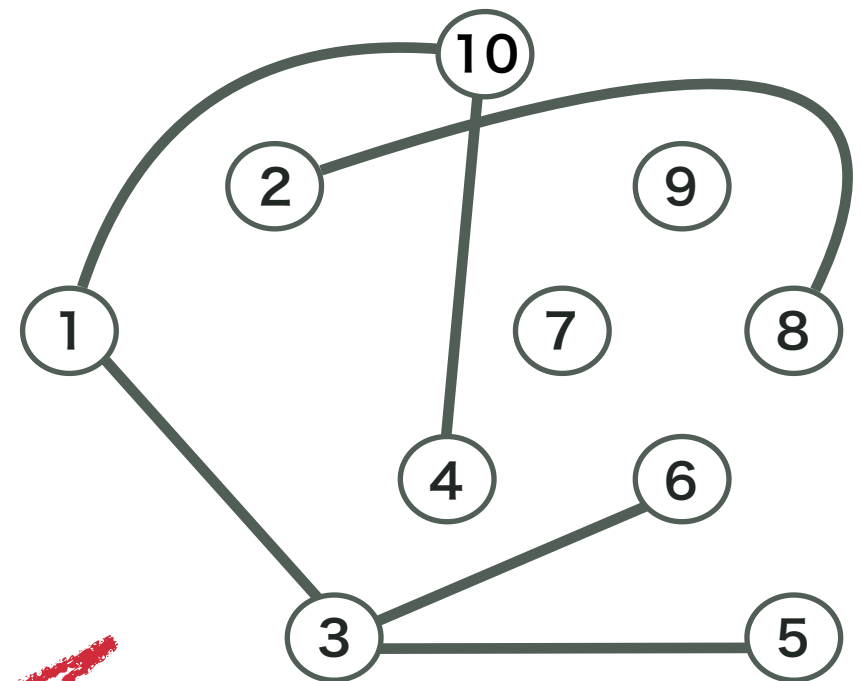
1 つの辺を候補として追加



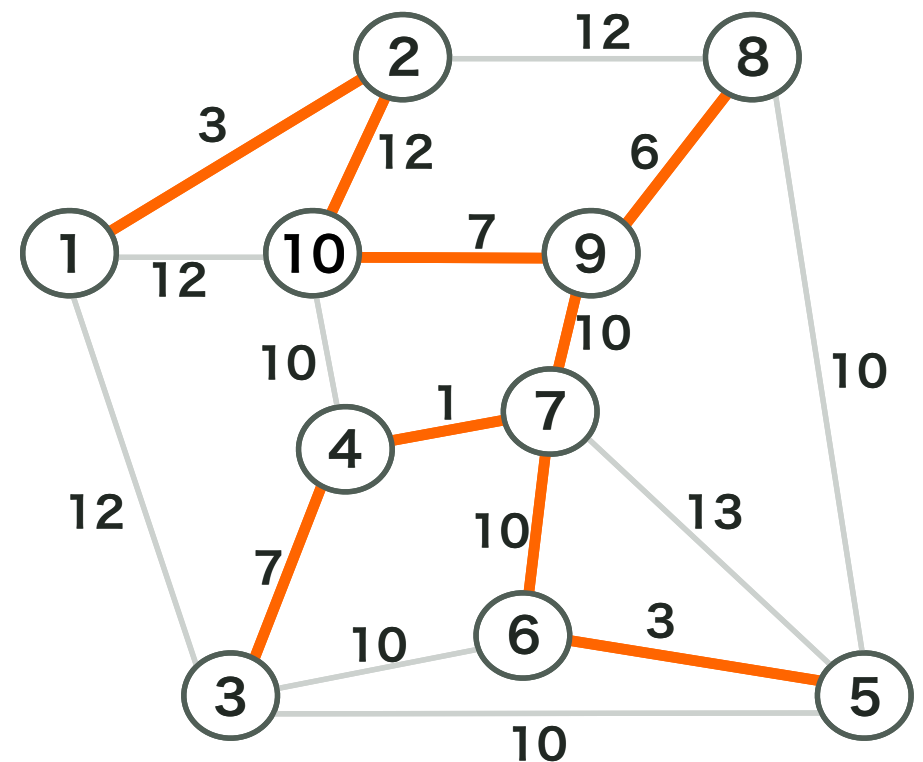
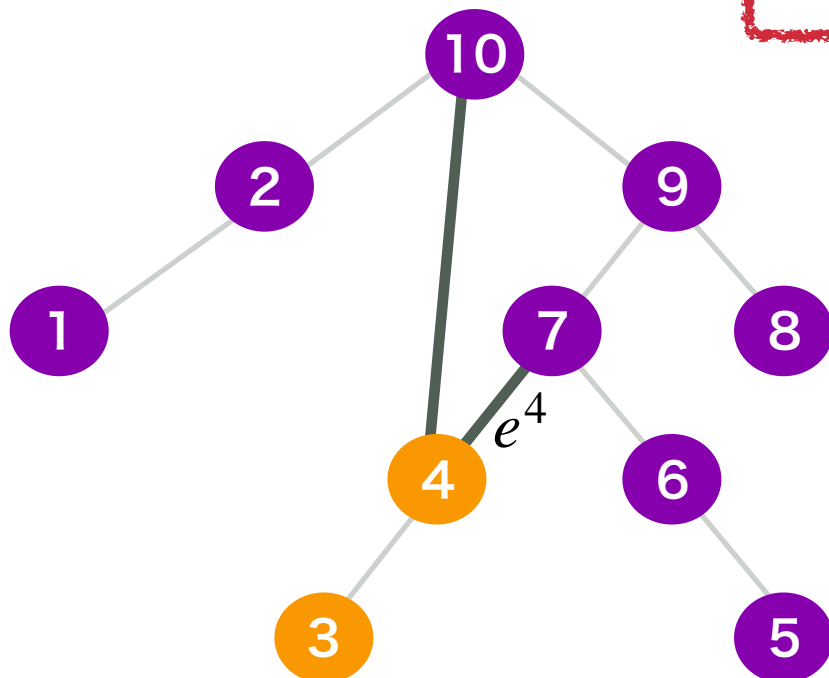
代替辺を順に構築

find $(1, i', j')$, $i' \in [3, 4]$

重みが 1 で、黄色の頂点から
出ている辺を探す



が、見つからず...

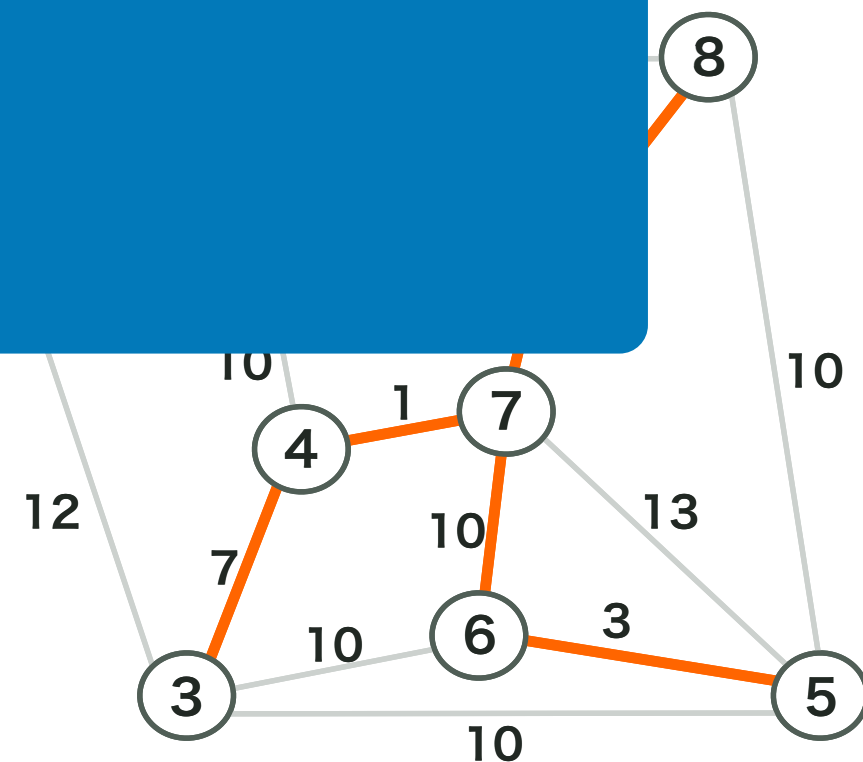
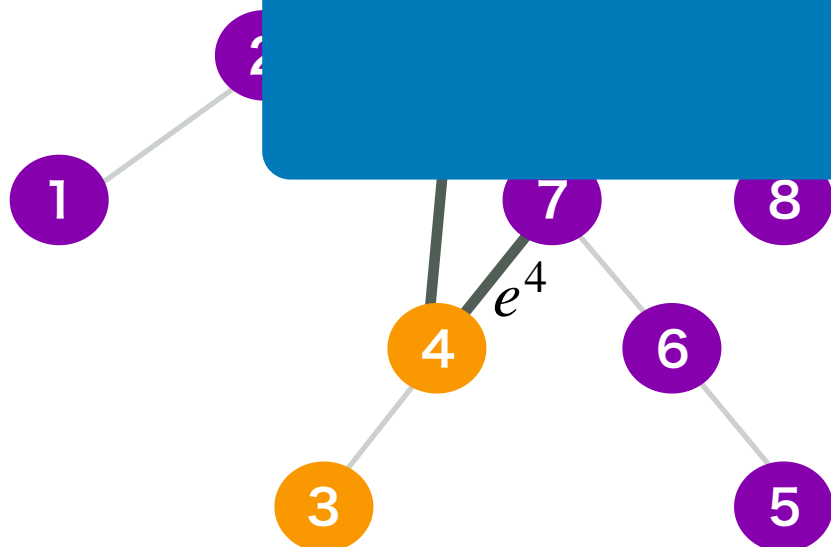
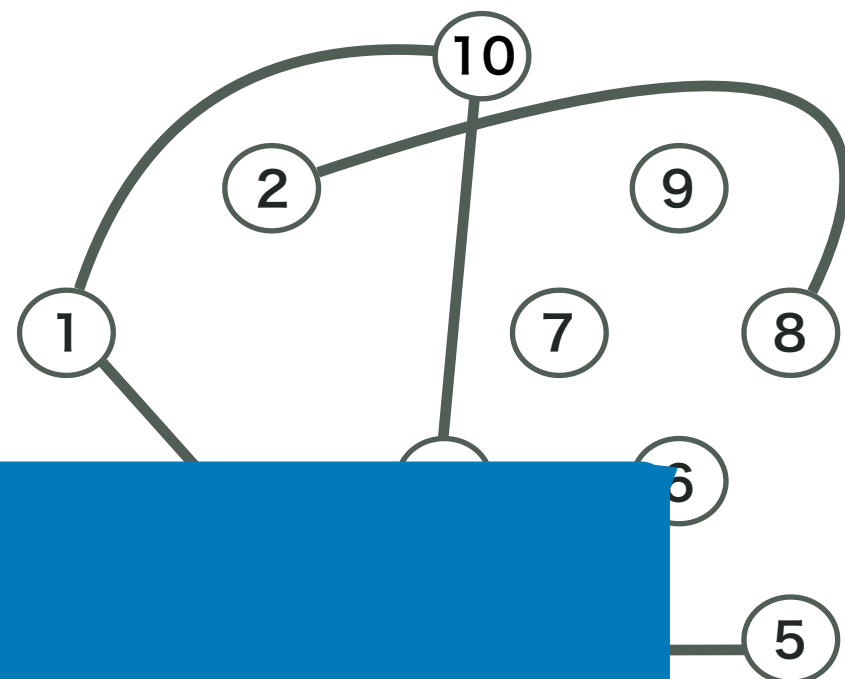


代替辺を順に構築

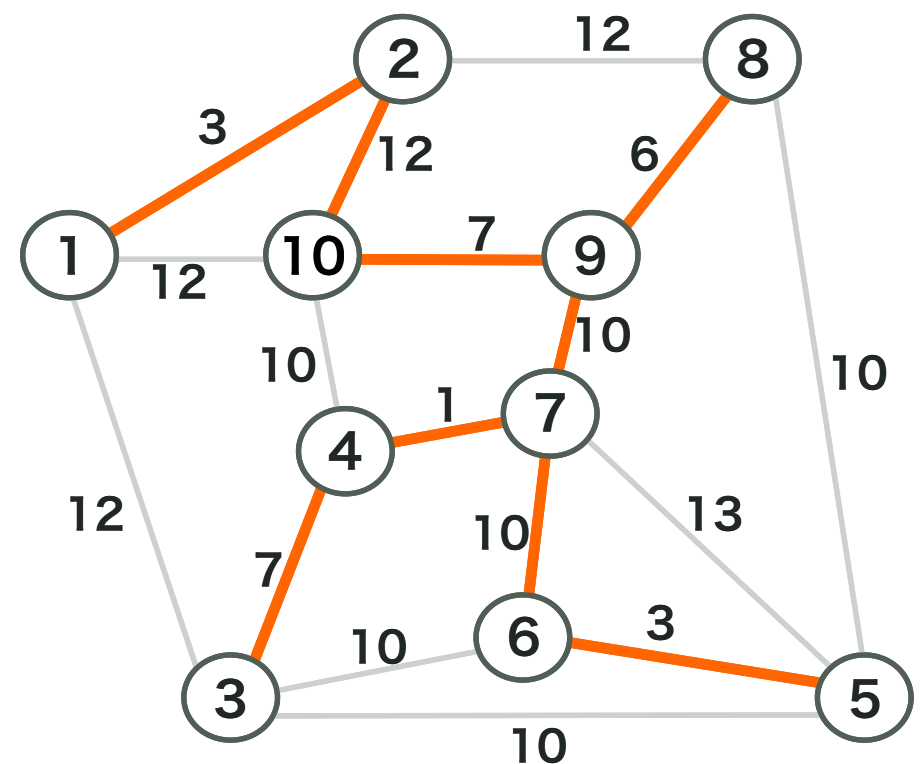
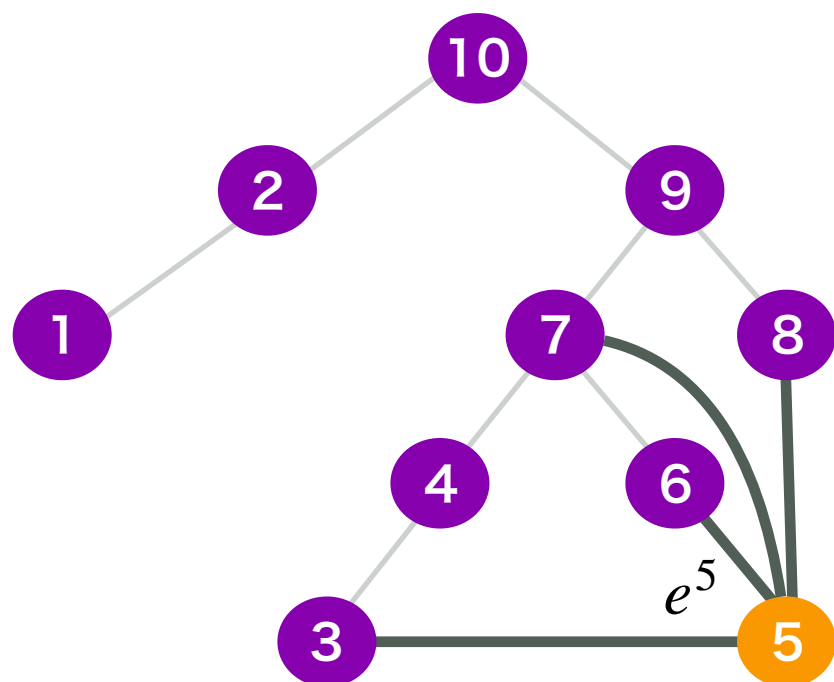
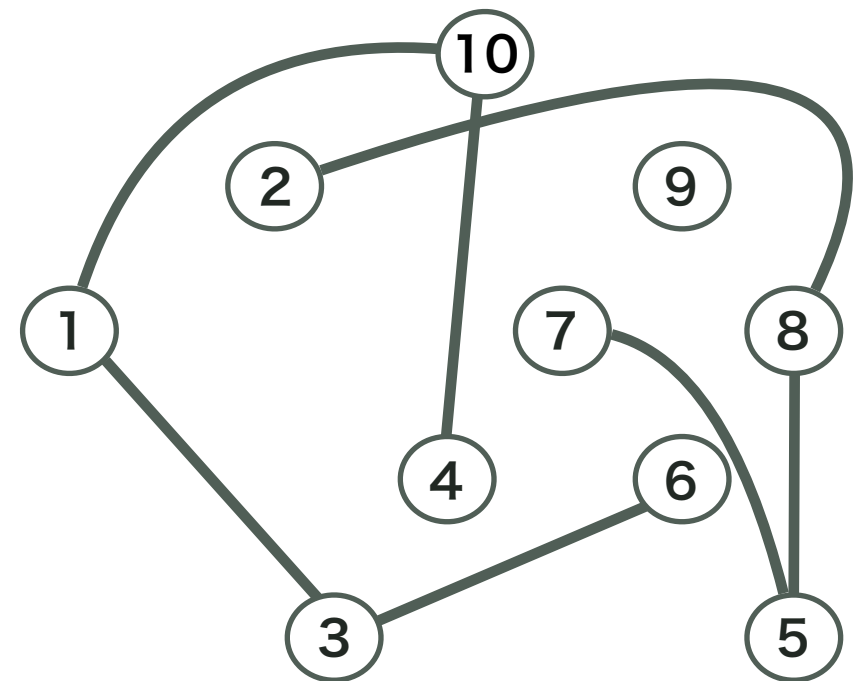
find $(1, i', j')$, $i' \in [3, 4]$

重みが 1 で, **黄色**の頂点から
出

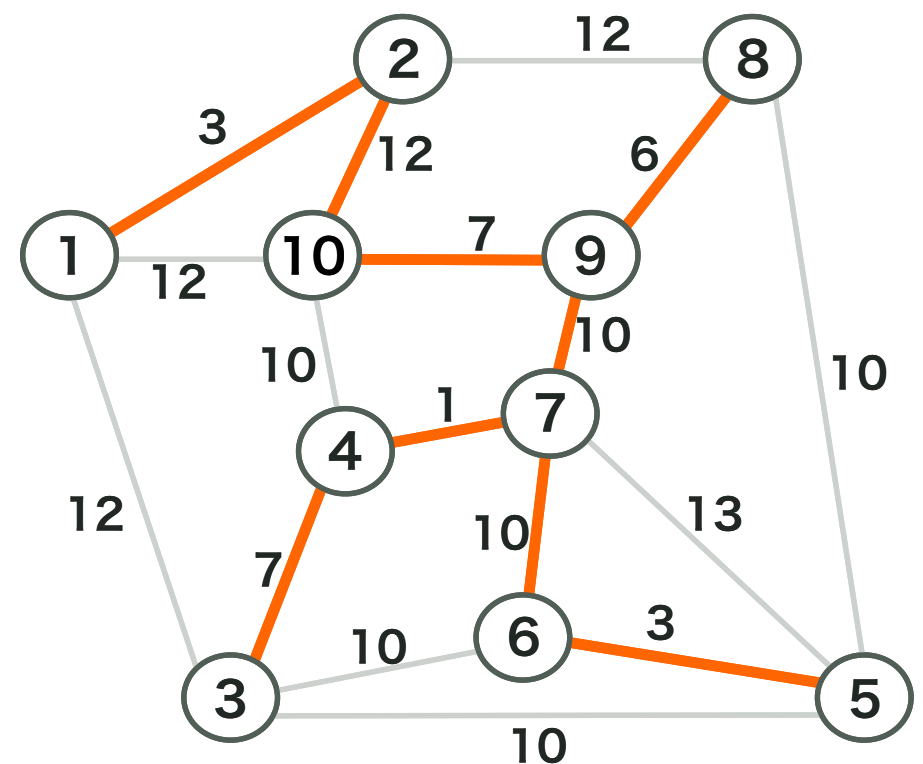
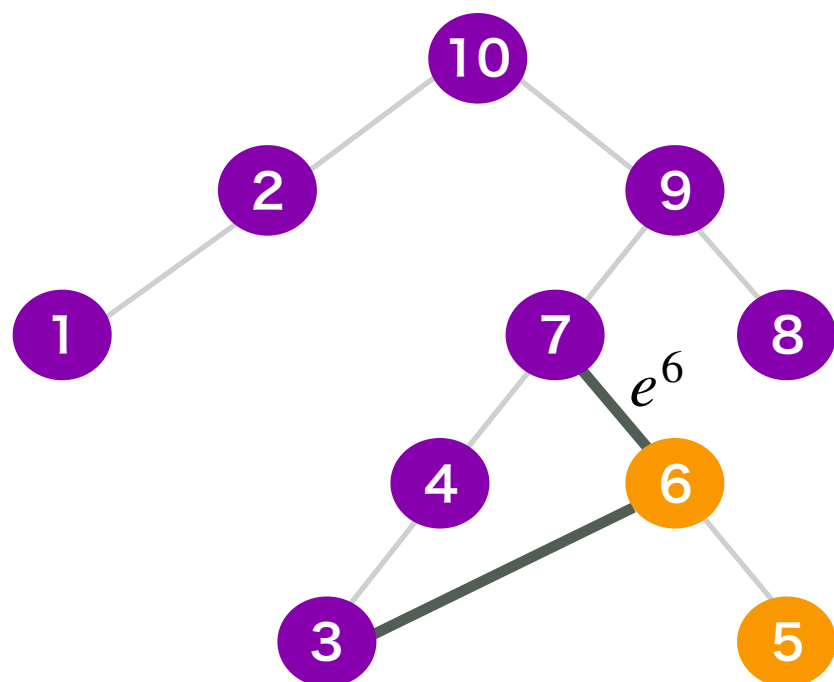
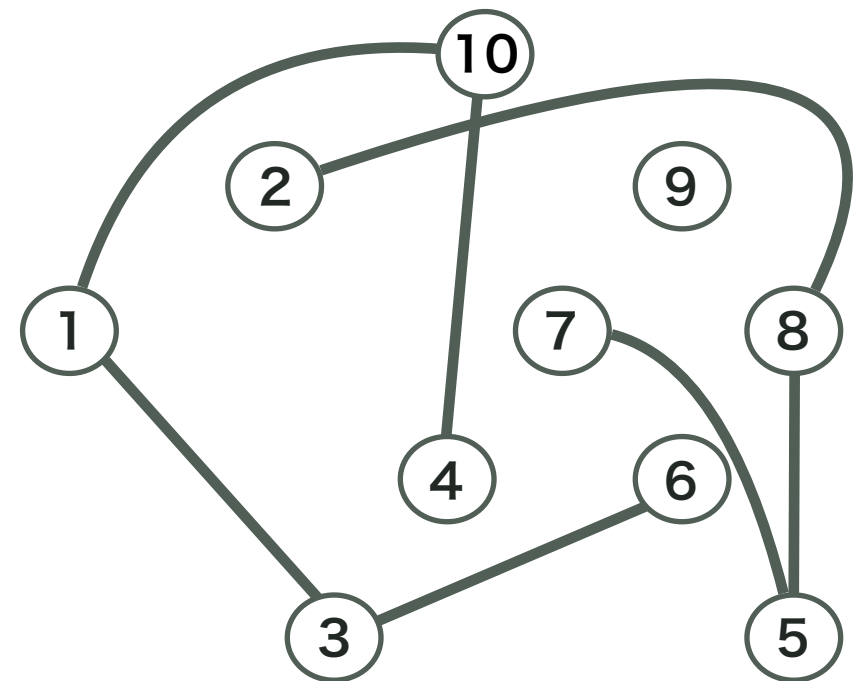
省略



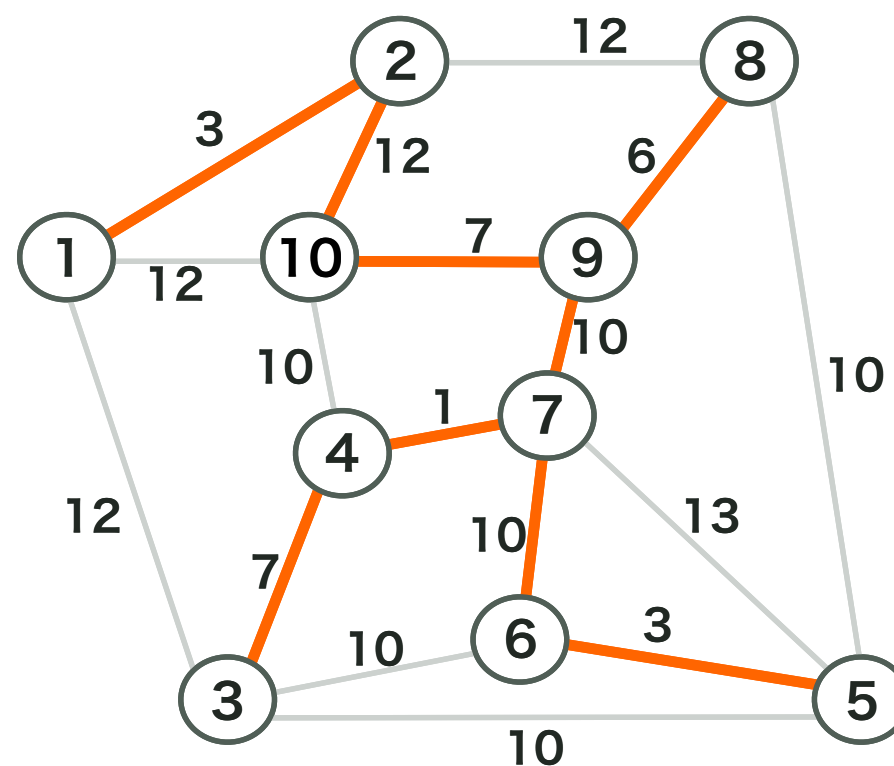
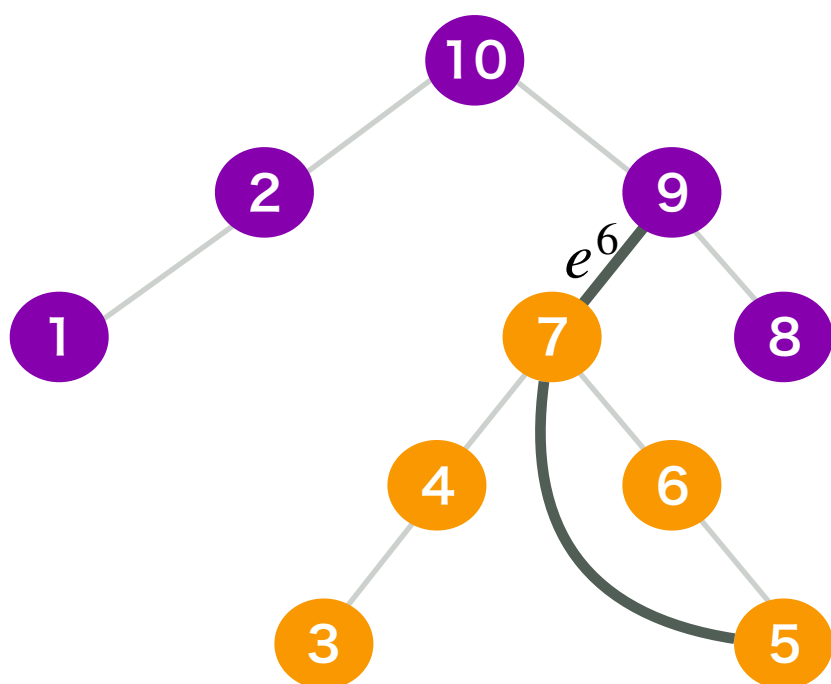
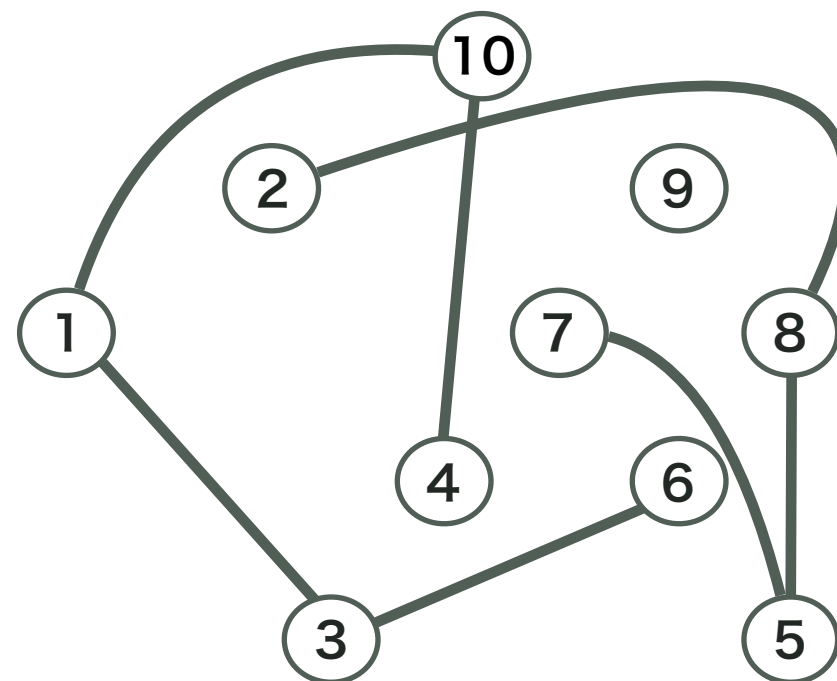
代替辺を順に構築



代替辺を順に構築

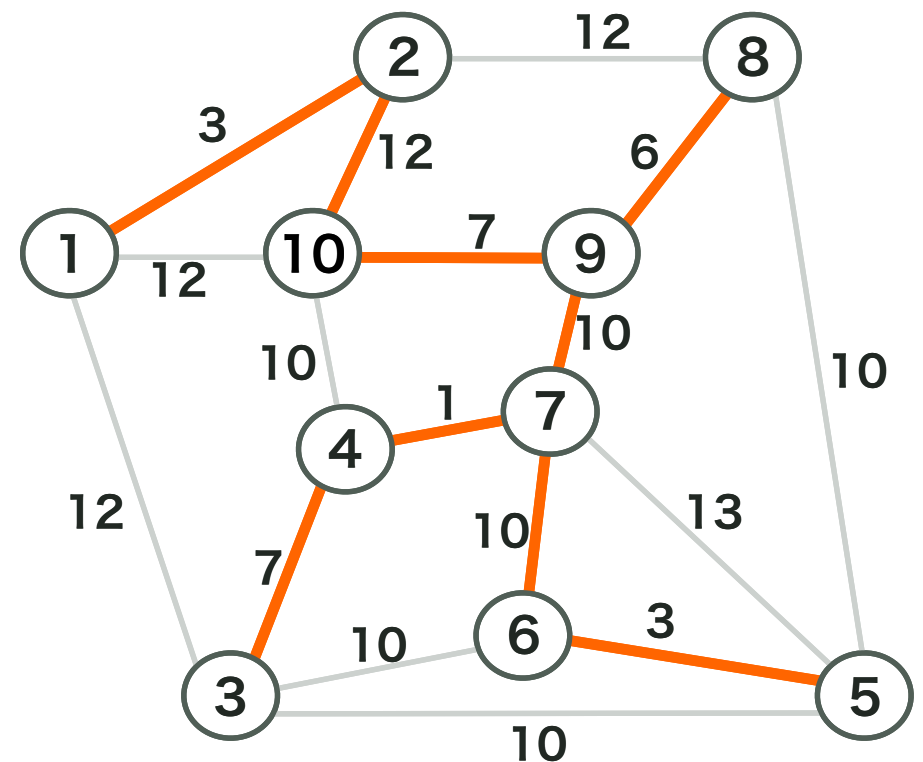
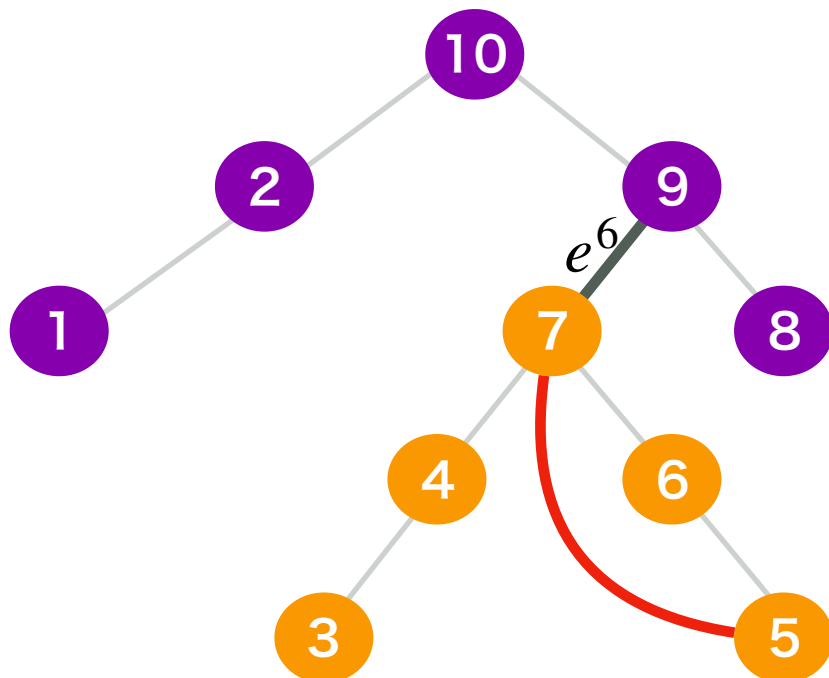
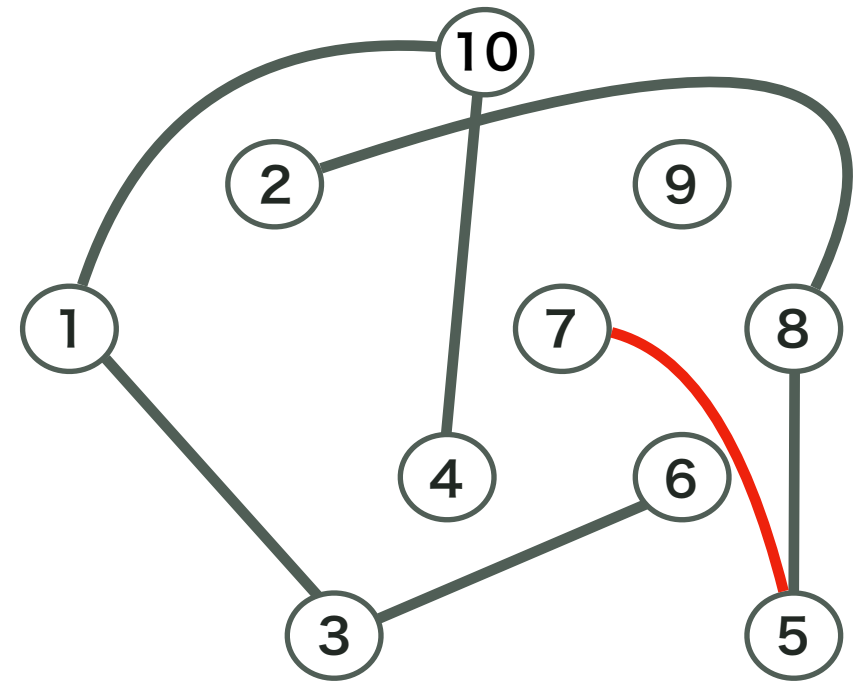


代替辺を順に構築

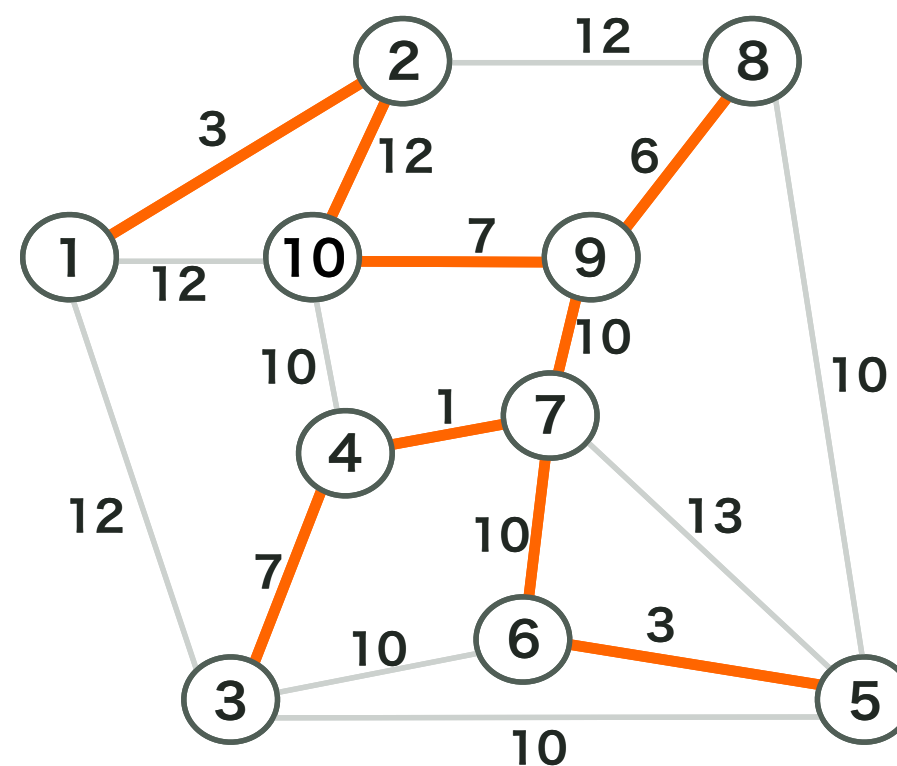
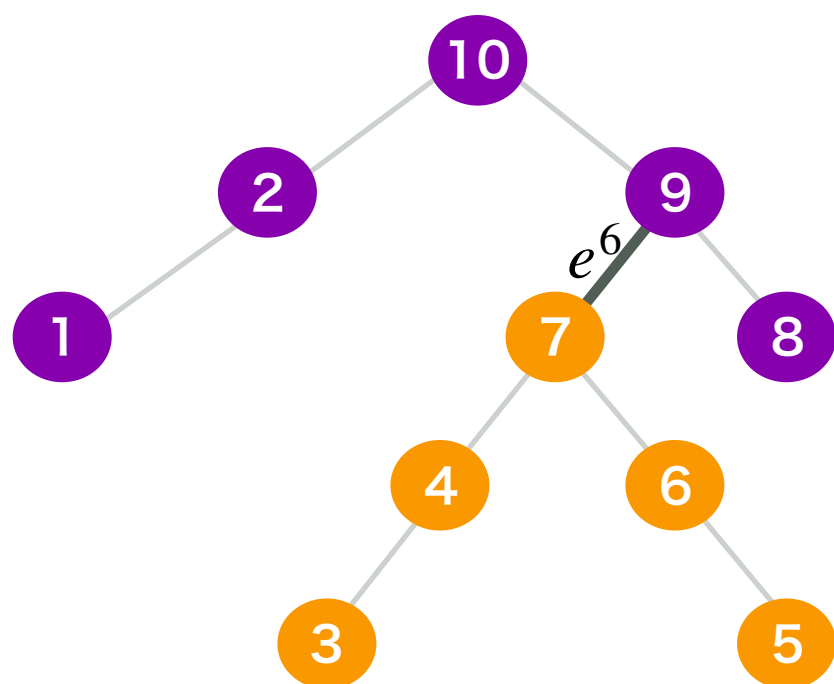
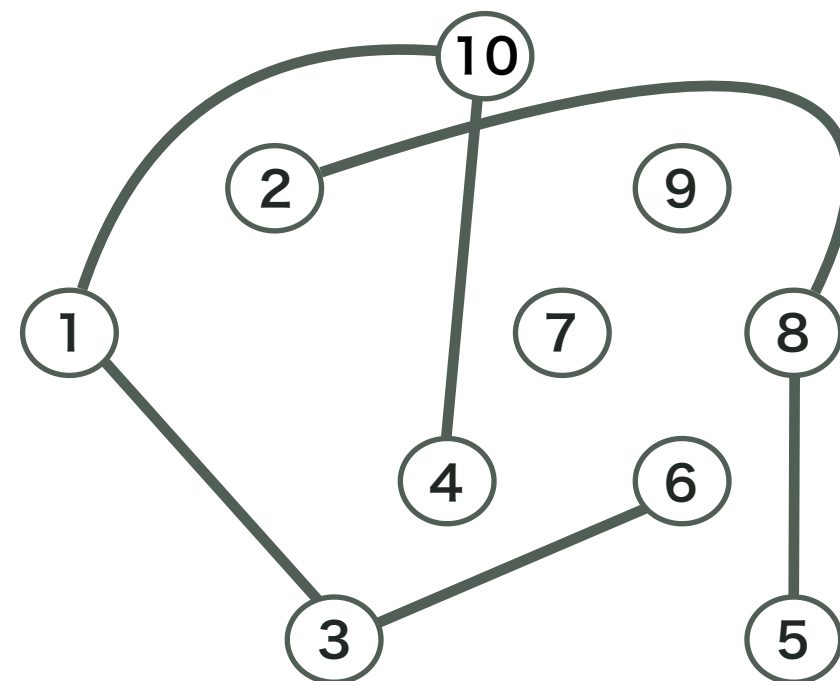


代替辺を順に構築

この辺は
代替辺の候補から削除される



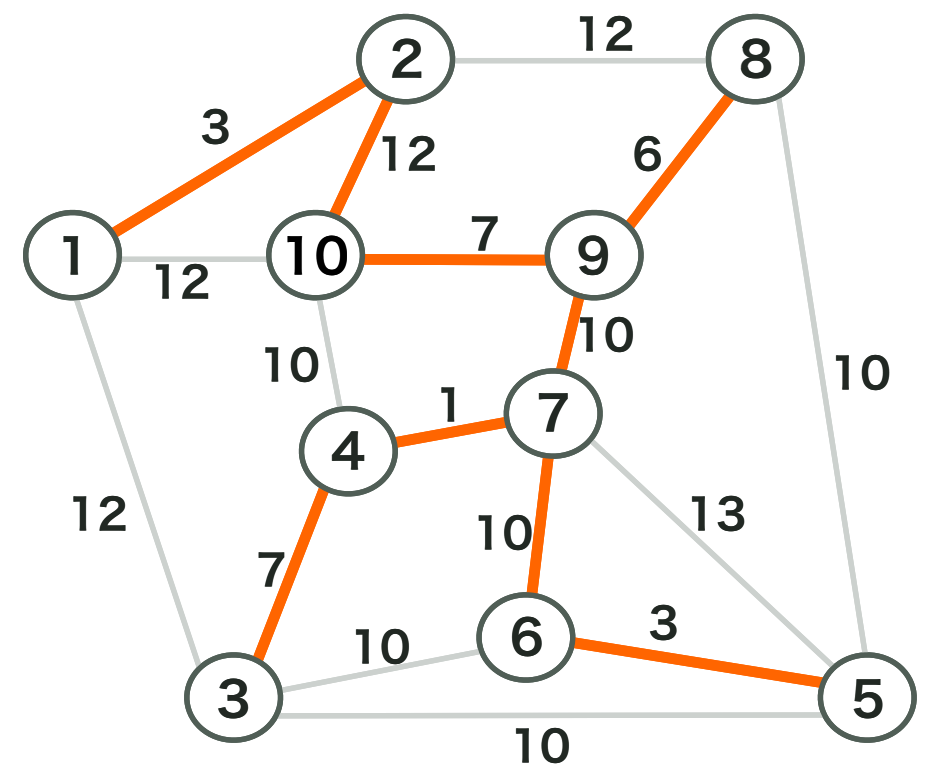
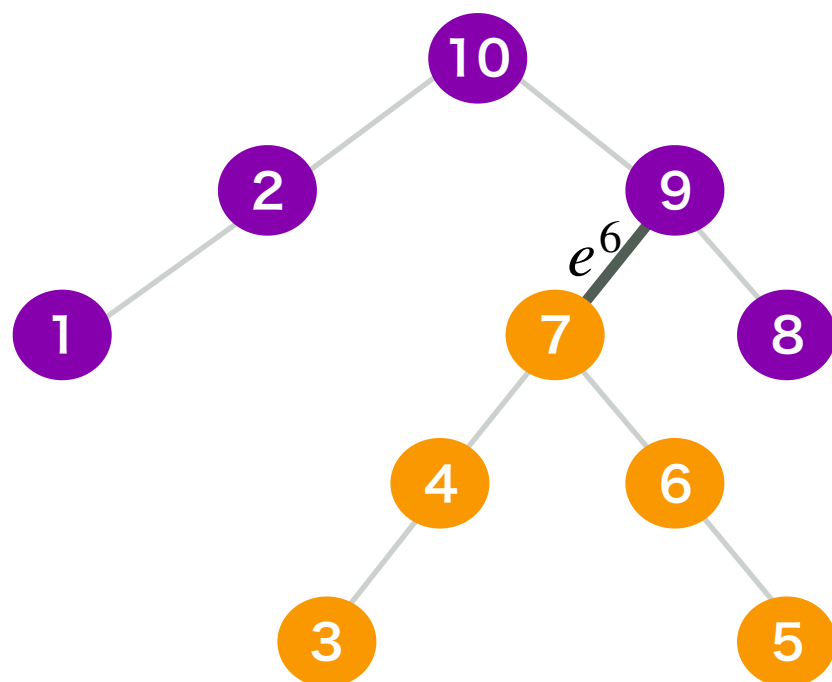
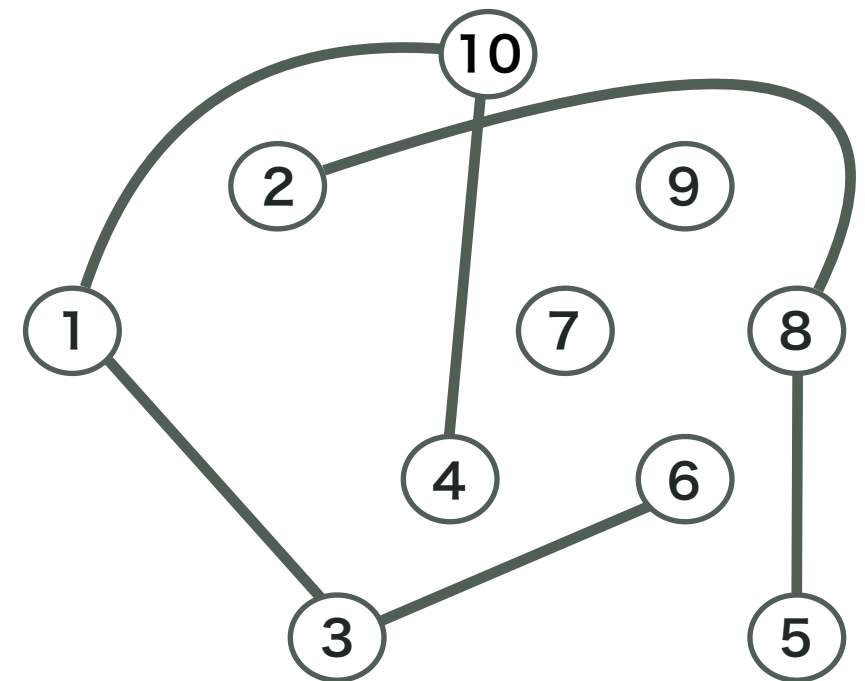
代替辺を順に構築



代替辺を順に構築

find $(10, i', j')$, $i' \in [3, 7]$

重みが3で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

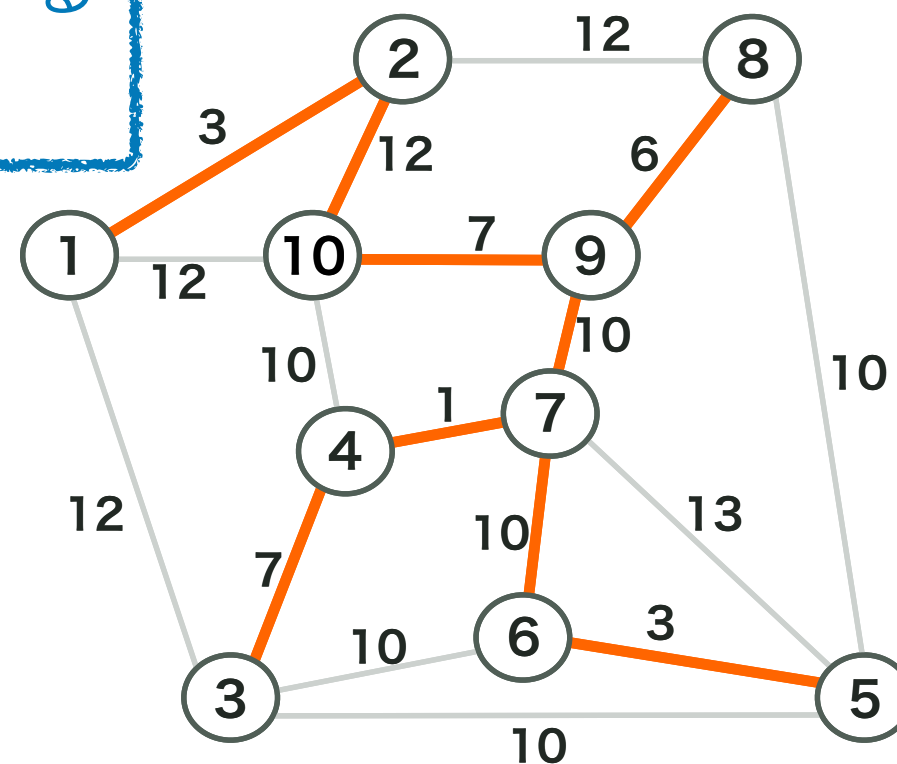
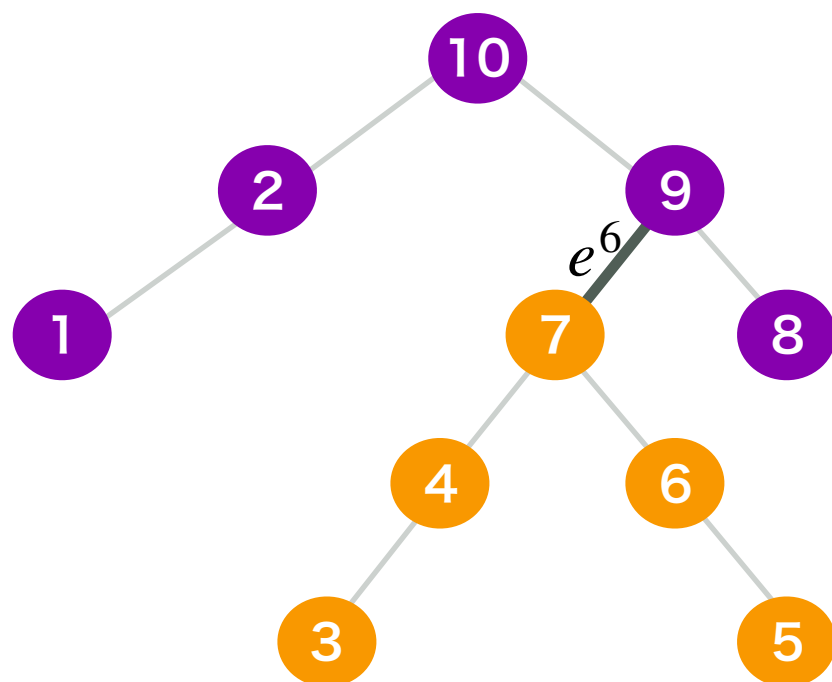
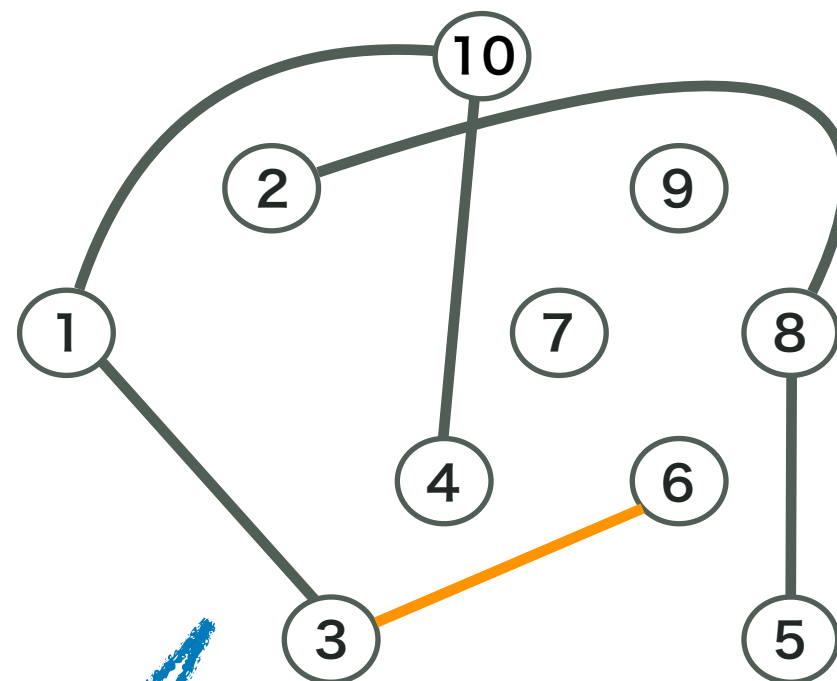


代替辺を順に構築

find $(10, i', j')$, $i' \in [3, 7]$

重みが 3 で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

$(10, 3, 6)$ が見つかる

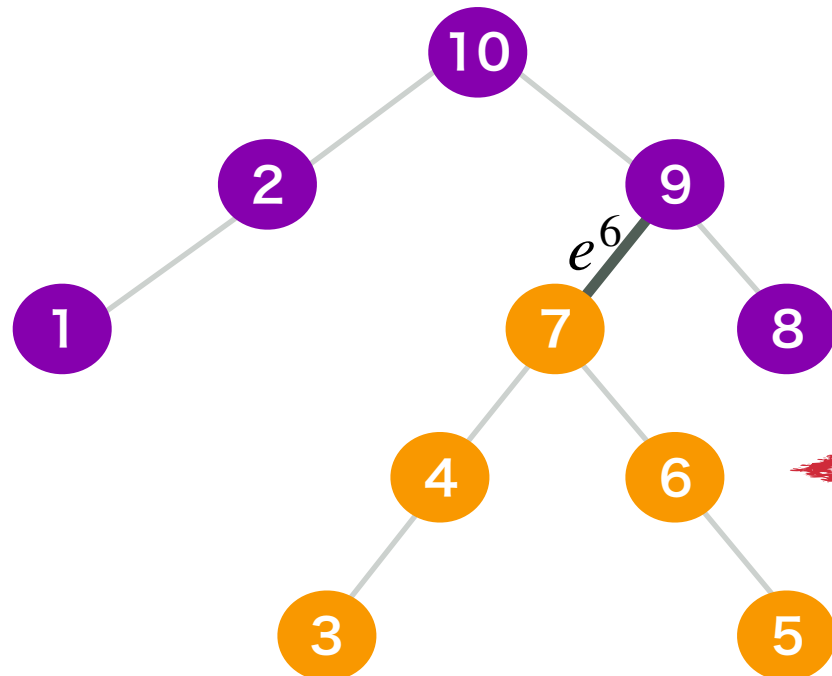
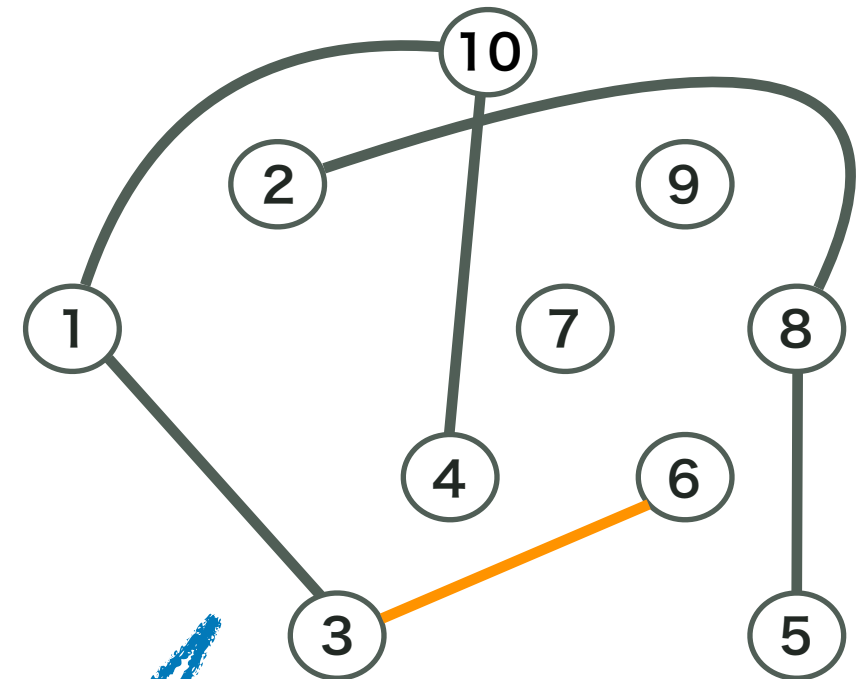


代替辺を順に構築

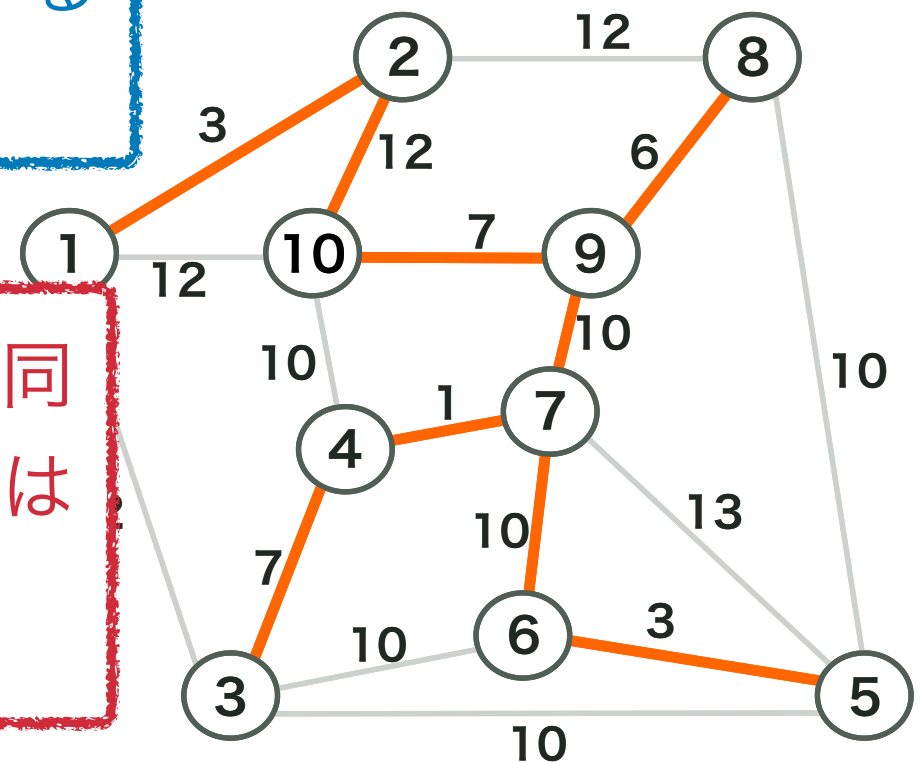
find $(10, i', j'), i' \in [3, 7]$

重みが3で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す

$(10, 3, 6)$ が見つかる



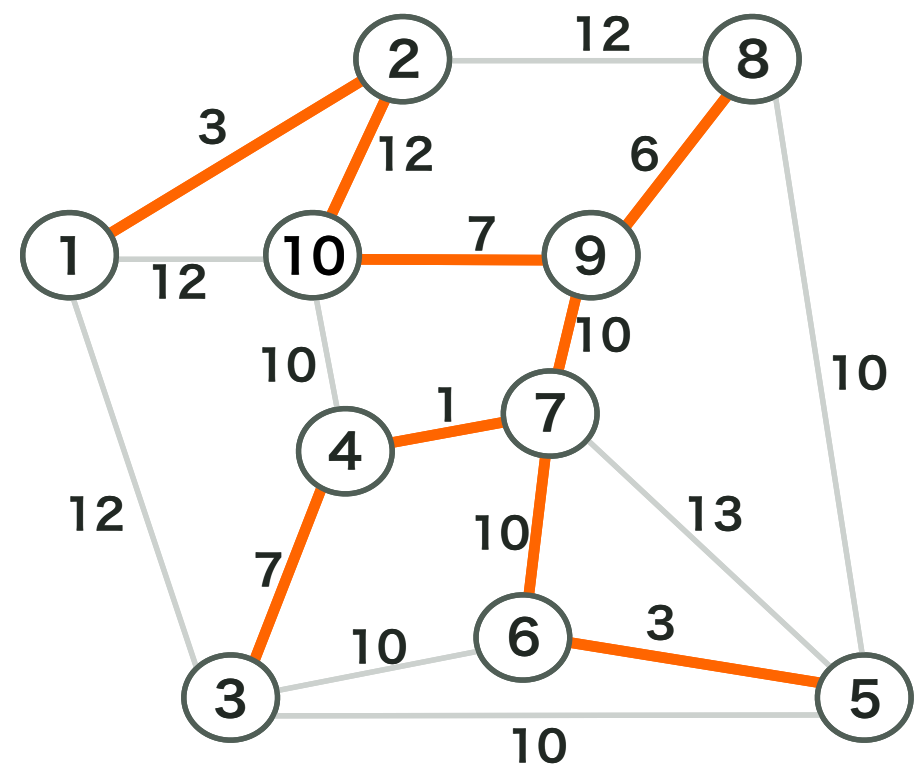
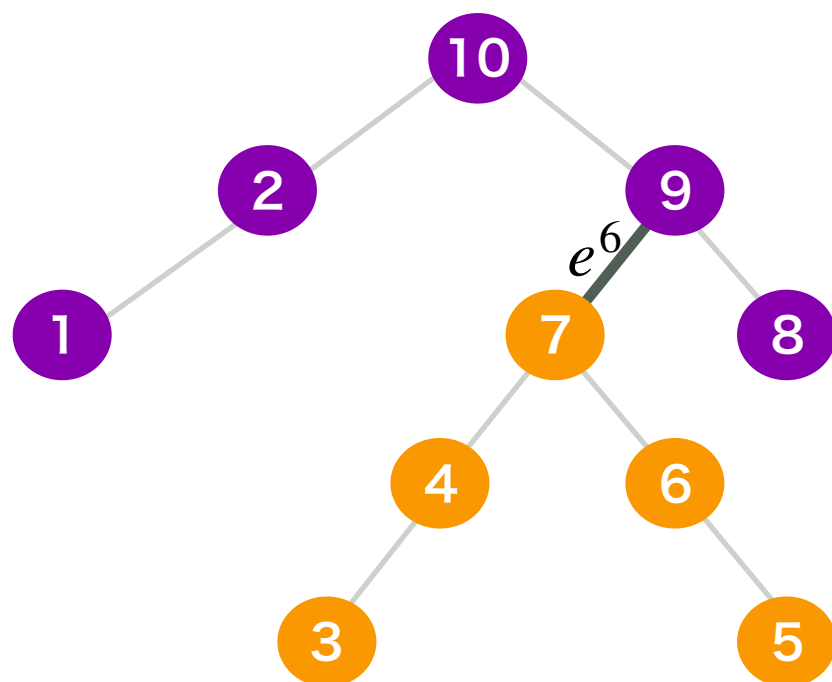
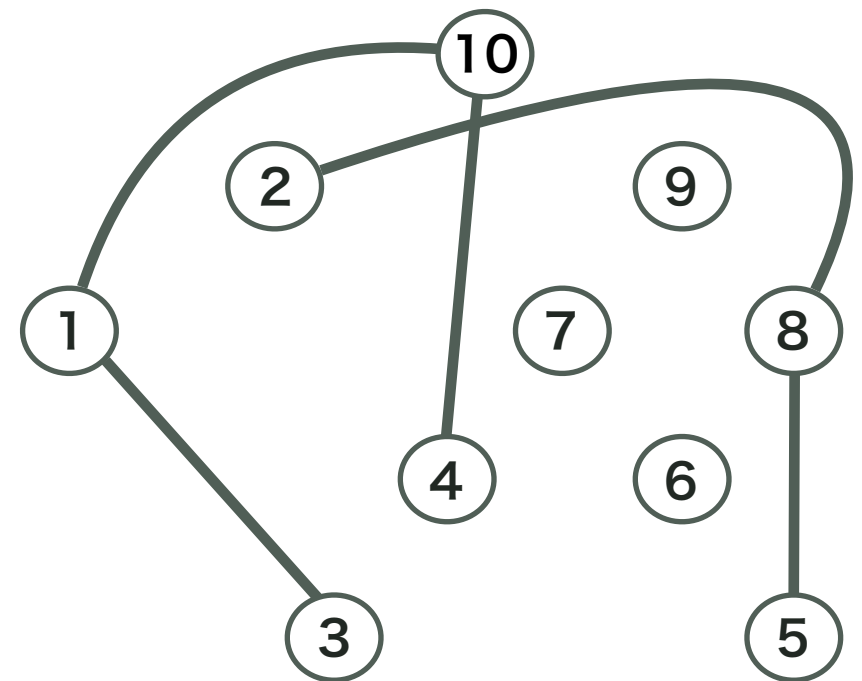
が, 頂点の色が同
色なのでこの辺は
削除!!



代替辺を順に構築

find $(10, i', j')$, $i' \in [3, 7]$

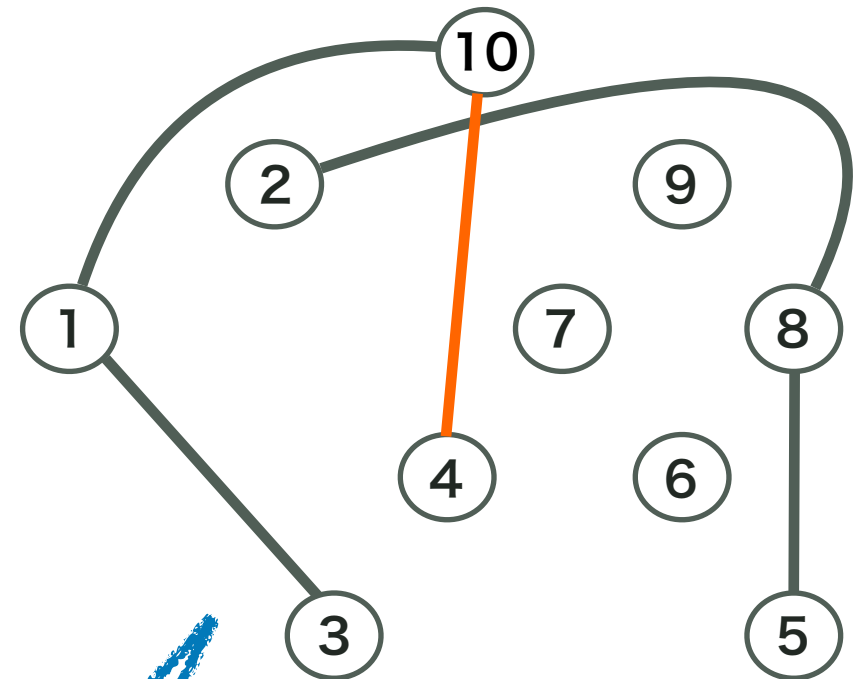
重みが3で, **黄色**の頂点から
出ている辺を探す



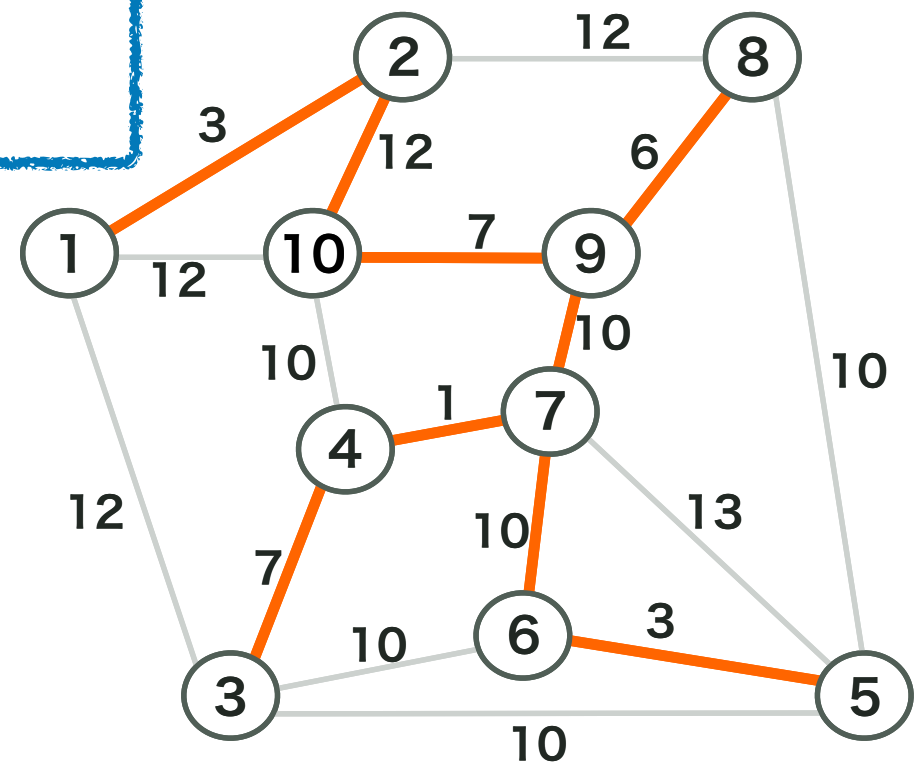
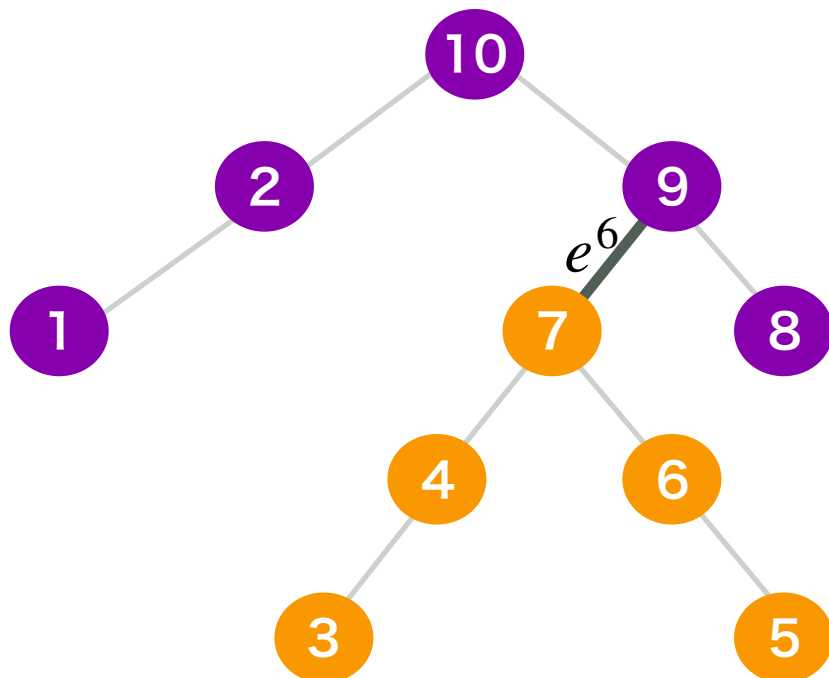
代替辺を順に構築

find $(10, i', j')$, $i' \in [3, 7]$

重みが 3 で、黄色の頂点から
出ている辺を探す



(10,4,10) が見つかる

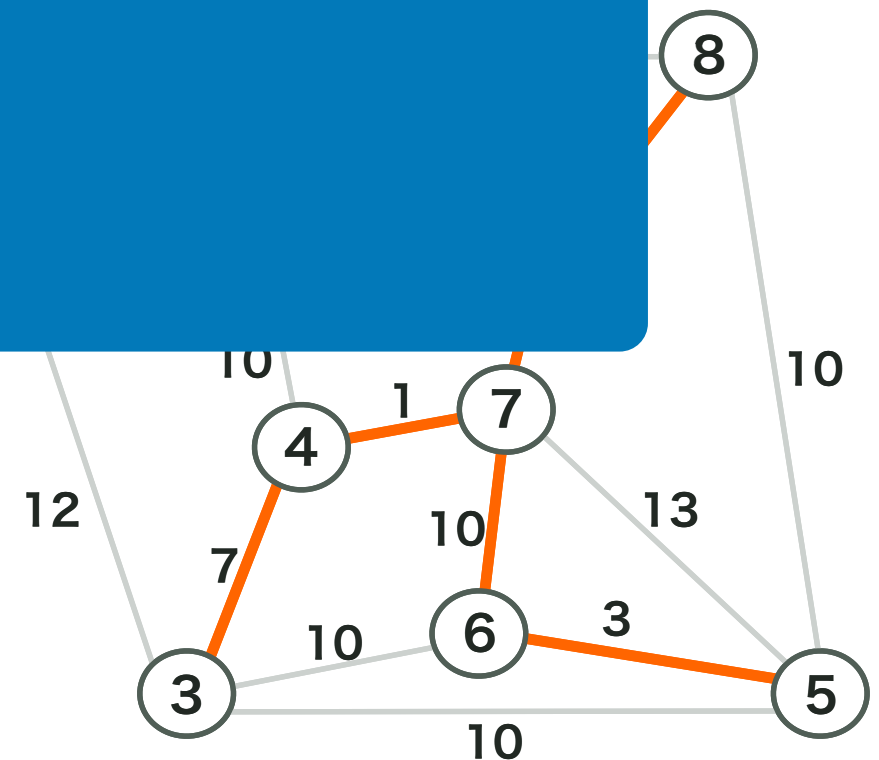
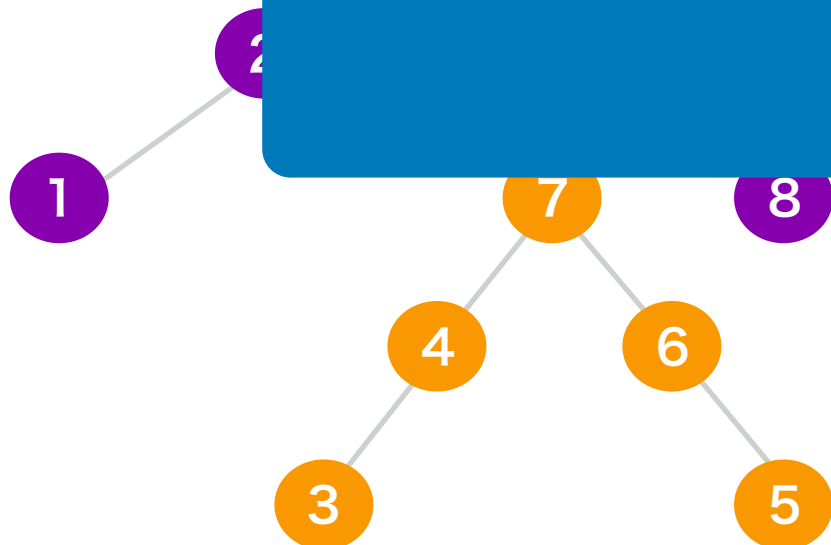
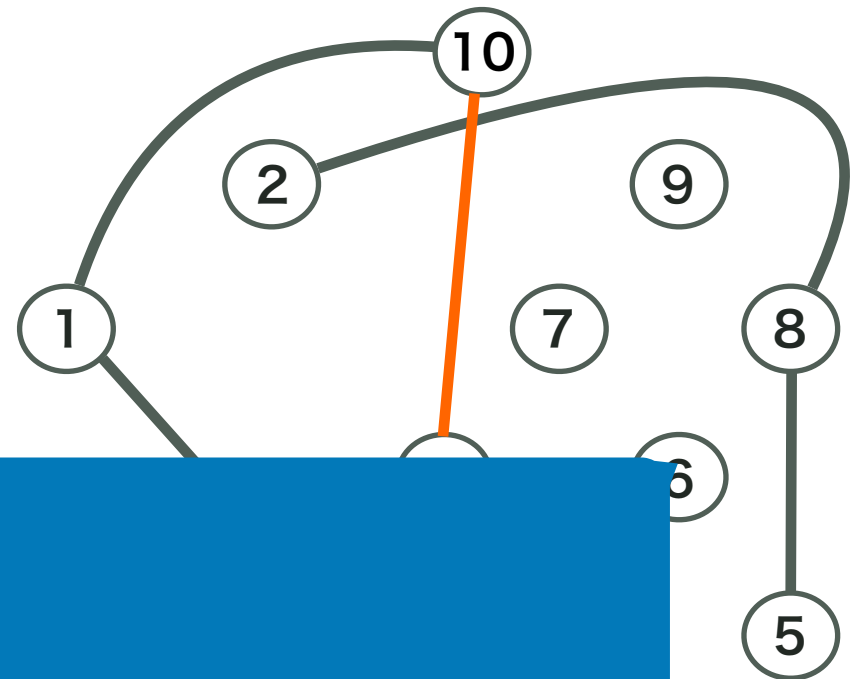


代替辺を順に構築

find (10, i' , j'), $i' \in [3, 7]$

重みが 3 で, 黄色の頂点から
出

省略



計算量解析

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n-1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

計算量解析

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n-1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

Q のサイズは高々 m なので,

各種操作は $O(\log m) = O(\log n)$

計算量解析

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n-1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

辺の追加は $O(m)$ 回

それに伴い, 辺の削除も $O(m)$ 回

計算量解析

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n-1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

辺の検索をするたびに,
代替辺が決定するか辺が削除されるので
 $O(m)$ 回

計算量解析

ALGORITHM *Substitute*(F, R, T)

Step 1: $Q \leftarrow \emptyset$

Step 2: for $i \in [1, n-1]$:

(1) for $\forall e = (v^i, v^j) \in E^i \setminus (R \cup T)$: // (辺の追加)

(a) if $j \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$: Q から e を削除する

(b) else: Q に e を追加する

(2) if $e^i \notin F$: // (代替辺の検索)

(a) $w = w(e^i)$ かつ $i' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ を満たす (w, i', j') を Q から検索

(b) if (w, i', j') が $j' \in [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

(w, i', j') を Q から削除し, (2-a) へ

(c) if (w, i', j') が $j' \notin [\underline{\sigma}_i, \bar{\sigma}_i]$ で見つかった場合:

$\tilde{e}^i \leftarrow (v^{i'}, v^{j'})$

よって, 全体で $O(m \log n)$ 時間

まとめ

- 最小全域木を列挙するアルゴリズムを 3 つ紹介した
 - $ALL_MST : O(N(mn + n^2 \log n))$
 - $ALL_MST_1 : O(Nmn)$
 - $ALL_MST_2 : O(Nm \log n)$